

CHASING M2 S

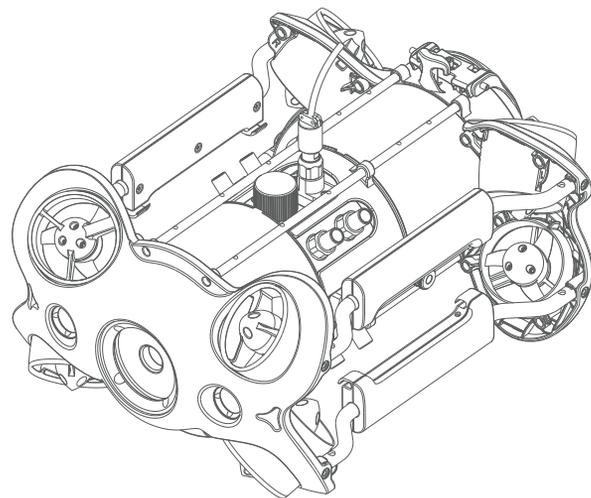
用户手册

V1.0

CHASING

潜 行 创 新

www.chasing.com
support@chasing-innovation.com



CHASING

Contents

(EN)	User Manual	03
(CN)	用户手册	19
(JP)	ユーザーマニュアル	35
(KR)	사용 설명서	51
(SE)	Bruksanvisning	67
(ES)	Manual del usuario	83
(DE)	Benutzerhandbuch	99
(RU)	Руководство пользователя	115

! Disclaimer

EN

Thank you for purchasing the CHASING M2 S underwater drone. Please read this entire document carefully before using the drone. By using this product, you hereby signify that you have read this disclaimer and all instructions carefully and that you understand and agree to abide by the terms and conditions herein.

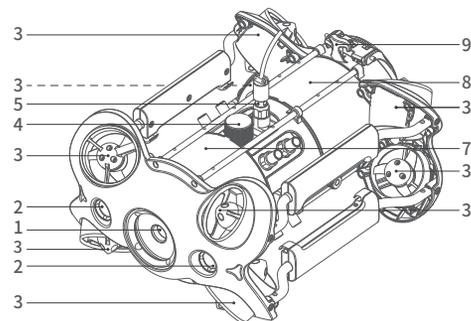
Chasing accepts no liability for damage, injury, or any legal responsibility incurred directly or indirectly from the use of the CHASING M2 S in the following conditions:

01. Damage(s) or injuries incurred when users are drunk, taking drugs, drug anesthesia, dizziness, fatigue, nausea and any other conditions no matter, physically or mentally that could impair your ability.
02. Damage(s) or injuries caused by subjective intentional operations.
03. Any mental overcompensation caused by accident.
04. Failure to follow the guidance of the manual to assemble or operate.
05. Malfunctions caused by refit or replacement with non-Chasing accessories and parts, or unauthorized modification, disassembly, or shell opening not in accordance with official instructions.
06. Damage(s) or injuries caused by using third-party products or fake Chasing products.
07. Damage(s) or injuries caused by misoperation or subjective misjudgment.
08. Damage(s) or injuries caused by mechanical failures due to erosion, aging.
09. Damage(s) or injuries caused by operating the unit with a low battery alert.
10. Damage(s) or injuries caused by operating the drone out of maximum safe range and depth.
11. Damage(s) or injuries caused by knowingly operating the product in abnormal conditions (such as the assembly is not completed, or the main components have obvious faults, obvious defect or missing accessories).
12. Damage(s) or injuries caused by operating the drone in a sensitive zone such as a military area or private waters without official permission.
13. Damage or injury caused by using in bad water conditions (such as high winds, or turbid zone).
14. Damage or injury caused by uncontrollable external factors, including severe collision, tidal wave, swallowed by animal.
15. Damage(s) or injuries caused by infringement such as any data, photo or video material recorded by the use of the CHASING M2 S. 16. Other losses that are not covered by the scope of Chasing's liability.

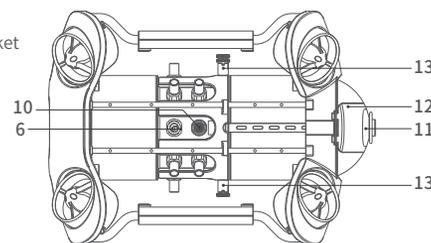
ROV

CHASING M2 S is an innovative industrial underwater ROV, featuring open body design, flagship closed structure, CHASING third-generation anti-stuck motor, intelligent flight control system, and image algorithm. CHASING M2 S can run at a maximum speed of 3 knots, dive into a depth of 100 m, and move around a maximum horizontal radius of 200 m. It can be attached with grabber arm, GOPRO, external LED light, laser scaler and other mounts, as well as internally installed with 4K/12MP EIS camera, 4,000 lumen LED light, detachable/replaceable battery, removable Micro SD memory card, aluminum alloy compact body (less than 5KG weight), and manual cable winder (typically equipped) or optional electric winder. The ROV is compact and light, easy to operate, and applicable to various underwater operation scenarios.

EN

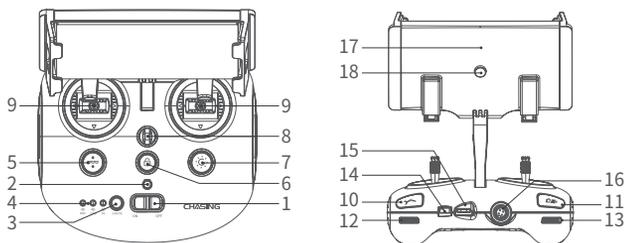


1. Camera
2. LED lights
3. Thruster/ Propeller
4. Micro SD slot
5. Tether socket / Charging socket
6. Sensor
7. Main Cabin
8. Battery Cabin
9. Buckle bracket
10. Peripheral interface
11. Battery pull ring
(For battery disassembling)
12. Battery fastener
13. Battery twistlock knob



Remote controller

EN The Chasing M2 S remote controller had integrated communication and control. It connects directly to the drone via the included tether and connects wirelessly to your mobile phone/tablet via Wi-Fi. It allows the drone to display a live video feed on your phone/tablet, which enables users to control the drone in real-time. The base station's HDMI output can also be used to display a live video feed to a larger screen.



1. Power switch: Turns controller on/off
2. Power Indicator: Green (High power), Blue (Medium power), Red (Low power)
3. Wi-Fi switch button: Short press to switch 5Ghz/2.4Ghz Wi-Fi
4. Signal Indicator:
2.4G : 2.4Ghz Wi-Fi indicator, always on when working
5G: 5Ghz Wi-Fi indicator, always on when working
ROV(drone): Indicates the communication status between the controller and the drone (Steady light indicates successful connection; Blinking light indicates disconnection.)
5. One-key reset: Short press to reposition the ROV return to a horizontal state/
Long press to switch control mode
6. Unlock: Unlock/Lock, current state of the Thruster will show on the App
7. Led Control: On/off led light (0%50%100%)
8. Safety Buckle: Can be used with a safety rope
9. Control Sticks: Used to control the navigation of the ROV
10. Multi function buttons: used to control accessories
11. Photo/Video: Short press to take photos, long press to start / end recording video
12. Right Angel Adjustment: Adjust the roll angle or control the opening and closing of the grabber claw
13. Left Angel Adjustment: Adjust the pitch angle
14. Type-c Port: Direct connection with mobile phone/tablet device
15. HDMI Socket: 1080P HD image real-time output
16. Tether Connection Socket/Charging socket
17. Phone/Tablet Clamp: Used to attach phone/tablet mount to mounting bracket
18. Clamp Button: Pull apart the two ends and put in the phone/tablet, then press this button to tighten

* Note: Do not put the controller in the water to avoid damaging the device, damages caused by water ingress are not covered by the warranty.

Handle indicators introduction

Battery:

Red: 10% ↓ Red light flashes quickly; 10-29% Red light always on.
Blue: 30-69% Blue light always on.
Green: 70-100% Green light always on.

Signal Indicator:

2.4G: 2.4Ghz Wi-Fi indicator, always on when working.
5G: 5Ghz Wi-Fi indicator, always on when working.
ROV: Indicates the communication status between the controller and the ROV (Steady light indicates successful connection, Blinking light indicates disconnection.)

Gesture back Button:

The blue light is always on when the ROV is in a non-horizontal position.

Unlock Button:

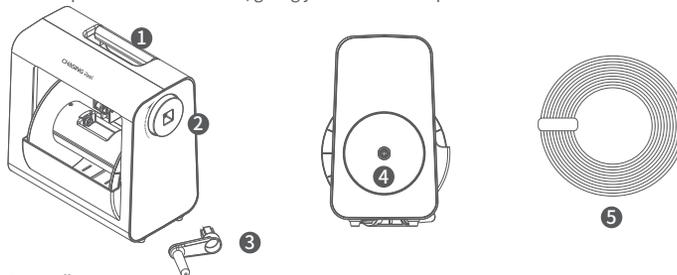
Locking: No lights ; Unlocking: Blue light on.

Led Control Button:

Bright light: Blue light always on; Low light: Blue light flash; No light: Blue light off.

CHASING Reel

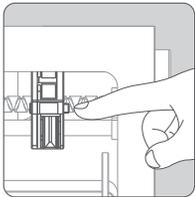
The manual winder (Reel) uses a total of 14 special customized stainless steel bearings, adopts high-precision aluminum alloy timing belt transmission and a high-quality stainless steel reciprocating screw cable anti-winding technology. IP65 waterproof and dustproof grade, up to 200 meters of cable can be carried. The overall structure is simple and the performance is reliable, giving you more fun in operation.



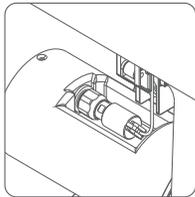
1. Handle
2. Manual handle interface
3. Detachable handle
4. 3m cable connection socket
5. 3m cable: connect the handle and manual winder

Pay-off and take-up

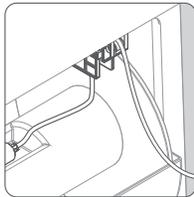
EN 1) Installation



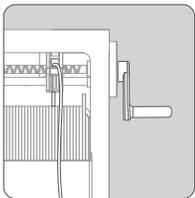
Press the button on the right side of the straightener to open the straightener cover.



Insert the buoyancy wire plug into the groove interface of the winder and tighten the nut.

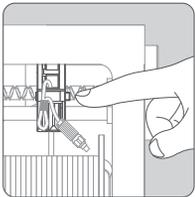


Put the buoyancy line into the straightener and close the lid.



Install the manual handle.

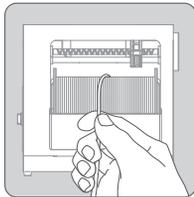
2) Pay off



Press the button on the right side of the straightener to open the straightener cover.

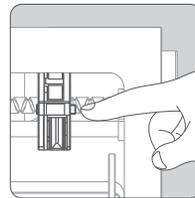


Remove the buoyancy line from the straightener.

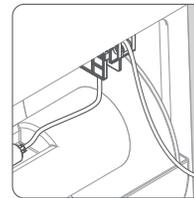


Close the cover of the straightener, fix the winder and start manual pay-off.

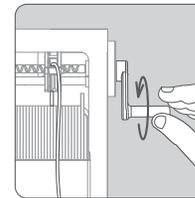
3) Take-up



Press the button on the right side of the straightener to open the straightener cover.



Put the buoyancy line into the straightener and close the lid of the straightener.



Install the manual handle and start to take up the wire manually.

EN

Installation & Connection

EN

1 Download CHASING GO1 App

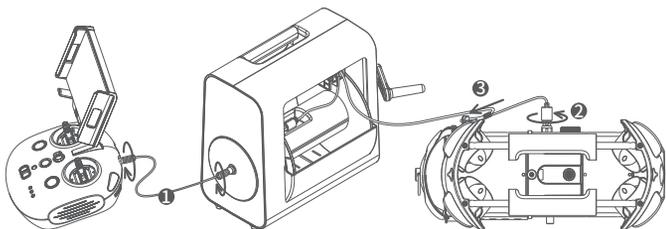
CHASING GO1 App:

Scan the following QR code or visit the IOS APP Store/Google Play/Chasing website for downloading.
(For IOS 9.0 or later/Android version 4.4 or later)



2 Connect ROV with Remote Controller

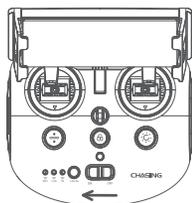
1. Connect the 3m cable to the manual winder and handle respectively, and tighten the nuts.
2. Connect the buoyancy line on the manual winder to the submersible, and tighten the nut.
3. Reserve a suitable length, hang the buckle at the head of the cable on the buckle bracket at the tail of the submersible and tighten it.



* Warning: Check whether the O-ring on the tether connector pre-dive. If it is missed or damaged, please replace it in time.

3 Start (turn on) the ROV

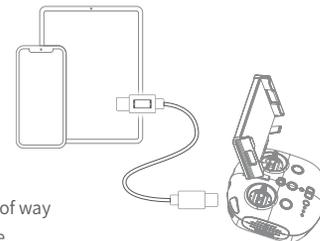
- a. Turn on the remote controller power button.
- b. A few seconds later, the remote controller's indicator lights up, 5G or 2.4G light will be always on. The drone LED lights will flash shortly, accompanied by three self-tests sounds.
- c. Check all the connectors and lights pre-dive, and unlock the ROV when everything is ready underwater.



4 Connect remote controller to your phone/tablet

Method 1: USB Direct Cable Connection

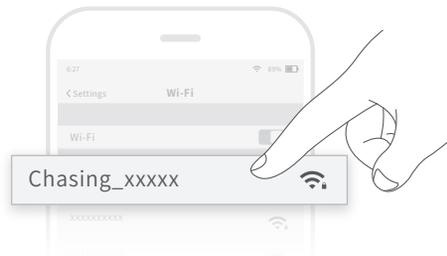
Choose an appropriate remote controller cable based on the type of mobile device. A Lightning connector cable, micro USB cable, and TYPE-C cable are included in the packaging. Connect the end of the cable with the mobile phone logo to the mobile device.



Note: * It is recommended to use this kind of way to connect mobile phone/tablet and remote controller.* If the connection fails, please try to turn off your phone's Wi-Fi and mobile network. If still fails, it may be a phone/ tablet compatibility problem. Please select method 2 Wi-Fi connection. * The remote controller type-c port and attached remote controller cables do not support charging.

Wi-Fi Connection

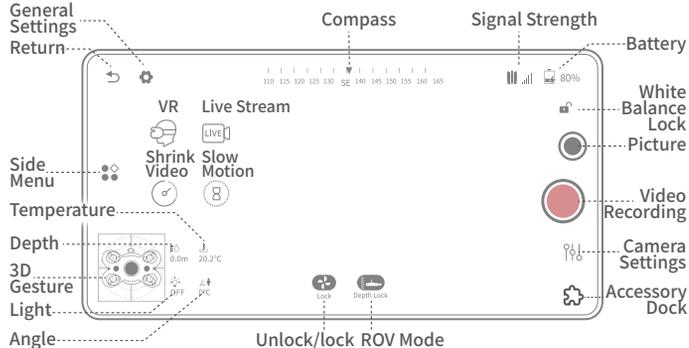
- a. On the Phone/Tablet, go to Wi-Fi settings.
- b. Wait for 5-10 seconds and the Chasing_ xxxx network will appear as an option.
- c. Click to connect and enter the Wi-Fi password: 12345678



EN

5 App interface Introduction

Open the APP and enter the camera, you will see the real-time scene transmission.



* Note: 1. As the drone will connect to the 2.4G Wi-Fi by default, you can switch to 5G Wi-Fi to get a better experience. (Turn on 5Ghz in the Settings-ROV, the drone's Wi-Fi will automatically restart, and you may need to re-connect to the Gladius Wi-Fi).

2. You could check more guidance videos on the website page <https://www.chasing.com/>, or you could contact the global support team with any questions : support@chasing-innovation.com

6 Drop the ROV into Water

- Grasp the grips on both sides of the ROV with both hands and gently throw the ROV into the water.
- Unlock the Thruster(motors) to dive.
- For a better experience, it is recommended to ensure that the water depth exceeds 1 meter.

Video and Photo Download

Connect Wi-Fi

- Connect the ROV with remote controller by the tether, Switch remote controller power button to on.
- Find the Chasing_xxxxxxx Wi-Fi on the phone/tablet/laptop Wi-Fi list.
- Input M2 S Wi-Fi Password :12345678



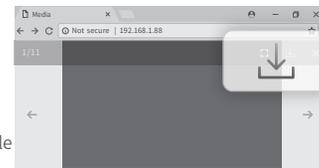
Download to Phone/Tablet

- Open CHASING GO1 App, click the Media button in the lower right corner.
- Find the video/photo that you want to download. Click the download button and the image will be saved directly to the phone/tablet's photo album (Download folder).



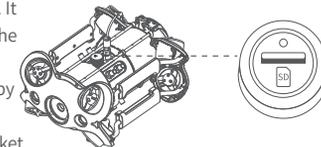
Download to Computer (laptop or the computer which could use Wi-Fi)

- Open the web browser and type IP address:192.168.1.88
- Find the video/photo that you want to download. Click the download icon and save, then the images will generally save in the Download folder.
- It is recommended to use Firefox or Google Chrome browser for better experience.



Micro SD card copy

- Remove the cover on the SD card socket counter clockwise, then open the waterproof rubber plug, and gently press the SD card. It will pop up automatically, then remove the SD card.
- Read the SD card in a Card reader, and copy the images with computer.
- Insert the SD card back to the SD card socket after copying the images, press gently to ensure the SD card and waterproof rubber plug are locked, and tighten the cover clockwise downward.

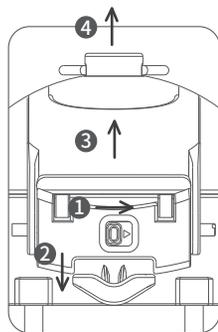


Disassemble and Install the Battery compartment

EN

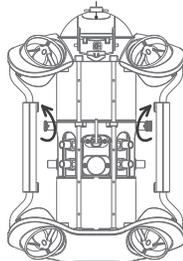
a Disassemble:

- 1) Turn the knobs on both sides of the fuselage 90° to the shallow card slot;
- 2) Turn the switch ① on the slider to the left, and pull the lock assembly upwards while holding the chute ②;;
- 3) Pull the lower sides of the pressure plat③, by hand, pull down to deform the pressure plate ③, and make the buckle come off the rear bracket.
- 4) Pull the Battery compartment slowly to pull it out.



b Install:

- 1) Rotate the knobs on the both sides of the fuselage 90° to the deep card slot;
- 2) Slowly install the Battery compartment along the chute under the fuselage. Press down hard until you hear a "click" sound, and the knobs close in place.
- 3) Pull the lower sides of the Pressure Plate by hand, pull down to deform the Pressure Plate ③, make the buckle fasten on the rear bracket;



- 4) Press down firmly on the chute of the locking assembly. When you hear a "click" sound, the buckle is snapped into place properly, then the installation is complete.

- * Warning: 1. Before removing or installing the Micro SD card, please switch remote controller power button to off, and wipe off the water on the ROV;
2. Check the O-ring on the tether connector, please be sure the O-ring cannot be squeezed out when tightening the cover. If it is missed or damaged, please replace it in time.

Navigation

M2 S has 8 Vectored Thrusters layout which allows OMNI movement (up, down, left and right, back and forth, pitch, roll, and pan) in all directions. The default is basic control mode, suitable for beginners. Navigation attitude and remote control are as follows:

EN

Remote Controller	Rov (Flight Direction)	Remote Controller	Rov (Flight Direction)
Left Joystick	Forward/backward	Left Joystick	Turn Left / Right
Right Rocker	Pan Left and Right	Right Rocker	Up / Down
Scroll the Left Wheel	Turn the Dial To Adjust the Pitch Attitude	Scroll the Right Wheel	Turn the Dial To Adjust The Roll Attitude, Release to Fix Status

If necessary, users can switch modes by long pressing the "One-key reset " button of the remote controller. When switching to the advanced mode, the ROV can achieve all-round full-freedom movement. The advanced mode is based on the first-person perspective.

- * Note: in the basic mode, the maximum Angle of pitch and roll is about 80 degrees.

Charging Guidance

ROV & Remote Controller

Adapter (25.2V 2.9A) : It is a 3 in 1 charger that could charge the ROV, Remote Controller, Battery Cabin & E-reel,
Red light indicates Charging, green light indicates fully charged.

Motor replacement

EN If the motor fails to work due to rusting or sticking, please visit <http://www.chasing.com> to view the teaching video of "Motor Replacement" and follow the steps to replace the motor by yourself.
For any questions, please seek for global technical support directly via emailing to support@chasing-innovation.com.

Specifications

ROV

Size	15*10.5*6.5 inch
Weight	4.5kg
Battery	97.68Wh
Maximum Depth	328 ft
Maximum Speed	1.5 m/s (3 Knots)
Battery Life	≤4h (Depend on working condition)
Battery Cycle	>300times
Operating Temperature	14°F~113°F

Dimmable LED Lights

Brightness	2 x 2000lm
Color Temperature	5000K-5500K
CRI	85
Dimming	Three adjustable

Sensor

IMU	Three-axis gyroscope
	acceleration
	compass
Depth Sensor	< ±0.25m
Temperature Sensor	< ±2°C

Remote Controller

Size	6.3*6.1*4.9 inch
Weight	0.685kg
Battery capacity	2500mAh
Battery life	≥6H (Depend on working condition)
Wireless	Wi-Fi
HDMI	1080P
TYPE-C	USB communication

Reel

Size	296x189x279 mm
Weight	2.5kg
Maximum storage cable length	200m

Adapter

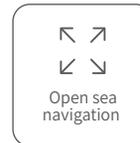
Adapter	2.9A/25.2V
ROV Charging time	2.5h
Remote controller charging time	2h

Camera

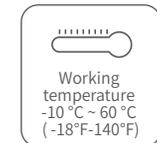
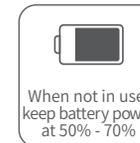
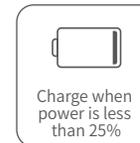
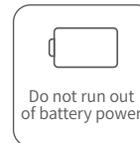
CMOS	1/2.3
Aperture	F2.8
Focal Length	3.2mm
ISO Range	100-6400
Field of View	150°
Maximum Image Resolution	12M
Image File Types	JPEG/DNG
Normal video	4K UHD:3840*2160 30fps
	FHD:1920*1080 30/60/120fps
Slow motion video	720P: 8x (240fps)
	1080P: 4x (120fps)
Time-lapse video	4K/1080P
Video Maximum Stream	60M
Video Type	MP4
micro SD Card Memory	Standard 64G (maximum support 512G)

Maintenance and Precautions

1 Navigation Safety



2 Battery Protection



3 Charging Protection

- Only use the Chasing standard adapter.
- Red light means charging.
- Green light means fully charged.

4 Thruster/ Propeller



- Do not touch the propellers of the Thruster
- Do not unlock the Thruster for more than 30 seconds in the air to avoid overheating
- After using the ROV in the salt water, please put it in fresh water for about 1 hour and turn it on, let the drone run for 10 minutes to discharge the salt, and try out the water after cleaning with a towel.

5 Connector Sockets /Tether Connectors

- Check the Connector socket and tether pre-dive, keep dry and clean. Salt and moisture may cause corrosion of the connector. Be sure to wash the socket with fresh water if the interface has water stains, and make the connectors dry after cleaning.

6 O-ring

- Check whether the O-ring on the tether connector/Battery socket/SD card socket pre-dive, and make a replacement when it is missed or damaged.
- It is recommended to grease the o-ring at the interface seal for maintenance each time when the battery cabin and Micro SD card are removed and installed.

Other

- Do not turn on the LED lights before entering the water to avoid damages.
- Check if the Thrusters/propellers are getting stuck by seaweed or external matters, rinse the ROV with fresh water and then dry and put it back in the packing box.
- Remote control cannot be washed with water, please clean it with towel.
- The pull ring at the end of the battery can only be used to remove the battery, not to lift the ROV, otherwise it may damage the ROV.
- Do not place heavy objects on drone or accessories to avoid possible damage.
- People under the age of 16 should only use this drone under adult supervision.
- When not in use, please do not expose the drone and accessories under sunlight. Store it in a cool place or in a special box.
- Chloride or other chemicals can erode Chasing M2 S. Do not use if the pool is under high chlorine level.
- Before you remove the battery compartment, make sure to unlock the buckle for the battery compartment. If you lift the battery compartment by using excessive force, the battery compartment may be damaged, and this damage falls out of the scope of the after-sales warranty.

Support

If you have any questions or technical issues, send an email to the aftersales services of Chasing or contact us on the official website.

Aftersales support on the official website: <https://www.chasing.com/> >> Contact us >>
Online Customer Support >>Click here

Aftersales service email addresses:
support01@chasing-innovation.com for Europe, support02@chasing-innovation.com for Asia and Oceania, and support03@chasing-innovation.com for South America, North America, and Africa.

CHASING

This guide may be updated without notice.
Visit the Chasing official website for the latest version: <https://www.chasing.com>

❗ 免责声明

CN

任何用户在使用CHASING M2 S潜航器之前,请仔细阅读本声明。一旦使用本产品,即视为对本声明全部内容的认可和接受。

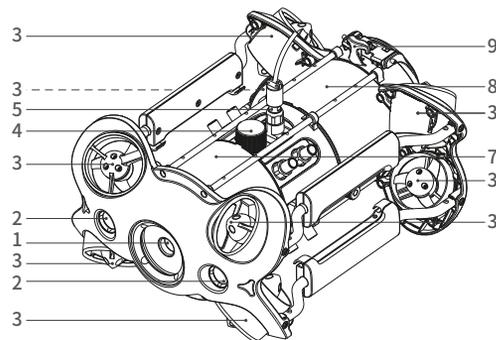
使用本产品时,因下列原因造成人身伤害,财产损失等(包括直接或间接损失),潜行创新不承担赔偿责任:

- 1) 操控员在身体或精神状况不佳的情况下使用,造成的损害。
- 2) 操控员的主观故意造成人身伤害,财产损失等。
- 3) 因事故发生而引起的任何有关损害的赔偿。
- 4) 未按本手册的正确引导对本产品组装或操控。
- 5) 自行改装或更换非潜行创新生产的配件或零件,致使整个潜航器运行不良而造成的其他损害。
- 6) 使用非潜行创新生产的产品或仿制潜行创新的产品,造成的损害。
- 7) 操控员操作失误或主观判断失误造成的损害赔偿。
- 8) 潜航器自然磨损、朽蚀、线路老化等问题造成潜航器的运行不良。
- 9) 潜航器发出低电量警报,仍不收回潜航器,导致潜航器失联。
- 10) 明知潜航器处于非正常状态【如主要部件发生明显故障、配件存在显而易见的缺损或缺失】,仍强制入水,而造成的损害。
- 11) 未经官方许可,潜航器处于军事管理区、公海区域等敏感水域而造成
的损害。
- 12) 在恶劣水质(如狂风巨浪、泥沙浑浊)下运行潜航器。
- 13) 潜航器遭遇激烈碰撞、海啸、生物吞食等不可控情况。
- 14) 操控员使用潜航器取得的任何影像资料,因侵权而发生的损害。
- 15) 其他不属于潜行创新责任范围内的损失。

潜航器

CN

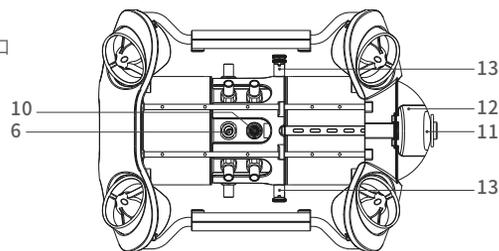
CHASING M2 S行业级水下机器人全面革新,采用开放式机身设计、旗舰级密闭结构、CHASING第三代防卡沙电机、智能飞控系统 and 图像算法。CHASING M2 S最大航速3节、深度100米、最大水平半径200米。支持机械臂、GOPRO、外置LED灯和激光卡尺等多种挂载。内置4K/1200万像素EIS防抖相机、4000流明LED灯、可拆卸/可更换电池,可插拔Micro SD存储卡、铝合金紧凑型机身(重量小于5KG),标配可排线式手动绕线器,选配电动绕线器。整机小巧轻便,操作简单易用,适用各种水下作业场景。



1. 摄像头
2. LED灯
3. 推进器
4. Micro SD卡接口
5. 浮力线接插口/充电口
6. 传感器
7. 控制舱体
8. 电池舱
9. 挂扣支架
10. 外设接口
11. 电池舱拉环

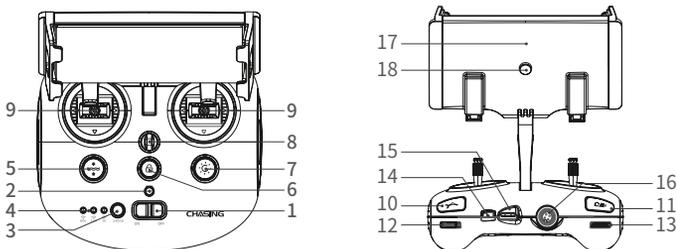
(仅用于拆卸电池舱时使用)

12. 电池舱紧固压板
13. 电池舱锁扣旋钮



遥控器

CN CHASING M2 S遥控器是一款集通讯和控制于一体的专业遥控器,能让手机/平板设备通过其提供的Wi-Fi信号与潜航器连接,能够实时控制机器和返回拍摄的画面,支持HDMI1080P高清视频输出。



1. 电源开关:开/关遥控器电源
2. 电源指示灯:绿灯(高电量); 蓝灯(中电量);红灯(低电量)
3. Wi-Fi切换键:切换2.4G/5G Wi-Fi
4. 指示灯:ROV/2.4G/5G
5. 一键回正:任意姿态下,可回至水平状态,长按进行操控模式切换
6. 解锁:解锁/锁定电机,可在App中确认电机当前状态
7. 补光灯:开/关补光灯(0%50%100%)
8. 安全扣:可附安全绳使用,以防掉落
9. 摇杆:操控潜航器航行,具体操作参考航行姿态
10. 多功能按键:用于控制配件
11. 录像/拍照:短按拍照;长按开始/结束录像
12. 右拨轮:调节横滚角度;控制机械臂开合
13. 左拨轮:调整俯仰角度
14. TYPE-C接口:与手机/平板设备直连通讯
15. HDMI接口:1080P高清实时图像输出
16. 连接线插座/充电插座
17. 手机/平板夹:用来固定手机/平板设备,拉开两端可将设备放入,按下背面按钮即可收紧设备
18. 夹钳按钮:将两端拉开,放入手机/平板电脑,然后按下此按钮以拧紧

*注:由于浸入液体而导致的损坏不在保修范围之内。

手柄指示灯

CN 电池:电量指示灯,有三种颜色状态
红色:10%以下红灯快闪;10-19%红灯慢闪;20-29%红灯常亮
蓝色:30-69%蓝灯常亮
绿色:70-100%绿灯常亮

2.4G:2.4G Wi-Fi指示灯,工作状态下常亮

5G:5G Wi-Fi指示灯,工作状态下常亮

ROV:手柄与潜航器之间的通讯

闪烁:未连接

常亮:连接

一键回正键:当机器姿态处于非水平状态时,蓝灯常亮

解锁键:解锁后,蓝灯常亮

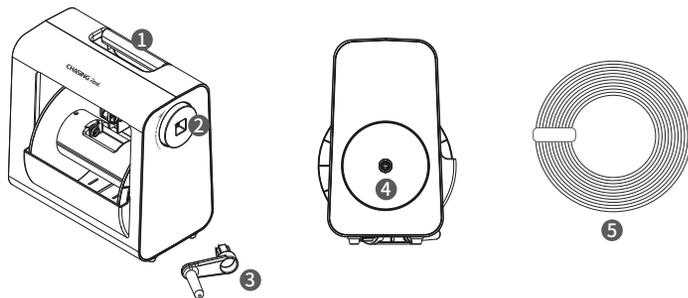
补光灯键:补光灯高亮,蓝光常亮

补光灯低亮,蓝光闪烁

补光灯关闭,蓝灯熄灭

手动绕线器

手动绕线器(Reel)共使用14颗专用定制不锈钢轴承,采用高精度铝合金同步带传动和优质不锈钢往复丝杆排线防缠绕技术。IP65防水防尘等级,最大可搭载200米线缆。整体结构简单,性能可靠,赋予您更多操作乐趣。

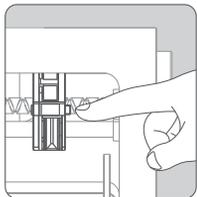


1. 提手
2. 把手接口
3. 可拆卸手柄
4. 3米连接线接口
5. 3米连接线(连接手柄和手动绕线器)

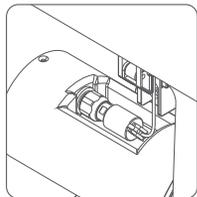
放线与收线

CN

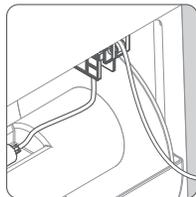
1) 安装



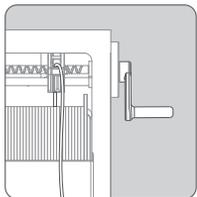
按下校直器右侧按钮，
打开校直器盖子



将浮力线插头插入绕线器
凹槽接口并拧紧螺母

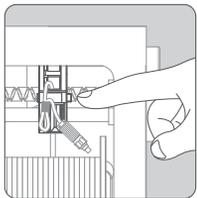


将浮力线装入校直器中
并合上盖子



安装好可拆卸手柄

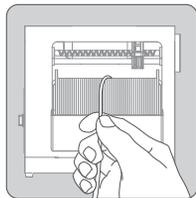
2) 放线



按下校直器右侧按钮，
打开校直器盖子

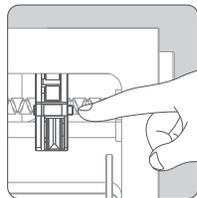


从校直器中取下浮力线

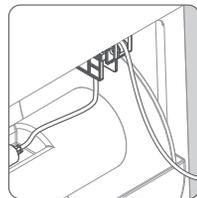


合上校直器盖子，开始手
动放线

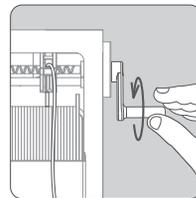
3) 收线



按下校直器右侧按钮，
打开校直器盖子



将浮力线装入校直器中，
合上校直器盖子



安装好可拆卸手柄，开始
手动收线

CN

安装与连接

① 安装CHASING GO1 App

CHASING GO1 App:

(适用于iOS 9.0/Android 4.4及以上版本)

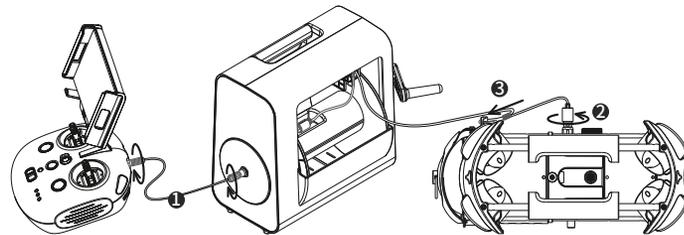
扫描下方二维码下载或者访问 iOS App Store/

Google Play/潜行官网进行下载。



② 连接潜航器和遥控器

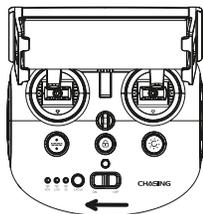
- 1.将3米连接线分别连接到手动绕线器和手柄并锁紧螺母。
- 2.将手动绕线器上的浮力线连接到潜航器上并拧紧螺母。
- 3.预留合适长度，将线缆头部的挂扣挂在潜航器尾部挂扣支架上并收紧。



*注:检查浮力线接头上的O型密封圈是否掉落或破损,如缺失或破损请及时更换。

3 开机

打开遥控器的电源开关 (ON/OFF) 开机后, 手柄电量指示灯亮起, 5G 或者 2.4G 指示灯常亮, ROV 指示灯常亮。同时潜航器响起三次电机自检声。

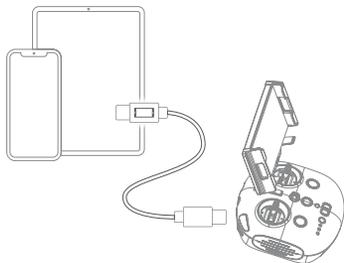


* 注: 自检声响起, 可以通过解锁键解锁机器操控。为了安全及体验, 请将机器放入水中, 一切准备就绪之后解锁潜航器。

4 连接遥控器和手机/平板

链接方式一: 遥控器数据转接线连接

将附赠的遥控器数据转接线连接遥控器和手机/平板 (可根据移动设备接口类型选择相应接口的遥控器数据转接线), 将印有手机图案的一端连接手机/平板。



- * 注: 1. 若您的手机/平板连接不成功, 请先尝试关闭手机/平板的Wi-Fi; 若仍连接不成功, 再尝试关闭手机/平板的蜂窝数据。
2. 如果上述方法均不能成功连接, 可能是手机/平板兼容性问题, 请选择方式二: Wi-Fi连接。
3. 遥控器TYPE-C接口及附赠的遥控器数据线均不支持充电。

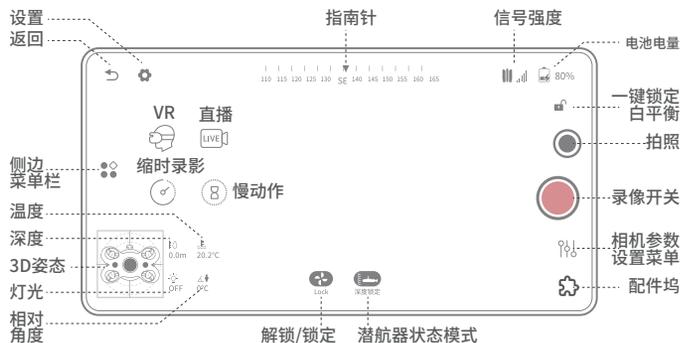
Wi-Fi连接

进入手机/平板Wi-Fi连接界面, 等待5-10秒, 连接 Chasing_XXXX, Wi-Fi密码: 12345678。



5 App界面介绍

打开App选择进入相机, 进入到App后会看到机器画面的实时图传。



- * 注: 1. 机器默认2.4G Wi-Fi连接, 为获得更好的使用体验, 您可在“设置-潜航器”点击切换到5Ghz Wi-Fi, 机器Wi-Fi会自动重启, 可能需要重新连接Wi-Fi。
2. 相关教学视频可前往官网查看, 有任何疑问可直接邮件咨询全球技术支持: support@chasing-innovation.com

6 投放机身

投放机身时双手抓紧机器两边握柄, 将机器轻抛入水。解锁电机之后, 开始潜水操作。为了获得更好的体验, 建议启动前保证水深超过1米。

视频与图片下载

CN

连接Wi-Fi

- 1) 连接好潜航器和遥控器，打开遥控器电源开关
- 2) 手机/平板Wi-Fi列表中找到:Chasing_XXXX
- 3) 输入密码:12345678

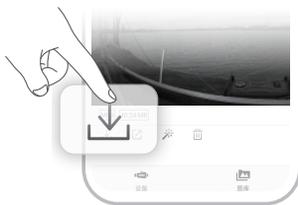


下载(手机/平板)

- 1) 点击APP主界面右下角图库。

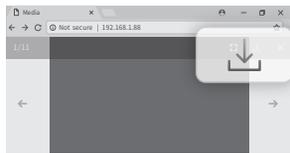


- 2) 找到需要下载的视频/图片，点击下载按钮，视频和图片会直接保存到手机/平板相册里，一般保存在Download文件夹。



下载(电脑)

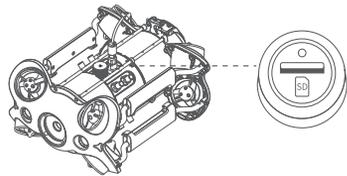
- 1) 打开网页浏览器，输入IP地址:192.168.1.88。
- 2) 点击需要的视频或图片，点击下载图标，然后点击保存，一般保存在Download文件夹。
- 3) 为了保障视频和图片的顺利下载，建议使用火狐浏览器或谷歌浏览器。



Micro SD卡拷贝

CN

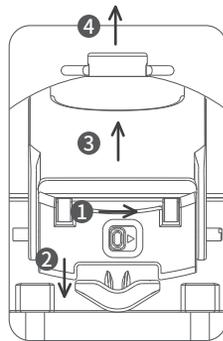
- 1) 沿逆时针将Micro SD卡(下称SD卡)密封盖取下，揭开防水橡胶塞，轻轻按压SD卡自动弹出，取下SD卡；
- 2) 将SD卡插入读卡器等设备中，借用电脑等设备读取SD卡中的照片和视频；
- 3) 拷贝完毕后，将SD卡按图示插回至卡槽，并轻轻按压确保SD卡锁紧，安装好防水橡胶塞，同时把密封盖沿顺时针向下拧紧。



电池舱拆装

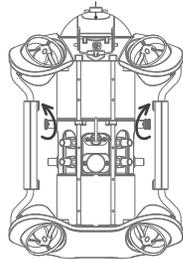
a 拆卸

- 1) 首先将机身两侧电池舱锁扣旋钮旋转90°至较浅的卡槽；
- 2) 用手波动滑块上的开关①，同时扣住滑槽将锁紧组件向上扳动②；
- 3) 用手拽住压板下方两侧，下拉使压板③变形，使卡扣从后支架上脱出；
- 4) 拉电池舱拉环④缓慢将电池舱拉出。



b 安装

- 1) 将机身两侧电池舱锁扣旋钮旋转90°至较深卡槽内；
- 2) 将机身头部朝下放置，沿着机身滑槽装入电池舱，用力下压直到听到“咔嗒”的两声，锁扣旋钮扣合到位；
- 3) 用手拽住压板下方两侧，下拉使压板“③”变形，使卡扣扣紧在后支架上；
- 4) 将锁紧组件滑槽往下按压，听到“咔嗒”的一声，卡扣扣合到位，电池安装完成。



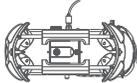
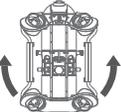
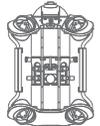
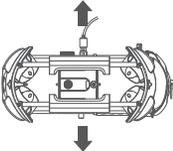
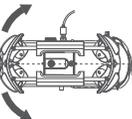
- *注: 1) Micro SD卡拆卸或安装前，请关闭手柄将潜航器断电，擦干潜航器舱体的水渍；
- 2) 安装Micro SD密封盖时，注意检查Micro SD卡槽的O型密封圈是否掉落或破损，拧紧盖子时O型圈不能被挤压出来，O型圈如缺失或破损请及时更换。

航行姿态

CN

M2 S可以实现上下,左右,前后,俯仰,横滚,平移等360°全方位移动。

M2 S默认为基本模式,适用于初学者,该模式下的航行姿态与遥控器控制关系如下图:

遥控器	潜拍器姿态	遥控器	潜拍器姿态
左摇杆 	前进/后退 	左摇杆 	左转/右转 
右摇杆 	左/右平移 	右摇杆 	上浮/下潜 
左滚轮 	俯/仰 	右滚轮 	横滚 

用户可通过长按遥控器的“一键回正”键进行模式切换,当切换至进阶模式时,潜航器可以实现360°全方位全自由度运动(进阶模式基于第一人称视角)。

*注:基本模式下,俯仰与横滚最大角度约80度。

充电指导

潜航器&遥控器:

三合一适配器(25.2V 2.9A)可对潜航器、遥控器、电池舱、电动绕线器充电。

指示灯:

红灯:正常充电;绿灯:充电完成。

电机更换

当电机生锈、卡沙导致无法使用时,请前往官网<http://www.chasing.com>查看

“电机更换”教学视频,按照步骤自行更换电机。

有任何疑问可直接邮件咨询全球技术支持:

support@chasing-innovation.com

CN

规格参数

潜航器

尺寸	380*267*165mm
重量	4.5kg
电池	97.68Wh
最大深度	100米
最大航速	1.5m/s (3节)
续航时间	≤4h
电池循环次数	>300次
工作温度	-10°C至45°C

LED补光灯

亮度	2 x 2000流明
色温	5000K-5500K
CRI	85
调光	三档可调

传感器

	三轴陀螺仪
IMU	加速度计
	罗盘
深度传感器	< ±0.25m
温度传感器	< ±2°C

手动绕线器

尺寸	296x189x279 mm
重量	2.5kg
最大收纳线缆长度	200m

充电器

充电功率	2.9A/25.2V
潜航器充电时间	2.5h
遥控器充电时间	2h

遥控器

尺寸	160*155*125mm
重量	≈0.685kg
电池	2500mAh
续航时间	≥6h (视使用环境而定)
无线	Wi-Fi 支持
HDMI	1080P 支持
TYPE-C	USB通讯

相机

CMOS	1/2.3
光圈	F2.8
焦距	3.2mm
ISO范围	100-6400
视场角	150°
照片最大分辨率	12M
照片格式	JPEG/DNG
普通录影	4K UHD:3840*2160 30fps FHD:1920*1080 30/60/120fps
慢动作录影	720P: 8x (240fps) 1080P: 4x (120fps)
缩时录影	4K/1080P
视频最大码流	60M
视频格式	MP4
SD卡	标配64G(最大支持512G)

保养及注意事项

① 航行安全



② 电池保护



③ 充电保护

- 请用官方标配的充电器;
- 红灯代表在充电;
- 绿灯代表充电完成。

④ 电机/桨叶



请勿触碰旋转的电机桨叶



请勿将电机在空气中空转超过30秒，
以免电机过热损坏

⑤ 浮力线缆

- 使用前检查并保持机身通讯接口和浮力线接口干燥、清洁。由于盐分以及湿气可能导致接口的腐蚀，如果接口进入水渍请务必用淡水冲洗插口，用纸巾或者棉球吸干插口内水分。

⑥ O型密封圈

- 注意检查电池舱接口、浮力线插头、Micro SD卡槽的O型密封圈是否掉落、破损，如缺失破损请及时更换；
- 建议在每次电池舱、Micro SD卡密封盖拆装时，对接口密封处的O型圈进行润滑脂涂抹保养。

* 注：在海水中使用后，请将机身放入淡水中浸泡至少1小时，并开机运转10分钟，清洗完成后可用清洁布进行擦拭。

其他

CN

1. 下水前, 勿将潜航器辅光灯打开, 以免烧坏。
2. 每次使用后, 请检查电机桨叶是否被海藻, 渔网等异物缠住, 同时使用淡水冲洗主机机身并擦干、晾干, 然后放回至包装箱内;
3. 遥控器不能用水冲洗, 需用清洁布擦拭;
4. 电池尾部的拉环只能用来拆卸电池, 不能用来提机器, 否则可能摔坏机器;
5. 勿在机器上放置重物, 以免可能会对机身造成损坏。
6. 16岁以下青少年需在大人的陪同下使用本潜航器。
7. 不使用时, 勿将机器放阳光下暴晒存放阴凉处或专用箱内。
8. 氯化物或其他化学物质会腐蚀机器; 若游泳池含氯较高, 切勿在其中使用。
9. 拆取电池舱前务必要解锁电池舱锁扣, 否则暴力拔取导致的人为损坏无法售后保修。

支持

有任何疑问或者技术问题请发送邮件至潜行售后或通过官网客户热线联系我们。

售后客服热线: 400-667-6959

售后邮箱地址: support01@chasing-innovation.com--欧洲
support02@chasing-innovation.com--亚洲&大洋洲
support03@chasing-innovation.com--北美洲&非洲

CN

CHASING

潜 行 创 新

本指南如有更新, 恕不另行通知。

您可以进入潜行官网查询最新版本: <https://www.chasing.com>

！ 免責事項

JP

水中ドローン「CHASING M2 S」をご購入いただき有難うございます。ご使用前に本取扱説明書をよくお読みください。本製品の使用は、免責事項および本製品の取扱説明書をお読みいただきご理解の上、免責事項に含まれる諸条件の順守に同意することになります。

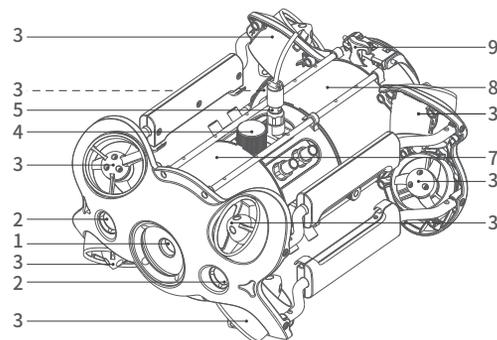
CHASING M2 S は8つのモーターエンジンを搭載した小型の水中ドローンで、水中撮影、探査およびリアルタイムの観察が可能です。Chasing Innovation は以下条件にてCHASING M2 Sを使用した際に生じた直接的または間接的損傷や傷害または法的責任に対し一切の責任を負いません。

- 01) 泥酔、薬物使用、麻酔薬の使用、めまい、疲労、吐き気および身体的または精神的な能力を損なうその他の状態で生じる損傷や傷害。
- 02) 自覚的かつ故意的な操作に起因する損傷や傷害。
- 03) 事故の影響による精神的な補償。
- 04) マニュアルの指示に従わず組み立てや操作する行為。
- 05) Chasing-Innovation 製以外のアクセサリやパーツを用いた修理や交換、または不正な改造、解体および規定に従わず本体を開くことによって生じる故障。
- 06) 第三者製品またはChasing-Innovation の偽造品使用に起因する損傷や傷害。
- 07) 操作ミスまたは自覚的な判断ミスに起因する損傷や傷害。
- 08) 浸食や経年劣化による機械の故障が原因となる損傷や傷害。
- 09) 低バッテリー操作によりドローンが安全とされる範囲および深度を超えて生じる損傷や傷害。
- 10) 異常な状態(組み立てが未完成、本体の主なパーツが明らかに不良、明らかな欠陥またはアクセサリの不足など)で故意に操作することで生じる損傷や傷害。
- 11) 軍事施設などの機密性の高い地域や正式な許可を得ずに公共の水域でドローンを操作し生じる損傷や傷害。
- 12) 悪天候時(暴風や水質が混濁した地域など)に使用し生じる損傷や傷害。
- 13) 激しい衝突、高波・高潮、動物による飲み込みなど制御不可能な外的要因に起因する損傷や傷害。
- 14) CHASING M2 Sを用いて記録したあらゆるデータ、写真やビデオ素材が違反とみなされ生じる損傷や傷害。
- 15) Chasing-Innovationの賠償責任補償外のその他の損失。

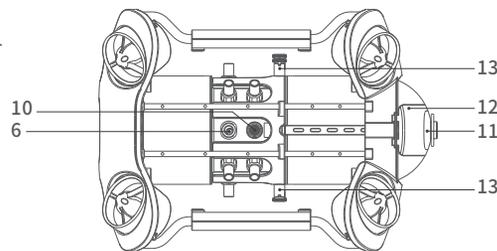
ROV本体

JP

CHASING M2 S業界レベル水中ロボットは全面的に革新され、オープンボディ設計、旗艦レベルの密閉構造、CHASING第3世代サントラップ防止モーターインテリジェントシステム及び画像アルゴリズムを採用しています。CHASING M2 S最大航速3ノット、深さ100メートル、最大水平半径200メートル、アームGOPRO外付けLEDライト、レーザービームなど多くのマウントに対応しています。4K/1200万画素EIS手振れ防止カメラ4000ルーメンのLEDライトを内蔵して、取り外し可/電池交換可、Micro SDメモカードの挿抜可、アルミニウム合金コンパクトボディ(重量5 KG未満)、手動巻き上げ機を標準装備、電動巻き上げ機をオプション設置します。全体的に小型軽量で使いやすくあらゆる水中シーンにサポートします。



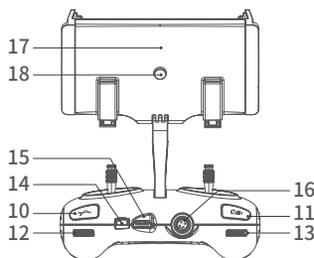
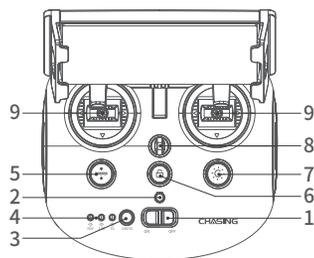
1. カメラ
 2. LED ライト
 3. スラスター/プロペラ
 4. マイクロSDスロット
 5. デザインソケット/充電ソケット
 6. センサー
 7. メインキャビン
 8. バッテリーキャビン
 9. バックルブラケット
10. 外部インターフェース
11. バッテリーブラッキング
(バッテリー取り外し用)
12. バッテリーファスナー
13. バッテリーツイストロック



リモコン

JP

CHASING M2 Sリモコンには通信と制御が統合されています。付属のテザーを介してドローンに直接接続し、Wi-Fiを介してタブレット/スマートフォンにワイヤレスで接続します。接続したタブレット/スマートフォンではライブビデオフィードを表示することを可能にし、ユーザーがリアルタイムでドローンを制御することができます。ベースステーションのHDMI出力を使用すればライブビデオフィードをより大きな画面に表示することもできます。



- 電源スイッチ：コントローラーをオンオフします
- 電源インジケータ：緑（高出力）、青（中出力）、赤（低出力）
- Wi-Fi切替ボタン：短く押すと5GHz/2.4GHz Wi-Fiが切り換わりします
- シグナルインジケータ：
2.4G：2.4GHz Wi-Fiインジケータ、動作中に点灯
5G：5GHz Wi-Fiインジケータ、動作中に点灯
ROV（ドローン）：コントローラーとドローンの間の通信状態を表示します（接続が成功すると点灯し、接続が解除すると点滅します。）
- ワンキーリセット：短押しでROVが水平状態に戻り、長押しで制御モードが切り替わります
- ロック解除：ロック解除/ロック。アプリにThrusterの現在の状態が表示されます
- LEDコントロール：LEDライトのオン/オフ（0% 50% 100%）
- セーフティバックス：セーフティとロープと併用して、リモコンの落下を防止します
- コントロールスティック：ROVのナビゲーションを制御するために使用します
- マルチファンクションボタン：アクセサリのコントロール用
- フォト/ビデオ：短押しで写真撮影、長押しで動画撮影を開始/終了します
- 右角度調整：ロールアングルを調整したり、アームクローの閉閉をコントロールします
- 左角度調整：ピッチ角を調整します
- TYPE-Cポート：スマートフォン/タブレットとの直接接続
- HDMIソケット：1080P HD画像リアルタイム出力
- テザー接続ソケット/充電ソケット
- スマートフォン/タブレットクランプ：これを使用してマウンティングブラケットにスマートフォン/タブレットを取り付けます
- クランプボタン：両端を引き外してスマートフォン/タブレットを入れ、このボタンを押して固定します

* 注意：デバイスの損傷を防ぐためにコントローラーを水に浸さないでください。水の浸入による損傷は保証対象外です。

コントローラー機能の紹介

JP

バッテリー残高表示：

赤：10%–30%赤灯は常に点灯します。

0%–10%赤灯が点滅します。

青：30%–70% 青信号が常に点灯します。

緑：70%–100%緑信号が常に点灯します。

チャンネル表示：

2.4G：2.4GHz Wi-Fi インジケータ起動中は常に点灯します。

5G：5GHz Wi-Fiインジケータ起動中は常に点灯します。

ROV（ドローン）：コントローラとドローン間の通信状態を表示します。
（点滅：接続されていない常時点灯：接続されています）。

ワンキーリセットボタン：

ROVが水平でない状態で、青いライトが点灯します。

ロックボタン：

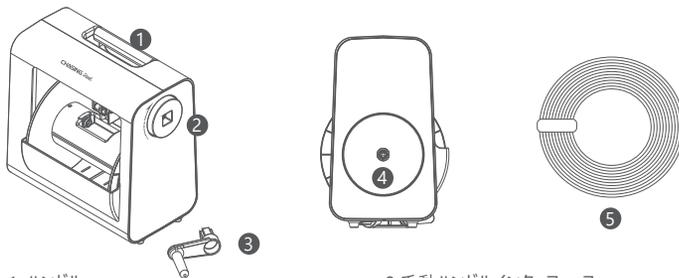
ロック解除すると、青いライトが点灯します。

LEDコントロールライト：

高ライト：青いライトが点灯します。低ライト：青いライトが点滅します。消灯：青いライトが消えます。

手動リール

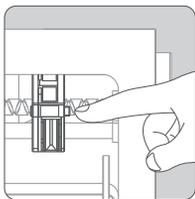
手動巻き取り機（リール）には、計14個の特注ステンレス鋼ベアリングを使用し、高精度アルミニウム合金タイミングベルトトランスミッションと高品質ステンレス鋼レシプロネジケーブル巻き戻し技術を採用しています。IP65防水/防塵グレードで、最大200mのケーブルを携帯することができます。構造全体がシンプル且つ高性能であるため、操作性をよりお楽しみいただくことができます。



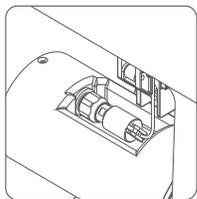
- ハンドル
- 手動ハンドルインターフェース
- 着脱式ハンドル
- 3mケーブル接続ソケット
- 3mケーブル：ハンドルと手動巻き取り機を接続

巻き戻しと巻き取り

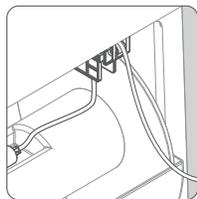
JP 1) 設置



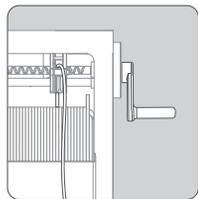
ストレートナー右側のボタンを押してストレートナーカバーを開きます。



浮カワイヤープラグを巻き取り機の溝インターフェースに挿入しナットを締めます。

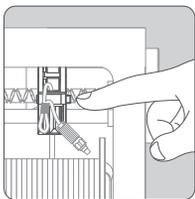


浮カラインをストレートナーに挿入しカバーを閉じます。

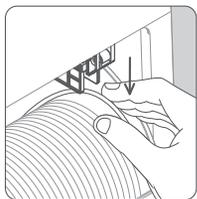


手動ハンドルを設置します。

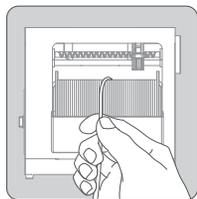
2) 巻き戻し



ストレートナー右側のボタンを押してストレートナーカバーを開きます。

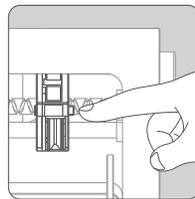


ストレートナーから浮カラインを取り外します。

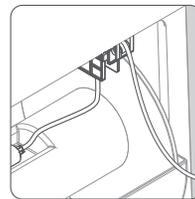


ストレートナーのカバーを閉じてから巻き取り機を固定し、手動で巻き戻しを行います。

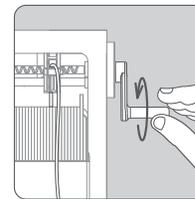
3) 巻き取り



ストレートナー右側のボタンを押してストレートナーカバーを開きます。



浮カラインをストレートナーに挿入しストレートナーのカバーを閉じます。



手動ハンドルを設置し手動でワイヤーを巻き取り始めます。

JP

インストールと接続

JP

① ダウンロードについて

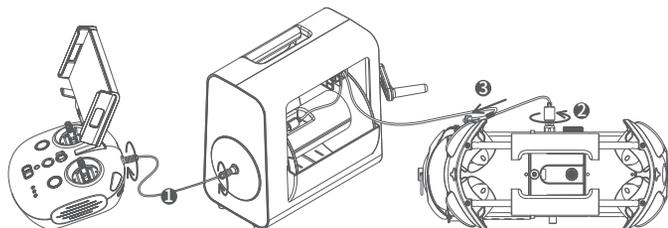
CHASING GO1 App :

下記のQRコードをスキャンする又はIOS App Store / Google Play / ChasingのWebサイトにアクセスしてダウンロードしてください。
(IOS 9.0以降 / Androidバージョン4.4以降の場合)



② ROVをリモコンに接続する

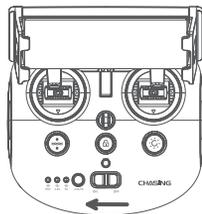
1. 手動巻き上げ機とハンドルそれぞれに3mのケーブルを接続し、ナットを締めます。
2. 手動巻き上げ機の浮力ラインをROVに接続し、ナットを締めます。
3. 適当な長さを保ち、ケーブル先端部のバックルをROV尾部のバックルブラケットに掛けて締め付けます。



*警告：水に入れる前にテザーコネクタのOリングが付いているか確認してください。紛失または破損している場合は交換してください。

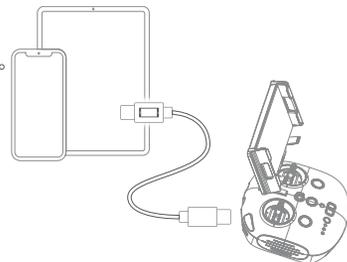
③ ROV電源を入れる(オン)

リモコンの電源スイッチをONにします (Iがオンを表示します、Oがオフを表示します) 数秒後リモコンパワーインジケータが点灯します。5Gまたは2.4Gインジケータが常時点灯します。ドローンのLEDライトが点滅しセルフテスト音が2回鳴ります。



④ リモコンをスマートフォン/タブレットに接続する

リモコンがスマートフォン/タブレットへの接続は2種類あります。方法1(データアダプタケーブルにて接続すること)をお勧めします。接続方法は以下の通りです。



JP

方法1: データアダプタケーブルで接続

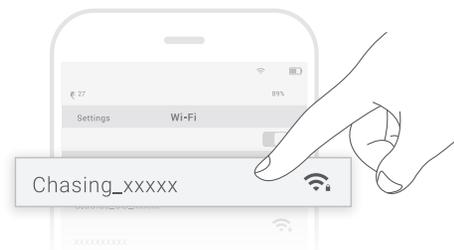
付属のリモコンデータアダプタケーブルをリモコン、スマートフォン/タブレットに接続します。スマートフォンロゴが印刷されたケーブルの端をモバイル機器に接続します。(モバイル機器のインターフェースに適したリモコンデータアダプタケーブルを用意しています)。

*注意:

1. スマートフォン/タブレットとリモコンの接続がうまくいかない場合、スマートフォン/タブレットのWi-Fiをオフにしてください。それでも接続がうまくいかない場合は、スマートフォン/タブレットのモバイルネットワークをオフにしてください。
2. 上記の方法で接続できない場合は、スマートフォン/タブレットのOSに問題がある可能性があります。方法2: Wi-Fi接続を選択してください。
3. リモコンtype-cポートおよび付属のリモコンケーブルは充電に対応していません。

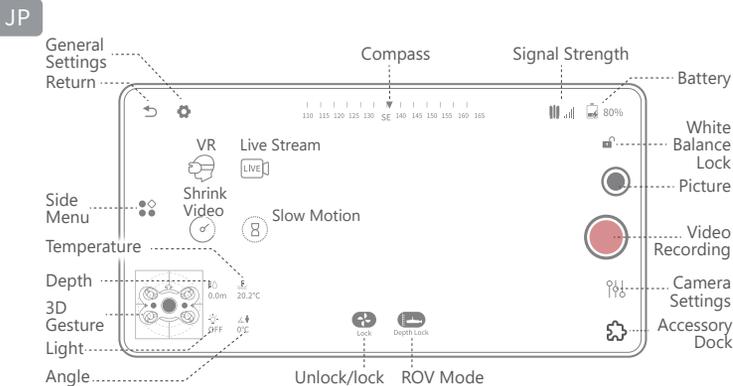
方法2: Wi-Fi接続

スマートフォン/タブレットのWi-Fi設定を行い、“CHASING_XXXX”ネットワークがオプションとして表示され、クリックして接続します。(Wi-Fiパスワード“12345678”)



⑤ アプリのインターフェースの紹介

アプリを開いてカメラに入るとリアルタイムのシーンの映像が表示されます。



*注意: ①ドローンはデフォルトで2.4G Wi-Fiに接続するため5G Wi-Fiを切り替えてより良いエクスペリエンスを得ることができます。(設定-ROVで5GhzをオンにするとドローンのWi-Fiが自動的に再起動します。ユーザーは4. Wi-Fi 接続に戻りWi-Fiを再接続する必要があります。)

②ウェブサイトのページ<https://www.chasing.com/>で詳細なガイドンスビデオを確認できます。問い合わせについてはグローバルサポートチームに連絡することができます: support@chasing-innovation.com

⑥ ROVを水に入れる

ROVの両側のグリップを両手でつかみROVをゆっくり水中に入れます。

- (スラスター)モーターを始動する場合はロックボタンを1回押し解除します。
- 水深1メートル以上の条件で使用することを推奨します。

ビデオと写真のダウンロードについて

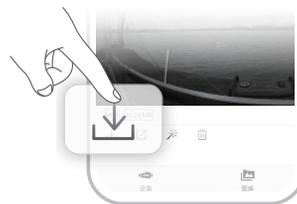
Wi-Fiを接続

- 1) テザーでROVをコントローラに接続しコントローラの電源ボタンをオンにします。
- 2) タブレット/スマートフォン/ノートパソコンのWi-FiリストでCHASING_XXXXXXXX Wi-Fiを探します。
- 3) 入力M2 S Wi-Fiパスワード: 12345678



タブレット/スマートフォンへダウンロード

- 1) CHASING GO1アプリを開き右下のMediaボタンをクリックします。
- 2) ダウンロードする動画/写真を選択します。ダウンロードボタンをクリックすると画像がタブレット/スマートフォンのフォトアルバム(ダウンロードフォルダ)に直接保存されます。



コンピューターへダウンロード

(ラップトップまたはWi-Fiを使用できるコンピューター)

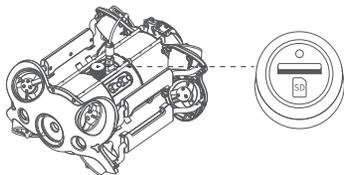
- 1) Webブラウザを開きIPアドレスを入力します: 192.168.1.88
- 2) ダウンロードしたい動画/写真を探す。ダウンロードアイコンをクリックして保存すると画像は通常ダウンロードフォルダに保存されます。
- 3) エクスペリエンスを向上させるにはFirefox またはGoogle Chromeブラウザを使用することをお勧めします。



マイクロSDカードのコピー

JP

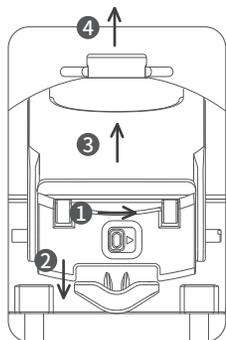
- 1) SDカードソケットのカバーを反時計回りに取り外し、防水ゴムのプラグを開き、SDカードを軽く押し込みます。自動的にポップアップしたSDカードを取り外します。
- 2) カードリーダーでSDカードを読み取り、コンピューターに画像をコピーする。
- 3) 画像をコピーした後、SDカードをSDカードソケットに戻し、ゆずり押ししてSDカードと防水ゴムプラグがロックされていることを確認し、時計回りにカバーを締めます。



バッテリーコンパートメントの取り外しと取り付けについて

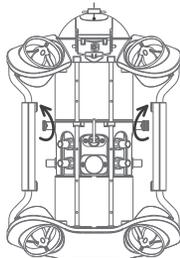
a 取り外し

- 1) 本体の両側にあるノブをカードスロットに90度回します。
- 2) スライダーのスイッチ①を左に回し、シフト②を押しながらロックアセンブリを上へ引き上げます。
- 3) プレッシャープレート③の下側を手で引っ張り引き下げて、プレッシャープレート③を変形させ、バックルをリアブラケットから外します。
- 4) バッテリーコンパートメントをゆずりと引き出します。



b 取り付け

- 1) 本体の両側にあるノブを深いカードスロットまで90度回転させます。
- 2) バッテリーコンパートメントを本体下のシフトに沿ってゆずりと取り付けます。[カチッという音がして]ノブが所定の位置に閉じるまで強く押し下げます。
- 3) プレッシャープレートの下側を手で引っ張り引き下げてプレッシャープレート③を変形させ、バックルをリアブラケットに固定する。
- 4) ロックアセンブリのシフトをしっかりと押し下げます。[カチッという音が聞こえたら]バックルがきちんと所定の位置に収まり、取り付けは完了です。



- * 警告: 1) マイクロSDカードの取り外しまたは取り付けを行う前にリモコンの電源ボタンをオフに切り替え、ROVの水を拭き取ってください。
2) テザーコネクタのO-リングを確認します。カバーを締めるときにO-リングを押し出さないようにしてください。紛失または破損している場合は、出来るだけ早く交換してください。

JP

ナビゲーション

デフォルトは初心者に適した基本操作モードです。
ナビゲーションの姿勢とリモコンの操作方法は次のとおりです:

リモコン	本体 (移動方向)	リモコン	本体 (移動方向)
左ジョイスティック	前後	左ジョイスティック	左/右
右ジョイスティック	左右平行移動	右ジョイスティック	上/下
螺距	ピッチ: 左フープを回してピッチ姿勢を調整します。	螺距	ロール: 右フープを回してロールの姿勢を調整し、離してステータスを修正します。

必要に応じてユーザーはリモコンローラーの[ワキサーボ]ボタンを長押ししてモードを切り替えることができます。アドバンスモードに切り替えたとROVはオールラウンドの完全自由移動を実現できます。アドバンスモードは、一人称視点に基づいています。

* 注意: 基本モードではピッチとロールの最大角度は約80度です。

充電ガイドンス

JP

ROV & リモコン

アダプター(25.2V 2.9A) : ROVリモートコントローラー、バッテリーキャビン&E-reelを充電できる3-1充電器です。

赤灯は充電中、緑灯は充電完了を示します。

モーター交換

モーターが錆びていたりサントラップになったり使用できない場合ウェブサイト(<http://www.chasing.com>)のモーター交換説明ビデオにアクセスし、手順に従ってご自身でモーターを交換してください。ご不明な点がございましたらグローバルテクニカルサポートまで直接にメールを送信してお問い合わせください。

support@chasing-innovation.com

仕様

本体

サイズ	15*10.5*6.5 inch
重量	4.5KG
バッテリー	97.68Wh
最大深度	328 ft
最大速度	1.5 m/s (3 Knots)
バッテリー航続時間	≤4h (作業状況によって異なる)
バッテリー循環回数	>300times
作業温度	14°F ~ 113°F

センサー

IMU	3軸ジャイロ
	加速センサー
	コンパス
深度センサー	<±0.25m
温度センサー	<±2°C

調光可能なLEDライト

輝度	2 x 2000LM
色温度	5000K ~ 5500K
CRI	85
調光	3ギア

リモコン

サイズ	6.3*6.1*4.9 inch
重量	685g
容量	2500mAh
バッテリー航続時間	≥6H (作業状況によって異なる)
無線	Wi-Fi
HDMI	1080P
TYPE-C	USB通信

手動リール

サイズ	296×189×279mm
重量	2.5kg
最大収納ケーブル長	200m

アダプター

パワー	2.9A/25.2V
ROV 充電時間	2.5h
リモコン充電時間	2h

カメラ

CMOS	1/2.3
絞り	F2.8
焦点距離	3.2mm
ISO レンジ	100-6400
視野角	150°
画素数/	12M
画像の最大解像度	
画像形式	JPEG/DNG
動画解像度/	UHD:3840*2160(4K) 30fps
フレームレート	FHD:1920*1080(1080p)
	30/60/120fps
スローモーションビデオ	720p : 8x (240fps)
	1080p : 4x (120fps)
タイムラプスビデオ	4K/1080p
ピクセルレート	60M
動画形式	MP4
SD メモリーカード	Standard 64G (最大 512G)

JP

メンテナンスと注意事項

① 安全ナビゲーション



広い海でナビゲーション



比較的透明度の高い水質 (海藻の少ない水域)



無線通信やレーダ装置が少ない

330ft
↓
許容深度は
100メートル

② バッテリー保護



電池を消耗させないこと



電池残量が25%未満に達したら充電する



使用していない時の電池残量は50% - 70%を維持



動作温度
e -10°C ~ 60°C
(-18°F - 140°F)

3 充電保護

- ・Chasing標準アダプターのみを使用してください。
- ・赤灯は充電中を意味します。
- ・緑灯は充電完了を意味します。

JP

4 スラスター/プロペラ



- スラスターのプロペラには触れないでください。
- 過熱を避けるために空気中で30秒以上スラスターのロックを解除しないでください。
- ROVを塩水で使用した後は真水にドローンを入れ10分間スラスターを動かします。その後約1時間水に浸し塩抜きをします。終了後はタオルで拭いて保管して下さい。

5 コネクタソケット/テザーコネクタ

水に入れる前にコネクタソケットとテザーをチェックし乾いた状態に保ちます。
塩分や湿気によりコネクタが腐食する可能性があります。インターフェースに水の汚れがある場合は必ずソケットを真水で洗淨し洗淨後にコネクタを乾かして下さい。

6 O-リング

- ・水に入れる前にテザーコネクタ/バッテリーソケット/SDカードソケットのO-リングをチェックし欠落または損傷している場合は交換して下さい。
- ・バッテリーキャビンとマイクロSDカードを取り外し取り付けのたびにメンテナンスのためにインターフェースシールのO-リングにグリスを塗ることをお勧めします。
- * 注: 海水で使用した後は本体を真水に1時間以上浸し10分間運転してください。洗淨後はグリーングロスで拭いて下さい。

その他

- 1、損傷を避けるために水に入れる前にLEDライトをオンにしないでください。
- 2、スラスター/プロペラが海藻や外部の物に詰まっているかどうかを確認し、ROVを真水で洗い流してから乾燥させ、キックケースに戻します。
- 3、リモコンは水洗いできません。タオルで拭いてください。
- 4、バッテリーの端にあるプルリングは、バッテリーを取り外すためにのみ使用でき、ROVを持ち上げることはできません。差もなければ、ROVが損傷する可能性があります。

- 5、可能性のある損傷を避けるために、ドローンやアクセサリの上に重いものを置かないでください。
- 6、16歳未満の方は大人の監督下でこのドローンを使用してください。
- 7、使用しないときはドローンやアクセサリを日光にさらさないでください。涼しい場所または専用の箱に保管してください。
- 8、塩化物または他の化学物質はM2 Sを侵食する可能性があります。プールの塩素濃度が高い場合はその中で使用しないでください。
- 9、電池ボックスを取り外す前に、電池ボックスのロックキャッチを解除してください。暴力的な取り出しによる人為的な損害に対してアフターサービスを利用できません。

JP

サポート

ご質問や技術的な問題があれば、弊社のアフターサービスにメールでお問い合わせ、または公式サイトのサポートを経由して連絡してください。

アフターサービス・サポートのウェブサイト：<https://www.chasing.com/> >> Contact us >> Online Customer Support >> Click here

アフターサービス用メールアドレス：support01@chasing-innovation.com--ヨーロッパ
Support02@chasing-innovation.com --アジア・オセアニア
support03@chasing-innovation.com--北・南アメリカ&アフリカ

CHASING

本ガイドは通知せずに更新する場合がありますが、ご了承ください。
最新バージョンはChasingのホームページまで：<https://www.chasing.com>

! 약관

KR

CHASING M2 S 수중 드론을 구매해 주셔서 감사합니다. 본 제품을 이용하기 전에 이 문서를 주의 깊게 읽어 주시기 바랍니다. 본 제품을 사용함으로써 귀하는 본 고지 사항과 모든 지침을 주의 깊게 읽었으며, 본 약관을 이해하고 준수하기로 동의 했음을 의미합니다.

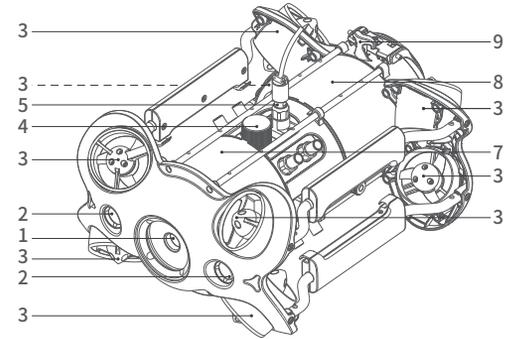
저희 회사는 다음 조건에서 CHASING M2 S를 직접 또는 간접적으로 사용함으로써 발생하는 손상, 부상 또는 법적 책임에 대하여 어떠한 의무도 지지 않습니다.

01. 사용자가 음주, 약물 복용, 마취, 어지러움, 피로, 메스꺼움 및 기타 신체적 또는 정신적으로 능력을 손상시킬 수 있는 기타 여건에서 상해 또는 피해를 입었을 때.
02. 의도적인 조작에 의한 상해 또는 피해를 입었을 때.
03. 사고에 의한 정신적 피해를 입었을 때.
04. 조립 또는 작동에 대한 매뉴얼의 지침을 따르지 않았을 때.
05. 본사의 부속품이나 부품이 아닌 제품을 이용하거나, 무단 개조, 분해 또는 셀 개방에 의한 오작동시.
06. 타사 또는 정품이 아닌 제품을 이용하여 발생하는 상해 또는 피해를 입었을 때.
07. 잘못된 조작 또는 주관적인 오판으로 인한 상해 또는 피해를 입었을 때.
08. 침식, 노화로 인한 기계적 고장으로 인한 상해 또는 피해를 입었을 때.
09. 배터리 부족 경고를 무시하고 제품을 이용하다 상해 또는 피해를 입었을 때.
10. 본 제품을 최대 안전 범위와 깊이를 벗어나 이용하다 상해 또는 피해를 입었을 때.
11. 비정상적인 상태 (예 : 조립이 완료되지 않았거나, 주요 구성 요소의 명백한 고장, 명백한 결함 또는 누락된 부속품이 있음)에서 고의로 제품을 이용하다 ㅍ 상해 또는 피해를 입었을 때.
12. 본제품을 군사 지역이나 개인 사유지 등 민감한 지역에서 무단으로 조작하다 상해 또는 피해를 입었을 때.
13. 이용 환경이 좋지 않은 경우(강풍, 또는 탁한 지역등)에 이용하다 상해 또는 피해를 입었을 때.
14. 심한 충돌, 해일 등 견잡을 수 없는 외부 요인에 의한 상해 또는 피해를 입었을 때.
15. CHASING M2 S 의 사용으로 기록되어진 데이터, 사진 또는 비디오 자료와 같은 침해에 의한 상해 또는 피해를 입었을 때.
16. 그 밖의 본사의 책임 범위에 포함되지 않는 손실일 경우.

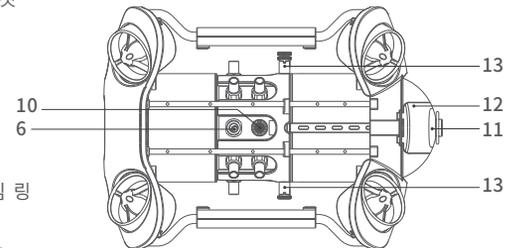
ROV

KR

CHASING M2 S 프로급 수중 로봇은 전면적인 개혁을 거쳤으며 개방식 본체 디자인, 플러그십 밀폐 구조, CHASING 3세대 모래방지 모터, 스마트 비행제어 시스템, 이미지 알고리즘 등을 채택했다. CHASING M2 S의 최대 항속은 3 노트이고 수심은 100미터, 최대 수평 반경은 200미터이다. 기계암, GOPRO, 외장 LED 램프 및 레이저 캘리퍼스 등 다양한 부품 탑재를 지원한다. 4K/1200만 화소의 EIS 떨림 방지 카메라, 4000루멘 LED 램프, 분리/교환 가능 배터리, 분리 가능 Micro SD 메모리 카드를 탑재하고 있으며 알루미늄합금의 소형 본체(중량 5KG 미만)로 되어 있다. 기본 구성에 배선식 수동 권선기가 포함되어 있으며 전동 권선기를 옵션으로 구매 가능하다. 본체 사이즈가 작고 가벼우며 조작성이 간단하고 사용하기 편리하다. 각종 수중 작업 시나리오에 적용된다.



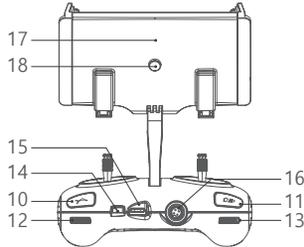
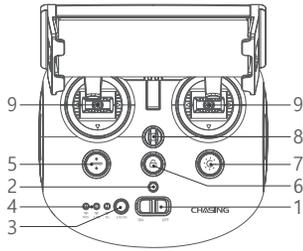
- 1.카메라
- 2.LED 라이트
- 3.추진기/ 프로펠러
- 4.Micro SD 슬롯
- 5.테더 소켓 / 충전 소켓
- 6.센서
- 7.메인 카빈
- 8.배터리 카빈
- 9.버클 브래킷t
- 10.주변 인터페이스
- 11.배터리 분해용 당김 링
- 12.배터리 고정장치
- 13.배터리 트위스트 록 노브



조종기

KR

CHASING M2 S의 조종기는 통신과 제어 기능이 통합되어 있다. 동봉된 테더를 통해 드론에 직접 연결되고 와이파이를 통해 휴대전화/태블릿에 무선으로 연결 할 수 있다. 드론이 휴대전화/태블릿에 실시간 영상 피드를 표시할 수 있어서 사용자가 실시간으로 드론을 제어 할 수 있다. 기지국의 HDMI 출력은 더 큰 화면에 실시간 비디오 피드를 표시하는 데에도 사용할 수 있다.



1. 전원 스위치: 컨트롤러 켜기 / 끄기
2. 전원 표시기: 녹색 (고출력), 청색 (중 출력), 적색 (저출력)
3. Wi-Fi 스위치 버튼: 짧게 눌러 5Ghz / 2.4Ghz Wi-Fi 전환
4. 신호 표시기:
2.4G: 2.4Ghz Wi-Fi 표시기, 작업시 항상 켜짐
5G: 5Ghz Wi-Fi 표시기, 작업시 항상 켜짐
ROV (드론): 컨트롤러와 드론 사이의 통신 상태를 나타냅니다 (점등은 연결 성공을 나타내고 깜박이는 표시등은 연결 끊김을 나타냄).
5. 원키 재설정: 짧게 눌러 ROV 위치를 변경하고 수평 상태로 돌아가거나 길게 눌러 제어 모드를 전환합니다.
6. 잠금 해제: 잠금 해제 / 잠금, 트리스터의 현재 상태가 옆에 표시됩니다.
7. LED 제어: 켜짐 / 꺼짐 LED 조정 (0 % 50 % 100 %)
8. 안전 버클: 조종기가 떨어지지 않도록 안전 로프와 함께 사용할 수 있습니다.
9. 조종 스틱: ROV의 탐색을 제어하는 데 사용됩니다.
10. 멀티기능 버튼: 부품 제어용
11. 사진 / 비디오: 짧게 눌러 사진을 찍고 길게 눌러 비디오 녹화를 시작 / 종료합니다.
12. 직각 조정: 롤 각도를 조정하거나 그라버 클로의 개폐를 제어합니다.
13. 왼쪽 각도 조정: 피치 각도 조정
14. Type-c 포트: 휴대폰 / 태블릿 장치와 직접 연결
15. HDMI 소켓: 1080P HD 이미지 실시간 출력
16. 테더 연결 소켓 / 충전 소켓
17. 휴대폰 / 태블릿 클램프: 휴대폰 / 태블릿 마운트를 장착 브래킷에 부착하는 데 사용됩니다.
18. 클램프 버튼: 양쪽 끝을 당겨서 휴대폰 / 태블릿에 넣은 다음이 버튼을 눌러 조입니다.

* 참고:제품 손상을 방지하기 위해 조종기를 물에 넣지 마십시오. 침수로 인한 손상은 보증 대상에서 제외됩니다.

기계 운용

KR

배터리

적색: 배터리 잔량 10% 이하 (빠르게 점멸); 배터리 잔량 10% ~ 29% (적색 점등)
황색: 30% ~ 69% 점등
녹색: 70% ~ 100% 점등

신호 표시기

A. 2.4G: 2.4GHz Wi-Fi 표시기, 작동 시 점등
B. 5G: 5GHz Wi-Fi 표시기, 작동 시 점등
C. 드론: 조종기와 드론 사이의 연결을 표시 (점등 시 연결 성공, 깜박임 시 연결 실패)

뒤로가기 제스처 버튼

드론이 수평이 아닌 경우 청색으로 점등 되어 있음

해제 버튼

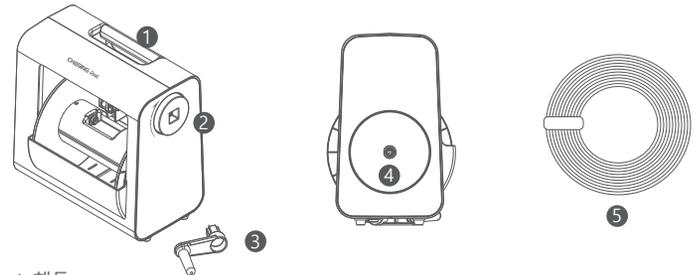
잠금: 소등
해제: 청색 점등

LED 제어 버튼

밝은 빛: 청색 점등
흐린 빛: 청색 점멸
빛 없음: 꺼짐

수동 릴

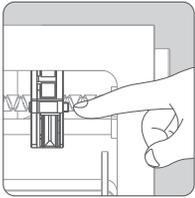
수동 와인더 (릴)는 총 14 개의 특수 맞춤형 스테인리스 스틸 베어링을 사용하고 고정밀 알루미늄 합금 타이밍 벨트 변속기와 고품질 스테인리스 스틸 왕복 나사 케이블 권선 방지 기술을 채택합니다. IP65 방수 및 방진 등급, 최대 200m의 케이블을 취급할 수 있습니다. 전체적인 구조가 단순하고 성능이 신뢰할 수 있어 조작이 더 즐거워집니다.



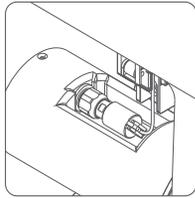
1. 핸들
2. 수동 핸들 인터페이스
3. 분리형 핸들
4. 3m 케이블 연결 소켓
5. 3m 케이블 : 핸들과 수동 와인더 연결

페이오프 및 회수

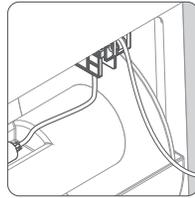
KR 1) 설치



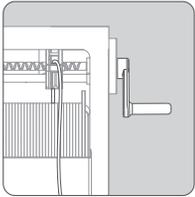
교정기 오른쪽에 있는 버튼을 눌러 교정기 덮개를 엽니다.



부력 와이어 플러그를 와인더의 홈 인터페이스에 삽입하고 너트를 조입니다.

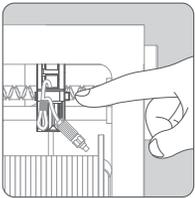


부력선을 교정기에 넣고 뚜껑을 닫습니다.



수동 핸들을 설치하십시오.

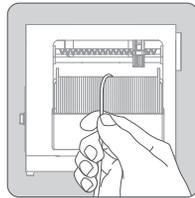
2) 페이오프



교정기 오른쪽에 있는 버튼을 눌러 교정기 덮개를 엽니다.

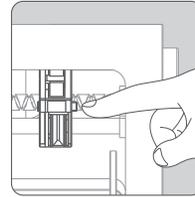


교정기에서 부력선을 제거합니다.

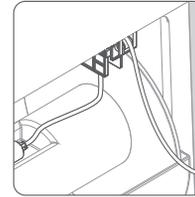


스트레이트너의 커버를 닫고 와인더를 고정하고 수동 지불을 시작합니다.

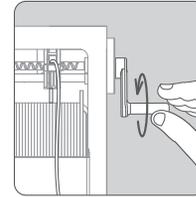
3) 테이크 업



교정기 오른쪽에 있는 버튼을 눌러 교정기 덮개를 엽니다.



부력선을 교정기에 넣고 교정기의 뚜껑을 닫습니다.



수동 핸들을 설치하고 수동으로 와이어를 감으십시오.

KR

설치 & 연결

KR

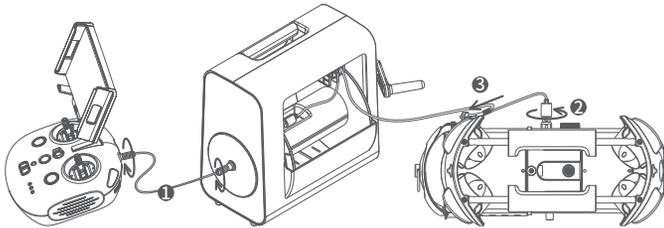
❶ CHASING GO1 App 다운

CHASING GO1 App :
 다음 QR 코드를 스캔하거나 IOS APP
 Store/Google Play/Chasing
 웹 사이트를 방문하여 다운로드하십시오.
 (IOS 9.0 이상/Android 버전 4.4 이상인 경우)



❷ 드론과 조종기 연결 방법

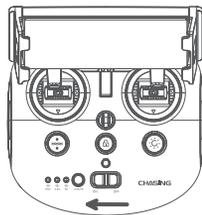
1. 3m 케이블을 수동 와인 더와 핸들에 각각 연결하고 너트를 조입니다.
2. 수동 와인더의 부력 라인을 잠수정에 연결하고 너트를 조입니다.
3. 적절한 길이를 보유하고 잠수정 꼬리에 있는 버클 브래킷의 케이블 머리 부분에 버클을 걸어 조입니다.



*주의: 투입 전 선재 연결의 O-링을 확인 바랍니다. 만약 없거나 손상 되었을 경우 교체 바랍니다.

❸ 기체 작동 전 시동 방법

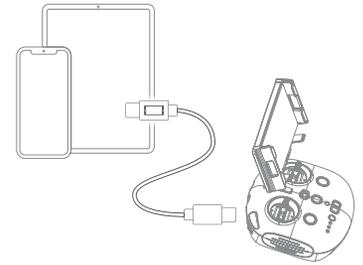
- A. 조종기 전원 버튼을 켜줍니다.
- B. 몇 초 후 조종기의 표시등이 켜지고, 5G, 또는 2.4G의 표시등이 켜집니다. 드론 LED 조명은 두번의 자가 테스트와 함께 곧 깜빡일 것입니다.
- C. 모든 커넥터와 조명을 사전에 점검하고 물속에서 모든 준비가 완료 되었다면, 드론을 잠금 해제 합니다.



❹ 조종기를 핸드폰/태블릿에 연결하기

방식 1: USB 선으로 직접 연결

휴대 기기의 종류에 따라 알맞은 조종기 연결 선을 선택 바랍니다. 라이트닝 연결 선, 마이크로 USB 선, C타입 연결 선이 포장에 함께 제공됩니다. 선에 핸드폰 그림이 그려진 단자를 휴대 기기에 연결 바랍니다.



주의:

- * 이 방식으로 핸드폰/태블릿과 조종기를 연결하는 것을 추천합니다.
- * 연결이 실패할 경우 핸드폰의 와이파이 및 데이터 설정을 끄길 바랍니다. 그래도 실패할 경우 핸드폰/태블릿 호환성 문제일 수도 있습니다. 2번 방식 ---와이파이 연결을 선택하길 바랍니다.
- * 조종기의 C타입 포트와 연결 된 조종기 선들은 충전 기능을 지원하지 않습니다.

방식 2: 와이파이 연결

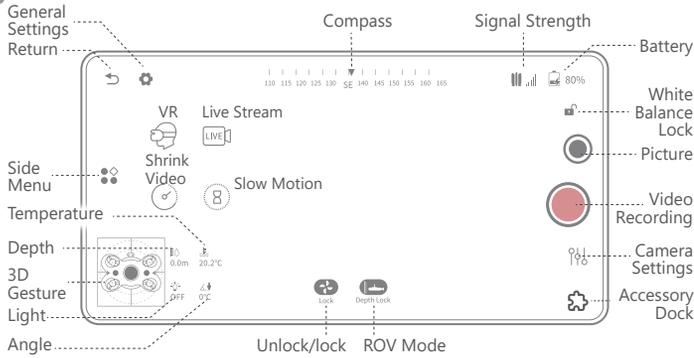
- A. 스마트폰, 또는 태블릿에서 와이파이 설정으로 이동합니다.
- B. 5~10초 정도 기다리시면 'CHASING_xxxxx' 와이파이파이가 나타납니다.
- C. 'CHASINGxxxxx' 와이파이파이를 눌러주시고 비밀번호 입력란에 '12345678' 을 입력합니다.



KR

5 App 인터페이스 소개

APP을 켜고 카메라에 들어가면 실시간으로 장면이 전송 된다.



- * 참고: ① 디폴트로 2.4G Wi-Fi에 연결되므로 5G Wi-Fi를 전환하여 더 나은 경험을 할 수 있다. (Settings-ROV에서 5Ghz를 켜면 드론의 Wi-Fi가 자동으로 다시 시작되며, 드론 Wi-Fi를 다시 연결해야 할 수도 있다.)
 ② 웹사이트 <https://www.chasing.com/>에서 더 많은 안내 영상을 확인하실 수 있으며, 문의 사항은 글로벌 지원팀에 문의할 수 있다:support@properties-innovation.com

6 ROV를 물에 넣는다

- ROV의 양쪽에 있는 그림을 양손으로 잡고 ROV를 물에 부드럽게 던진다.
- 잠수를 위해 추진(모터)의 잠금을 해제한다.
- 더 나은 경험을 위해 수심이 1m를 넘도록 하는 것이 좋다.

비디오 와 사진 다운로드

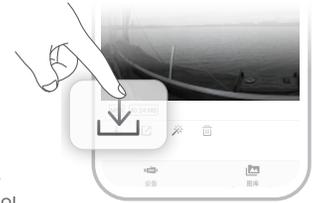
Wi-Fi연결

- 조종기를 테더로 ROV 에 연결한다, 조종기의 전원 버튼을 ON으로 전환한다.
- 핸드폰/태블릿/랩톱 Wi-Fi 목록에서 M2 S_xxxxxxx Wi-Fi 를 찾는다.
- M2 S Wi-Fi 비밀번호12345678을 입력한다.



핸드폰/ 태블릿에 다운로드

- CHASING GO1 App을 열고 오른쪽 아래 모서리에 있는 미디어 버튼 클릭
- 다운로드할 비디오/사진을 찾고 다운로드 버튼을 클릭하면 이미지가 핸드폰/태블릿의 사진 앨범 (Download 폴더)에 직접 저장된다.



컴퓨터에 다운로드하기

(Wi-Fi이용 가능한 노트북 또는 컴퓨터)

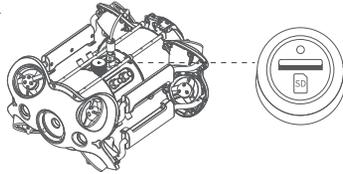
- 브라우저를 키고 192.168.1.88 을 입력 한다.
- 다운로드 하려는 비디오/사진 을 찾아 다운로드 아이콘을 클릭하고 저장하면 일반적으로 이미지가 다운로드 폴더에 저장 된다.
- Firefox 나 Chrome 브라우저 이용을 권장 한다.



Micro SD card 복사

KR

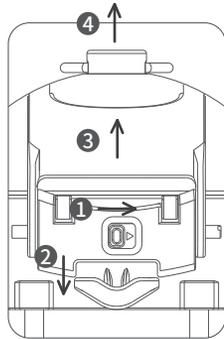
- 1) SD카드 소켓의 커버를 시계 반대방향으로 돌려 제거 후, 방수 고무 플러그를 열고 SD카드를 부드럽게 누른다. SD카드가 자동으로 밀려 나오면 카드를 제거한다.
- 2) SD카드를 카드 리더기에 얹히고 컴퓨터로 이미지를 복사한다.
- 3) 이미지 복사 후, SD카드를 카드 소켓에 다시 끼운다. SD카드와 방수 고무 플러그가 잠겼는지 확인 하고 커버를 시계방향으로 눌러 잠근다.



배터리 통 분해 및 설치

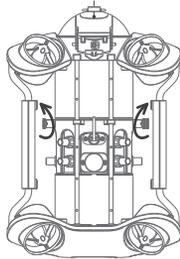
a 분해

- 1) 동체 양쪽의 손잡이를 얇게 파인 슬롯 쪽으로 90° 돌린다;
- 2) 슬라이더의 스위치 ①을 왼쪽으로 당긴 후, 잠금장치를 잡고 슈츠②를 위로 당긴다
- 3) 압력 플레이트의 하부를 손으로 잡아당겨 압력 플레이트 ③을 변형시키고 버클을 후면 브래킷에서 분리시킨다.
- 4) 배터리 컴파트먼트를 천천히 당겨 빼낸다.



b 설치

- 1) 동체 양쪽의 손잡이를 깊게 파인 슬롯까지 90° 회전시킨다.
- 2) 배터리 통을 동체 아래의 슈츠를 따라 천천히 설치한다. "딸깍" 소리가 들리고 손잡이가 제자리에 달힐 때까지 세게 누른다.
- 3) 압력 플레이트 하부를 손으로 당기고, 아래로 당겨 압력 플레이트를 변형시키고, 버클을 리어 브래킷에 고정시킨다.
- 4) 잠금 장치의 슈츠를 세게 누른다. "딸깍"하는 소리가 들리고, 버클을 원상태로 고정을 하면 설치가 완료된다.



* 경고 :

- 1) SD카드를 제거하거나 서지하기 전에 조종기 전원 버튼을 OFF로 돌리고 ROV의 물을 닦아낸다.
- 2) 커버를 조일 때, 테더 커넥터의 O-링을 점검하여 밀려 나오지 않는지 확인하고, 누락되거나 손상된 경우 바로 교체한다.

KR

조종

M2 S는 8개의 Vectored Struers 레이아웃을 가지고 있어 모든 방향에서 OMNI 이동 (위, 아래, 왼쪽 및 오른쪽, 앞뒤, 피치, 롤, 팬)이 가능하다. 기본 조작 모드는 초보자에게 가장 적합한 모드입니다.항법 자세 및 리모컨은 다음과 같다.

조종기	항행 형태	조종기	항행 형태
왼쪽스틱을	전진/후진	왼쪽스틱을	좌회전/우회전
오른쪽스틱을	왼쪽/ 오른쪽	오른쪽스틱을	상승/하강
왼쪽 스크롤	피치	오른쪽으로 스크롤	롤

조종기의 '원키 리셋' 버튼을 길게 눌러주면 고급 모드로 전환되며, 고급모드에서 드론은 전방위적으로 완전히 자유롭게 움직일 수 있습니다. 고급 모드는 1인칭 시점을 기반으로 합니다.참고: 기본 모드에서 최대 피치 및 롤링 각도는 약 80도입니다.

충전 가이드

ROV & 조종기:

어댑터 (25.2V 2.9A) : ROV, 리모컨, 배터리 캐빈 및 E-reel을 충전할 수 있는 3 in 1 충전기입니다. 빨간색 표시등은 충전중을, 녹색 표시등은 완전 충전을 나타낸다.

모터 교체

모터에 녹이 쓸거나 모래가 끼임으로 인해 사용할 수 없게 되면 공식 홈페이지 <http://www.chasing.com>에 접속해 '모터 교체' 동영상 강좌를 시청한 후 절차에 따라 자체적으로 모터를 교체하면 된다.

문의 사항이 있으면 글로벌 기술지원 이메일로 연락 주시기 바랍니다:
support@chasing-innovation.com

상세

ROV

사이즈	15*10.5*6.5 inch
무게	4.5KG
배터리	97.68Wh
최대 깊이	328 ft
최고 속도	1.5 m/s (3 Knots)
배터리 수명	≤4h (사용 환경에 따라 다름)
배터리 사이클	>300times
운용 온도	14°F~113°F

조절 가능 LED 라이트

무광	2 x 2000LM
색 온도	5000K~5500K
CRI	85
조절	3가지

수동 릴

크기	296x189x279 mm
무게	2.5kg
최대 저장 케이블 길이	200m

어댑터

어댑터	2.9A/25.2V
ROV 충전 시간	2.5h
조종기 충전 시간	2h

센서

	3축 자이로 스코프
IMU	가속도계
	컴퍼스
깊이 센서	< ±0.25m
온도 센서	< ±2°C

조종기

크기	160*155*125mm
무게	685g
배터리 용량	2500mAh
배터리 수명	≥6시간 (작업 상태에 따라)
무선	와이파이
HDMI	1080P
C타입	USB 통신

카메라

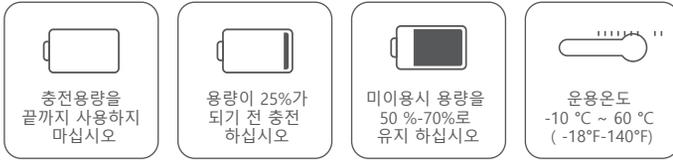
CMOS	1/2.3
조리개	F2.8
초점 길이	3.2mm
ISO 범위	100-6400
시야각	150°
최대 이미지 해상도	12M
이미지 파일 유형	JPEG/DNG
	UHD:3840*2160(4K)30fps
평균 비디오	FHD:1920*1080(1080p)30/60/120fps
	720p : 8x (240fps)
슬로우 모션 비디오	1080p : 4x (120fps)
타임랩스 비디오	4K/1080p
최대 스트림	60M
비디오 유형	MP4
SD Card 메모리	Standard 64G (최대 지원 512G)

유지관리 & 주의사항

① 운용 안전



② 배터리 관리



③ 충전 보호

- Chasing의 기존 어댑터 이용.
- 붉은 표시등은 충전중을 나타낸다.
- 초록 표시등은 완충을 나타낸다.

④ 추진기/프로펠러



추진기의 프로펠러를
손으로 만지지 않는다



과열 방지를 위해 물 밖에서
30초이상 추진기를 운용하지 않는다

⑤ 커넥터 소켓 / 테더 커넥터

- 커넥터 소켓과 테더를 입수 전 점검하고 건조하고 깨끗한 상태를 유지한다.
- 염분과 습기는 커넥터의 부식을 유발할 수 있다. 인터페이스에 물 얼룩이 있는 경우 반드시 소켓을 깨끗한 물로 세척하고 청소 후 커넥터를 건조한다.

⑥ O-ring

테더 커넥터/배터리 소켓/SD 카드 소켓의 O-링을 수중 이용 전 점검하고 누락되거나 손상된 경우 교체한다. 배터리 캐빈과 Micro SD 카드를 탈거하여 장착할 때마다 유지보수를 위해 인터페이스 씬의 O-링에 그리스를 바르는 것이 좋다.

* 경고 : ROV를 염분이 있는 물에서 이용한 경우 민물에 1시간 정도 넣어둔 후, 전원을 켜서 10분 정도 기동해 염분을 배출시킨다. 그 이후 수건을 닦은 뒤 물기를 확인한다

기타

1. 손상 방지를 위해 수중 이용 전 LED라이트를 키지 않는다.
2. 추진기나 / 프로펠러가 해초나 외부 물질에 의해 막히는 지 확인하고, ROV를 민물로 행군 후 건조 후 다시 박스에 넣는다.
3. 조종기는 물로 세척하지 말고, 수건으로 닦는다.
4. 배터리 끝에 있는 당김 링은 ROV를 들어올리지 않고 배터리 제거에 사용 가능하며, 그렇게 하지 않으면 ROV가 손상될 수 있다.
5. 손상 방지를 위해 기체나 액세서리에 무거운 물체를 올려 두지 않는다.
6. 16세 미만의 어린이는 어른과 함께 이용 해야 한다.
7. 사용하지 않을 때는 기체 및 액세서리를 햇빛 아래 노출 시키지 않는다. 서늘한 곳이나 보관 상자 안에 두고 보관 한다.
8. 염화나 다른 화학 물질의 경우는 Chasing M2 S를 침식 시킬 수 있기 때문에, 염소 수치가 높은 곳에서는 이용하지 않는다.
8. 배터리를 제거하기 전에 배터리 잠금을 해제해야 합니다. 그렇지 않으면 무리한 작업으로 인한 제품 손상은 보증에 포함되지 않습니다.
9. 배터리를 제거하기 전에 배터리 잠금을 해제해야 합니다. 그렇지 않으면 무리한 작업으로 인한 제품 손상은 보증에 포함되지 않습니다.

기술 지원

질문이나 기술적인 문제가 있는 경우 당사 애프터 서비스에 이메일을 보내거나 공식 웹 사이트 지원을 통해 문의하십시오.

판매 후 공식 웹사이트 지원: <https://www.chasing.com/> >> Contact us >> Online Customer Support >> Click here

애프터서비스 센터 이메일 주소: support01@chasing-innovation.com--유럽
support02@chasing-innovation.com --아시아 및 오세아니아
support03@chasing-innovation.com--북미 및 남미 아프리카

CHASING

이 지침서는 예고 없이 갱신될 수 있습니다.
CHASING 공식 웹사이트에 방문하시면 최신 버전을 확인하실 수 있습니다.
<https://www.chasing.com>

! Ansvarsfriskrivning

SE

Tack för att du har köpt undervattensdrönaren CHASING M2 S. Läs hela detta dokument noggrant innan du använder drönaren. Genom att använda produkten, tillkännager du att du har läst denna ansvarsfriskrivning och alla anvisningar noggrant och att du förstår och accepterar villkoren här.

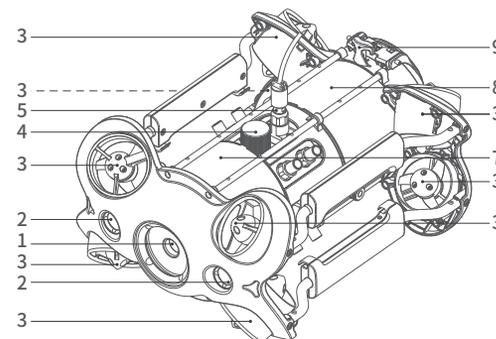
Chasing åtar sig inget ansvar för skada, personskada eller något juridiskt ansvar som uppstår som en direkt eller indirekt följd av användningen av CHASING M2 S enligt följande villkor:

1. Skador eller personskador som uppstår när användare använder alkohol, droger, bedövningsmedel eller upplever yrsel, trötthet, illamående och andra tillstånd oavsett om de är fysiska eller psykiska och kan försämrade din kapacitet.
02. Skador eller personskador orsakade av subjektivt avsiktliga åtgärder.
03. Eventuell psykisk överkompensation på grund av olycka.
04. Underlåtenhet att följa anvisningarna i bruksanvisningen vid montering eller användning.
05. Funktionsstörningar som orsakas av reparation eller utbyte mot tillbehör och delar som inte kommer från Chasing, eller obehörig modifiering, demontering eller öppning av höljet som inte sker i enlighet med officiella anvisningar.
06. Skador eller personskador som orsakas av att produkter från tredje part eller förfälskade Chasing-produkter har använts.
07. Skador eller personskador som orsakas av felaktig användning eller subjektiv felbedömning.
08. Skador eller personskador som orsakas av mekaniska fel på grund av slitage och/eller ålder.
09. Skador eller personskador som orsakas av att enheten används med en varning om låg batterinivå.
10. Skador eller personskador som orsakas av att drönaren används utanför maximalt säkerhetsområde och säkerhetsdjup.
11. Skador eller personskador som orsakas av att produkten medvetet används vid onormala förhållanden (som exempelvis att monteringen inte är slutförd, att huvudkomponenterna har uppenbara fel, tydliga defekter eller tillbehör som saknas).
12. Skador eller personskador som orsakas av att drönaren används i ett känsligt område, som exempelvis ett militärt skyddsområde eller privata vatten utan officiellt tillstånd.
13. Skada eller personskada som orsakas av användning i dåliga vattenförhållanden (exempelvis, vid hårda vindar eller i grumliga områden).
14. Skada eller personskada som orsakas av okontrollerbara externa faktorer, inklusive allvarlig kollision, tidvattensvåg eller att enheten sväljs av ett djur.
15. Skador eller personskador som orsakas av överträdelse, såsom eventuell data samt foto- och -videomaterial som lagras vid användning av CHASING M2 S. 16. Andra förluster som inte omfattas av Chasings ansvar.

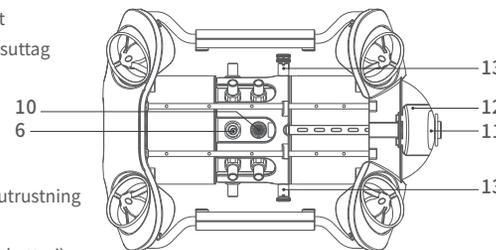
Fjärrstyrd undervattensfarkost

SE

El ROV a nivel industrial CHASING M2 S se reforma integralmente, que adopta un diseño de fuselaje abierto, una estructura cerrada insignia, un motor antiatasco de arena de tercera generación de CHASING, un sistema inteligente de control de vuelo y un algoritmo de imagen. CHASING M2 S tiene una velocidad máxima de 3 marchas, una profundidad de 100 m y un radio horizontal máximo de 200 m. Está compatible con brazo manipulador, GOPRO, luces LED externas, pinzas láser, etc. Se incorpora cámara antivibración EIS de 4K / 12 millones de píxeles, luz LED de 4000 lúmenes, batería extraíble / reemplazable, tarjeta de memoria Micro SD conectable, fuselaje compacto de aleación de aluminio (con el peso menos de 5KG), bobinador manual tipo cable (estándar), y bobinador eléctrico (opcional). Toda la máquina es pequeña y ligera, simple y fácil de usar, adecuada para diversos escenarios de operación bajo el agua.



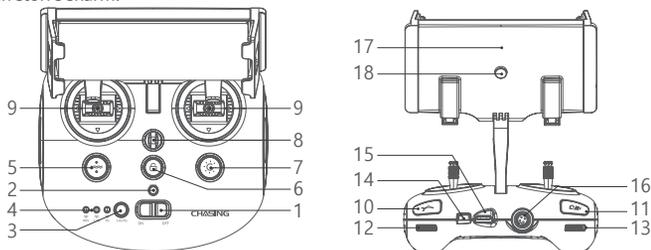
1. Kamera
2. LED-belysning
3. Framdrivning/propeller
4. Fack för MicroSD-kort
5. Kabeluttag/laddningsuttag
6. Givare
7. Huvudkabin
8. Batterikabin
9. Fäste för spänne
10. Gränssnitt för kringutrustning
11. Dragring för batteri
(för demontering av batteri)
12. Fästankordning för batteri
13. Vridlås för batteri



Fjärrkontroll

SE

Fjärrkontrollen för Chasing M2 S har integrerad kommunikation och styrning. Den ansluts direkt till drönaren via den medföljande kabeln och ansluts trådlöst till din mobiltelefon/tablet via WiFi. Den gör det möjligt för drönaren att visa ett videoflöde i realtid på din telefon/tablet så att användaren kan styra drönaren i realtid. Basstationens HDMI-utgång kan även användas för att visa ett videoflöde i realtid på en större skärm.



1. Strömbrytare: Slå på/stäng av styrenheten
2. Strömindikator: Grön (hög effekt), blå (medelhög effekt), röd (låg effekt)
3. Wi-Fi-brytare: Tryck på brytaren för 2,4/5 GHz Wi-Fi
4. Signalindikator:
2,4 GHz: 2,4 GHz Wi-Fi-indikatorn lyser alltid vid drift
5 GHz: 5 GHz Wi-Fi-indikatorn lyser alltid vid drift
5. ROV (drönare): Indikerar kommunikationsstatus mellan styrenheten och drönaren (lyser fast indikerar lyckad anslutning – blinkande indikator indikerar fränkoppling.)
6. Snabbåterställningsknapp: Tryck kort för att flytta ROV tillbaka till horisontellt läge/håll nedtryckt för att växla kontrolläge.
7. Lås upp: Lås upp/lås – propellernas nuvarande tillstånd visas i appen
8. LED-kontroll: LED-lampa på/av (0 %, 50 %, 100 %)
9. Säkerhetsspänne: Kan användas med ett säkerhetsrep för att förhindra att du tappar fjärrkontrollen
10. Joysticks: Används för att navigera en ROV.
10. Multifunktionsknappar: används för att styra tillbehör
11. Foto/video: Tryck kort för att ta bilder och håll nedtryckt för att starta/avsluta inspelning av video
12. Justera höger vinkel: Justera rullningsvinkeln eller styr öppningen och stängningen av gripklon
13. Justera vänster vinkel: Justera lutningsvinkeln
14. Type-C-port: Direkt anslutning till mobiltelefon/surfplatta
15. HDMI-uttag: Bildutmatning i 1080P i realtid
16. Kabeluttag/laddningsuttag
17. Klämma för telefon/surfplatta: Används för att fästa telefonen/surfplattan på monteringsfästet
18. Klämmans knapp: Dra isär de två ändarna och placera telefonen/surfplattan och tryck sedan på den här knappen för att dra åt

Introduktion till driftindikeringar

SE

Batteri:

Röd: 10 % den röda lampan blinkar snabbt. 10-29 % den röda lampan lyser kontinuerligt.

Blå: 30-69 % den blå lampan lyser kontinuerligt.

Grön: 70-100 % den gröna lampan lyser.

Signalindikering:

2,4 GHz: Indikeringen för 2,4 GHz WiFi lyser kontinuerligt vid drift.

5 GHz: Indikeringen för 5 GHz WiFi lyser kontinuerligt vid drift.

Fjärrstyrd undervattensfarkost: Indikerar kommunikationsstatus mellan fjärrkontrollen och din fjärrstyrda undervattensfarkost (lyser vid slutförd anslutning – blinkar för att indikera fränkoppling.)

Bakåtknapp:

Den blå lampan lyser kontinuerligt när din fjärrstyrda undervattensfarkost är i ett icke-horisontellt läge.

Knapp för upplåsning:

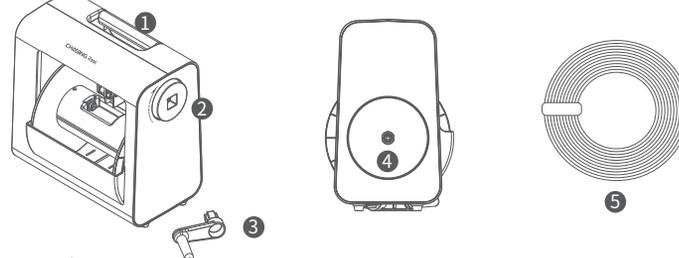
Låsning: Inga lampor lyser. Upplåsning: Den blå lampan lyser.

Knapp för LED-styrning:

Starkt ljus: Den blå lampan lyser kontinuerligt. Svagt ljus: Den blå lampan blinkar. Inget ljus: Den blå lampan är släckt.

Manuell rulle

Den manuella upprullaren använder totalt 14 specialanpassade rostfria lager och använder sig av anti-lindningsteknik med remtransmission av hög precision i aluminiumlegering och en högkvalitativ rostfri skruvkompressor för kabeln. IP65-vattentät och -dammtät. Upp till 200 meter kabel kan bäras. Den övergripande strukturen är enkel och prestanda är tillförlitlig vilket erbjuder en enklare användning.

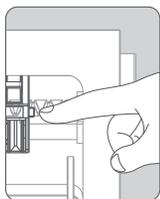


1. Handtag
2. Uttag för manuellt handtag
3. Avtagbart handtag
4. Uttag för 3 m kabel
5. 3 m kabel: anslut handtaget och den manuella upprullaren

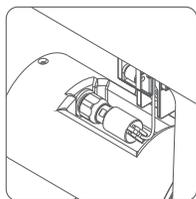
* Obs! Låt inte fjärrkontrollen hamna i vattnet för att undvika att skada enheten, skador orsakade av inträngande vatten omfattas inte av garantin.

Bortkoppling och upprullning

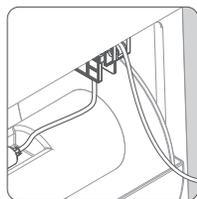
SE 1) Montering



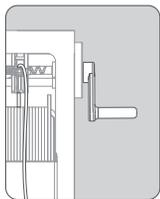
Tryck på knappen på höger sida av uträtaren för att öppna luckan.



Sätt in flytkabelns kontakt i uttaget på upprullaren och dra åt muttern.

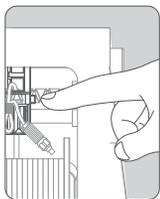


Sätt i flytkabeln i uträtaren och stäng locket.

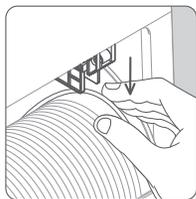


Montera det manuella handtaget.

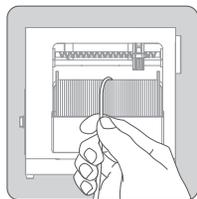
2) Bortkoppling



Tryck på knappen på höger sida av uträtaren för att öppna luckan.

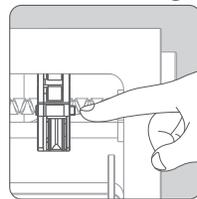


Ta bort flytkabeln från uträtaren.

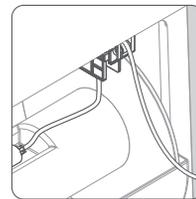


Stäng uträtarens lucka, fäst upprullaren och starta manuell bortkoppling.

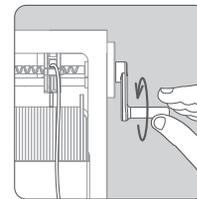
3) Demontering



Tryck på knappen på höger sida av uträtaren för att öppna luckan.



Sätt i flytkabeln i uträtaren och stäng locket.



Montera det manuella handtaget och rulla upp kabeln manuellt.

SE

Montering och anslutning

SE

1 Ladda ner appen CHASING GO1

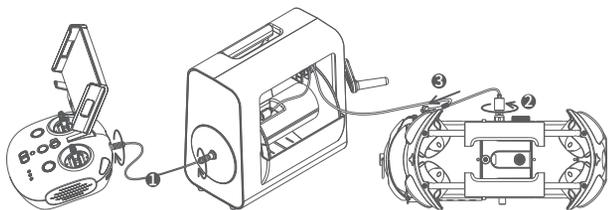
Appen CHASING GO1:

Skanna följande QR-kod eller besök IOS APP Store/Google Play/Chasings webbplats för nerladdning. (För IOS 9.0 eller senare/Android version 4.4 eller senare)



2 Ansluta den fjärrstyrda undervattensfarkosten till fjärrkontrollen

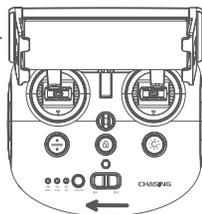
1. Anslut 3 m kabel till den manuella upprullaren respektive handtaget och dra åt muttrarna.
2. Anslut flytkabeln på den manuella upprullaren till undervattensfarkosten och dra åt muttern.
3. Reservera en lämplig längd, häng spännet vid kabelns huvud på fästet på undervattensfarkostens bakdel och dra åt det.



* Varning! Kontrollera kabelkontaktens o-ring före dykningen. Byt den i tid, om den saknas eller är skadad.

3 Starta (slå på) din fjärrstyrda undervattensfarkost

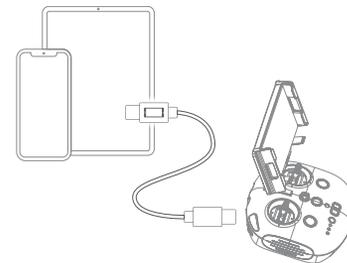
- a. Slå på fjärrkontrollen med strömbrytaren.
- b. Några sekunder senare tänds fjärrkontrollens indikering. Indikeringen för 2,4/5 GHz lyser ständigt. Drönarens LED-belysning blinkar till, följt av två ljud för självtest.
- c. Kontrollera alla anslutningar och belysning före dykningen, och lås upp den fjärrstyrda undervattensfarkosten när allt är klart under vattnet.



4 Anslut fjärrkontrollen till din telefon/tablet

Metod 1: Direktanslutning via USB-kabel

Välj en lämplig kabel till fjärrkontrollen beroende på typ av mobil enhet. En Lightning-kabel, micro USB-kabel och Type-C-kabel medföljer i förpackningen. Anslut den ände av kabeln som har en mobiltelefonsymbol till den mobila enheten.



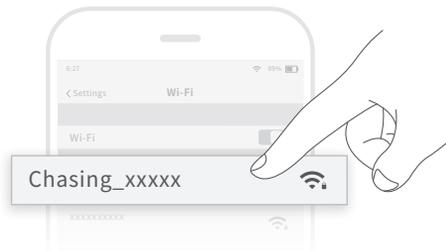
SE

Obs! * Det är rekommenderat att använda det här sättet för att ansluta din mobiltelefon/tablet till fjärrkontrollen.

- * Om anslutningen misslyckas kan du försöka med att stänga av telefonens WiFi- och mobilnätverk. Om den fortfarande misslyckas kan det bero på ett kompatibilitetsproblem med din telefon/tablet. Välj metod 2 för WiFi-anslutning.
- * Fjärrkontrollens Type-C-port och anslutna fjärrkontrollkablar har inte stöd för laddning.

Metod 2: WiFi-anslutning

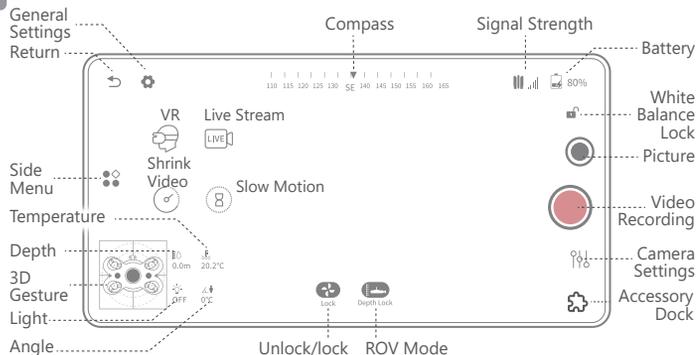
- a. Gå till WiFi-inställningarna i din telefon/tablet.
- b. Vänta i 5-10 sekunder. Nätverket Chasing_xxxx visas som ett alternativ.
- c. Klicka för att ansluta och ange WiFi-lösenordet: 12345678



5 Introduktion till appens gränssnitt

Öppna appen och öppna kameran, så ser du bilden i realtid.

SE



- Obs! 1. Då drönaren ansluter till 2,4 GHz WiFi som standard, kan du växla till 5 GHz WiFi för att få en bättre upplevelse. (slå på 5 Ghz i den fjärrstyrda undervattensfarkostens inställningar, drönarens WiFi kommer att starta om automatiskt, och du kan behöva återansluta till WiFi-nätverket Gladius).
2. Du hittar fler instruktionsvideor på webbplatsen <https://www.chasing.com/>, eller så kan du kontakta vårt globala supportteam med dina frågor :support@chasing-innovation.com

6 Släppa ner den fjärrstyrda undervattensfarkosten i vattnet

- Ta tag i handtagen på båda sidor om den fjärrstyrda undervattensfarkosten med båda händerna och släpp varsamt ner den i vattnet.
- Lås upp framdrivningen (motorerna) för att dyka.
- För att få en bättre upplevelse bör du kontrollera så att vattendjupet överstiger en meter.

Nedladdning av video och foto

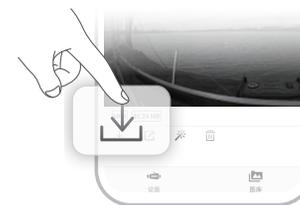
Ansluta till WiFi

- Anslut den fjärrstyrda undervattensfarkosten till fjärrkontrollen med kabeln, slå på fjärrkontrollen med strömbrytaren.
- Hitta WiFi-nätverket Chasing_XXXXXX i listan över WiFi-nätverk på din telefon/tablet/bärbara dator.
- Ange lösenordet för WiFi-nätverket M2 S: 12345678



Nerladdning till telefon/tablet

- Öppna appen CHASING GO1, och klicka på knappen Media i det nedre vänstra hörnet.
- Hitta den video/det foto som du vill ladda ned. Klicka på knappen för nerladdning så sparas bilden direkt i albumet på din telefon/tablet (nedladdningsapp).



Nerladdning till dator

(bärbar dator eller dator som kan använda WiFi)

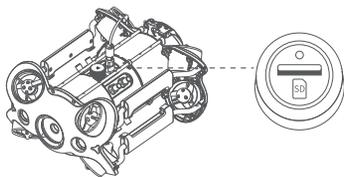
- Öppna webbläsaren och skriv in IP-adressen:192.168.1.88
- Hitta den video/det foto som du vill ladda ned. Klicka på symbolen för nerladdning och spara, så sparas bilderna i nerladdningsmappen.
- Webbläsarna Firefox eller Google Chrome rekommenderas för en bättre upplevelse.



Kopiera microSD-kort

SE

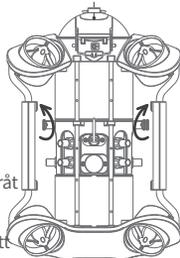
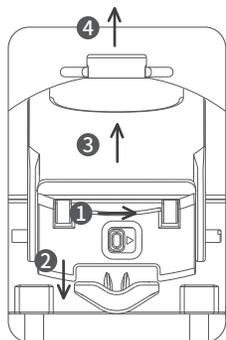
- 1) Avlägsna SD-kortets lock genom att vrida det moturs, öppna sedan den vattentäta gummipluggen, och tryck försiktigt på SD-kortet. Det kommer att hoppa ut automatiskt, avlägsna sedan SD-kortet.
- 2) Läs av SD-kortet i en kortläsare och kopiera bilderna till datorn.
- 3) Sätt tillbaka SD-kortet i SD-kortets fack efter att ha kopierat bilderna, tryck försiktigt så att SD-kortet och den vattentäta gummipluggen sitter på plats, och dra åt locket genom att vrida det medurs neråt.



Demontera och montera batterifacket

a) Demontering:

- 1) Vrid vreden på båda sidor av chassit 90° till den ytliga försänkningen.
- 2) För omkopplaren ① på skjutreglaget åt vänster, och dra låsmekanismen uppåt medan du håller i rännan ②.
- 3) Dra i tryckplattans nedre sida ③ för hand, dra neråt för att deformera tryckplattan, och se till att spännet lossnar från det bakre fästet.
- 4) Dra ut batterifacket sakta och försiktigt.



b) Montering:

- 1) Vrid vreden på båda sidor av chassit 90° till den djupa försänkningen.
- 2) Montera försiktigt batteriet i rännan under chassit. Tryck neråt tills du hör ett "klikkljud", och vreden stängs.
- 3) Dra i tryckplattans nedre sidor för hand, dra dem neråt för att deformera tryckplattan, och se till att spännet sitter fast i det bakre fästet.
- 4) Tryck neråt på låsmekanismens ränna. När du hör ett "klikkljud", sitter spännet på rätt plats, och monteringen är klar.

- * Varning!
1. Slå av fjärrkontrollens strömbrytare och torka av vattnet från den fjärrstyrda undervattensfarkosten innan du tar ur eller sätter i microSD-kortet;
 2. Kontrollera kabelkontaktens o-ring, och se till att o-ringen inte pressas ut vid åtdragning av locket. Byt den i tid, om den saknas eller är skadad.

SE

Navigation

M2 S har åtta vektoriserade propellrar som gör rörelse möjlig i alla riktningar (uppåt, neråt, vänster och höger, bakåt och framåt, stigning, roll och panorering). Grundläget är standardläget, och lämpar sig väl för nybörjare. Navigationslägen och fjärrstyrningen är följande:

Fjärrkontroll	Fjärrstyrd undervattensfarkost (färdriktning)	Fjärrkontroll	Fjärrstyrd undervattensfarkost (färdriktning)
Vänster styrspek	Framåt/bakåt	Vänster styrspek	Sväng vänster/höger
Höger styrspek	Panorera vänster och höger	Höger styrspek	Uppåt/neråt
Snurra på det vänstra hjulet	Vrid på hjulet för att justera stigningsläget	Snurra på det högra hjulet	Vrid på vreden för att justera rolläget, släpp för att låsa status

Vid behov kan användaren byta läge genom att trycka en lång stund på fjärrkontrollens återställningsknapp. Vid växling till avancerat läge, har den fjärrstyrda undervattensfarkosten full rörelsefrihet i alla riktningar. Det avancerade läget är baserat på ett första persons-perspektiv.

* Obs! I grundläget, är den maximala stignings- och rollvinkeln cirka 80 grader.

Vägledning vid laddning

SE Fjärrstyrd undervattensfarkost och fjärrkontroll

Adapter (25,2 V, 2,9 A): Det är en tre-i-ett-laddare som kan ladda den fjärrstyrda undervattensfarkosten, fjärrkontrollen, batterikabinen och e-vindan. En röd lampa indikerar laddning, en grön lampa indikerar full laddning.

Motorbyte

När motorn inte kan användas på grund av rost eller sand, gå till den officiella hemsidan <http://www.chasing.com> för att se instruktionsvideon "Motorbyte" och följ stegen för att byta ut motorn själv.

Om du har några frågor kan du kontakta Globalt tekniskt stöd via e-post: support@chasing-innovation.com

Specifikationer

Fjärrstyrd undervattensfarkost

Storlek	38,1 x 26,6 x 16,5 cm
Vikt	4,5 kg
Batteri	97,68 Wh
Maximalt djup	100 m
Maximal hastighet	1,5 m/s (3 knop)
Batteriets livslängd	≤4 tim. (beroende på driftförutsättningar)
Battericykel	>300 gånger
Driftstemperatur	-10 °C~45 °C

Fjärrkontroll

Storlek	160 x 155 x 125 mm
Vikt	0,685 kg
Batterikapacitet	2500 mAh
Batteriets livslängd	≥6 tim. (beroende på driftförutsättningar)
Trådlöst	WiFi
HDMI	1080P
TYPE-C	USB-kommunikation

Manuell rulle

Storlek	296 x 189 x 279 (mm)
Vikt	2,5 kg
Maximal kabellängd vid förvaring	200 m

Adapter

Adapter	2,9 A/25,2 V
Laddningstid för din fjärrstyrda undervattensfarkost	2,5 tim.
Fjärrkontroll laddningstid	2 tim.

Givare

IMU	Gyroskop med tre axlar
	acceleration
	kompass
Djupgivare	<±0,25 m
Temperaturgivare	<±2 °C

Kamera

CMOS	1/2.3
Bländare	F2.8
Brännvidd	3.2mm
ISO-intervall	100-6400
Synfält	150°
Maximal bildupplösning	12 M
Filtyper för bilder	JPEG/DNG
Normal video	4K UHD: 3840 x 2160 30 bps FHD: 1920 x 1080 30/60/120 bps
Slow motion-video	720P: 8 x (240 bps) 1080P: 4 x (120 bps)
Intervallvideo	4K/1080P
Maximal videoström	60 MP
Typ av video	MP4
SD-kortminne	Standard 64 Gb (maximalt stöd 512 Gb)

Dimringsbar LED-belysning

Ljusstyrka	2 x 2000 lm
Färgtemperatur	5000 K~5500 K
CRI	85
Dimring	Tre justerbara

Underhåll och

1 Säkerhet vid navigering



2 Batteriskydd



3 Laddningsskydd

- Använd endast Chasings standardadapter.
- En röd lampa innebär laddning.
- En grön lampa innebär fulladdad.

4 Framdrivning/propeller



- Rör inte framdrivningens propellrar
- Lås inte upp framdrivningen i mer än 30 sekunder i luften, för att undvika överhettning
- När den fjärrstyrda undervattensfarkosten har använts i saltvatten, måste du placera den i sötvatten i cirka en timme, sedan sätta igång den och låta drönaren gå i tio minuter för att tömma ur saltet. Torka bort vattnet med en handduk efter rengöringen.

5 Kontaktuttag/kabelkontakter

- Kontrollera uttaget för kontakten och kabeln före dykningen, se till att de är torra och rena.
- Salt och fukt kan orsaka korrosion i kontakten. Rengör uttaget med sötvatten om det har fläckar av vattnet, och torka kontaktarna efter rengöringen.

6 O-ring

- Kontrollera o-ringen på kabelns kontakt/batterihållare/microSD-kortets fack före dykningen, och ersätt den om den saknas eller är skadad.
- Det är rekommenderat att smörja o-ringen vid gränssnittets tätning varje gång batterikåpan och microSD-kortet demonteras och monteras

Övrigt

1. För att undvika skador, får LED-belysningen inte slås på förrän farkosten är i vattnet.
2. Kontrollera om propellrarna har fastnat i sjögräs eller andra externa föremål, rengör den fjärrstyrda undervattensfarkosten i sötvatten, torka den och lägg tillbaka den i lådan.
3. Fjärrkontrollen får inte tvättas med vatten, rengör den med en handduk.
4. Dragringen i batteriets ände, får endast användas för att avlägsna batteriet. Den får inte användas för att lyfta farkosten, då detta kan skada den.
5. För att undvika skador får inga tunga föremål placeras på drönaren eller dess tillbehör.
6. Personer under 16 år får endast använda drönaren under överinseende av vuxna.
7. Utsätt inte drönaren eller dess tillbehör för solljus, när den inte används. Förvara den på en sval plats eller i en särskild låda.
8. Klorid och andra kemikalier kan fräta på Chasing M2 S. Använd inte farkosten i en pool om den har en hög klornivå.
9. Lås upp batterifackets spänne innan du tar bort batterifacket. Om du lyfter batterifacket med överdriven kraft kan det skadas och garantin gäller inte för en sådan skada.

Support

Om du har några frågor eller tekniska problem, skicka ett e-postmeddelande till Chasings kundtjänst eller kontakta oss på den officiella webbplatsen.

Kundtjänst på den officiella webbplatsen:

<https://www.chasing.com/> >> Contact us (Kontakta oss) >> Online Customer (Online-kund)Support >> Click here (Klicka här)

Kundtjänstens e-postadressersupport01@chasing-innovation.com för Europa, support02@chasing-innovation.com för Asien och Oceanien och support03@chasing-innovation.com för Sydamerika, Nordamerika och Afrika.

CHASING

Denna guide kan uppdateras utan föregående meddelande.

Besök Chasings officiella webbplats för den senaste versionen: <https://www.chasing.com>

! Renunciar

ES

Gracias por comprar el ROV/Drone submarino CHASING M2 S. Por favor, lea este manual cuidadosamente antes de usar su M2 S. Al utilizar este producto, usted acepta que ha leído este manual de usuario de responsabilidad y todas las instrucciones cuidadosamente y que usted entiende y acepta cumplir con los términos y condiciones del presente documento.

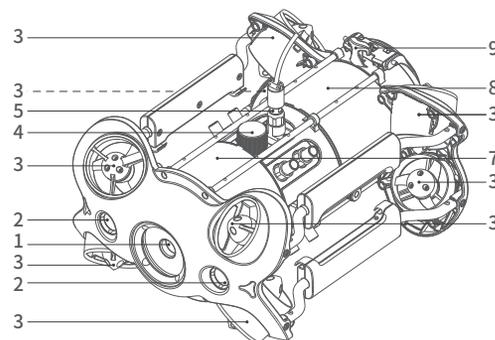
Chasing no acepta ninguna responsabilidad por daños, lesiones o cualquier responsabilidad legal incurrida directa o indirectamente del uso del CHASING M2 S en las condiciones siguientes:

01. Daños o lesiones causadas en uso inadecuado o en estado de ebriedad, drogas, anestesia de drogas, irritabilidad en ocular, cansancio, fatiga, náuseas o cualquier otra condición no importa física o mentalmente que podría afectar sus capacidades.
02. Daños o lesiones causados por operaciones intencionales.
03. Cualquier sobrecompensación mental causada por accidente.
04. No seguir las instrucciones del manual para montar u operar el M2 S.
05. Mal funcionamiento causadas por reacondicionamiento o reemplazo de accesorios y piezas que no son de uso del M2 S, o siendo estas modificaciones, desmontaje o apertura no autorizada de la carcasa no de acuerdo con las instrucciones oficiales del fabricante.
06. Daños o lesiones causados por el uso de productos de terceros o productos falsos de Chasing.
07. Daños o lesiones causados por una mala operación o un error de juicio subjetivo.
08. Daños o lesiones causados por fallas mecánicas debido a la erosión, el envejecimiento.
09. Daños o lesiones causados por el funcionamiento de la unidad con una alerta de batería baja.
10. Daños o lesiones causados por el manejo del dron fuera del máximo alcance seguro y profundidad.
11. Daños o lesiones causados por operar el producto a sabiendas en condiciones anormales Como el ensamblaje no está completo, o los componentes principales tienen fallas obvias, (defecto obvio o falta de accesorios).
12. Daños o lesiones causados por el funcionamiento del M2 S en una zona sensible, como una zona militar o aguas privadas sin permiso oficial.
13. Daños o lesiones causados por el uso en condiciones de agua cero visibilidad (corrientes fuertes o agua turbia, espacio confinados).
14. Daños o lesiones causados por factores externos incontrolables, incluyendo colisión grave, marejada o daños provocados por animales.
15. Daños o lesiones causados por infracciones tales como cualquier dato, foto o material de vídeo grabado por el uso del CHASING M2 S.
16. Otras pérdidas que no están cubiertas por el alcance de la responsabilidad de Chasing.

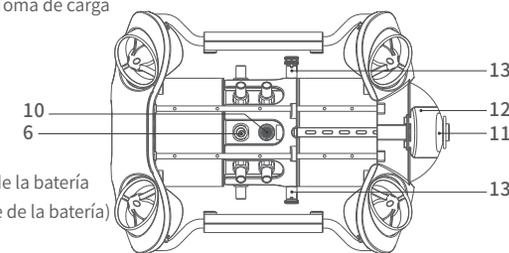
ROV/Drone

ES

El ROV a nivel industrial CHASING M2 S se reforma integralmente, que adopta un diseño de fuselaje abierto, una estructura cerrada insignia, un motor antiatasco de arena de tercera generación de CHASING, un sistema inteligente de control de vuelo y un algoritmo de imagen. CHASING M2 S tiene una velocidad máxima de 3 marchas, una profundidad de 100 m y un radio horizontal máximo de 200 m. Está compatible con brazo manipulador, GOPRO, luces LED externas, pinzas láser, etc. Se incorpora cámara antivibración EIS de 4K / 12 millones de píxeles, luz LED de 4000 lúmenes, batería extraíble / reemplazable, tarjeta de memoria Micro SD conectable, fuselaje compacto de aleación de aluminio (con el peso menos de 5KG), bobinador manual tipo cable (estándar), y bobinador eléctrico (opcional). Toda la máquina es pequeña y ligera, simple y fácil de usar, adecuada para diversos escenarios de operación bajo el agua.



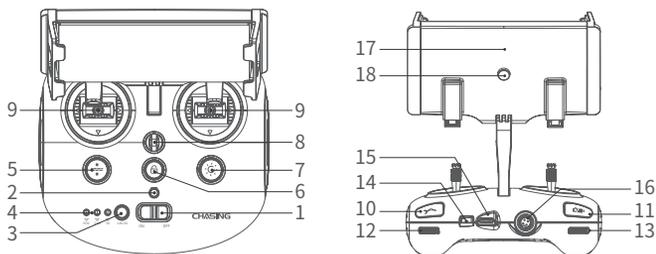
1. Cámara
2. Luces LED
3. Propulsores / hélice
4. Ranura micro SD
5. Socket de amarre / Toma de carga
6. Sensor



7. Cabina principal
8. Cabina de la batería
9. Soporte de hebilla
10. Interfaz periférica
11. Anillo de tracción de la batería
(Para el desmontaje de la batería)
12. Cierre de la batería
13. Bloqueo Twist Lock de la batería

Mando de control

ES El mando de control Chasing M2 S. Se conecta directamente al M2 S a través del cable umbilical, sincronizando inalámbricamente a su teléfono móvil/Tablet a través de Wi-Fi. Permite que el M2 S muestre una transmisión de vídeo en directo en su móvil/Tablet, lo que permite a los usuarios controlar el M2 S en tiempo real. La salida HDMI de la estación base también se puede utilizar para mostrar una transmisión de vídeo en directo a una pantalla más grande.



1. Interruptor de encendido: Enciende y apaga el controlador
2. Indicador de encendido: Verde (máx. potencia), azul (potencia media), rojo (mín. potencia)
3. Interruptor Wi-Fi: Pulsación corta para cambiar a Wi-Fi de 5/2,4 GHz
4. Indicador de señal:
2.4G: Indicador wifi de 2.4 GHz, siempre encendido durante el funcionamiento
5G: Indicador wifi de 5 GHz, siempre encendido durante el funcionamiento.
ROV (dron): Indica el estado de comunicación entre el controlador y el dron (la luz fija indica una conexión correcta y la luz parpadeante indica desconexión.)
5. Tecla de restablecimiento: una pulsación corta para restablecer la posición horizontal del ROV. Una pulsación larga para cambiar el modo de control.
6. Desbloquear: Bloqueado/Desbloqueado, el estado actual de los propulsores aparecerá en la aplicación.
7. Control de la luz LED: Luz led de encendido/apagado (0%, 50%, 100%)
8. Hebillas de seguridad: Puede utilizarse para asegurar el controlador con una cuerda y evitar que se caiga.
9. Palancas de control: Se utilizan para controlar la navegación del ROV
10. Botón de multifunción: para controlar accesorios
11. Foto/Vídeo: Pulsación corta para hacer fotos; pulsación larga para iniciar/finalizar la grabación de vídeo
12. Ruedecilla derecha de ajuste: Ajuste el ángulo de giro o controle la apertura y cierre de la sujeción
13. Ajuste del ángulo de inclinación: Ajuste el ángulo de cabeceo
14. Puerto tipo C: Conexión directa con el teléfono/tableta
15. Conector HDMI: Salida de imagen en HD de 1080p en tiempo real
16. Conector del cable de anclaje/Conector de carga
17. Pinza para el teléfono/tableta: Se usa para colocar el teléfono/tableta sobre el soporte de montaje.
18. Botón de agarre: Separe los dos extremos de la pinza, coloque el teléfono/tableta y, a continuación, presione este botón para que la pinza se apriete.

*Nota: No coloque el controlador en el agua para evitar dañar el dispositivo, los daños causados por el agua no están cubiertos por la garantía.

Introducción a los indicadores del mango

Batería:

Rojo: 10% ↓ La luz roja parpadea rápidamente; 10-29% La luz roja permanece iluminada fija.

Azul: 30-69% La luz azul permanece iluminada fija.

Verde: 70-100% La luz verde permanece iluminada fija.

Indicador de señal:

2.4G: Indicador de Wi-Fi de 2,4 GHz, permanece encendido cuando está activado.

5G: Indicador wifi de 5 GHz, siempre encendido durante el funcionamiento.

ROV: Indica el estado de comunicación entre el controlador y el ROV (la luz fija indica una conexión correcta y la luz parpadeante indica desconexión.)

Botón de reposicionamiento:

Se ilumina la luz azul fija cuando el ROV no está en una posición no horizontal.

Botón de desbloqueo:

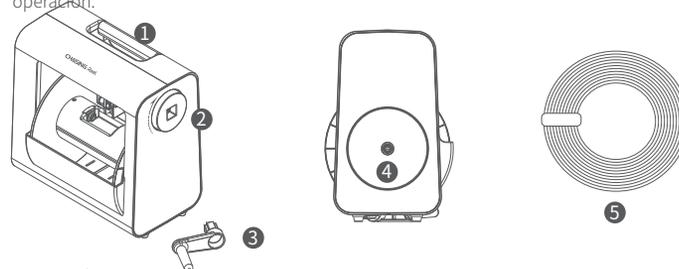
Bloqueado: Ninguna luz. Desbloqueado: Luz azul encendida.

Botón de control de la luz LED:

Luz LED máx. intensidad: La luz indicadora azul fija. Luz LED mín. intensidad: Luz azul indicadora parpadeante. Luz LED apagada: Luz indicadora azul apagada.

Carrete manual

El recogecable manual (carrete) utiliza un total de 14 rodamientos especialmente diseñados de acero inoxidable, cuenta con una transmisión por cadena de aleación de aluminio de alta precisión y una tecnología antibobinado de cable por tornillo helicoidal de acero inoxidable de alta calidad. Grado de resistencia al agua y al polvo IP65. Se pueden transportar hasta 200 metros de cable. La estructura general es sencilla y el rendimiento es fiable, lo que le proporciona una mayor diversión durante la operación.

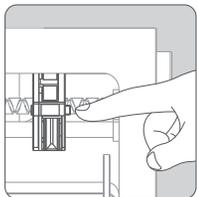


1. Manivela
2. Interfaz de la manivela
3. Manivela desmontable
4. Toma de conexión del cable de 3 m
5. Cable de 3 m: conecta la manivela y el recogecable manual

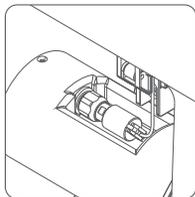
Liberar y recoger

ES

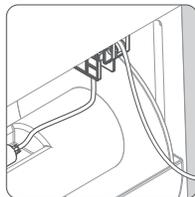
1) Instalación



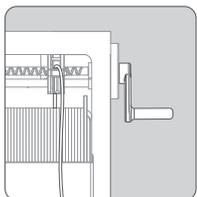
Pulse el botón situado en el lado derecho de la guía para abrir la tapa.



Introduzca el enchufe del cable de flotabilidad en la interfaz de la ranura del recogecable y apriete la tuerca.

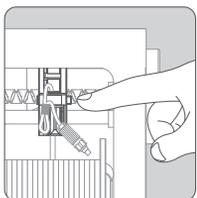


Coloque la línea de flotabilidad en la guía y cierre la tapa.



Instale la manivela.

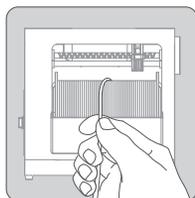
2) Liberar



Pulse el botón situado en el lado derecho de la guía para abrir la tapa.

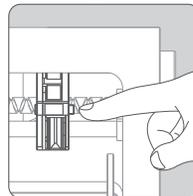


Retire la línea de flotabilidad de la guía.

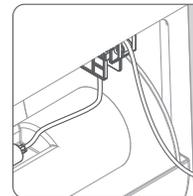


Cierre la tapa de la guía, fije el recogecable e inicie la liberación manual.

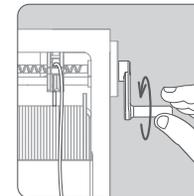
3) Recoger



Pulse el botón situado en el lado derecho de la guía para abrir la tapa.



Coloque la línea de flotabilidad en la guía y cierre la tapa de la guía.



Instale la manivela y comience a recoger el cable manualmente.

ES

Instalación y Conexión

ES

1 Descargar CHASING GO1 App

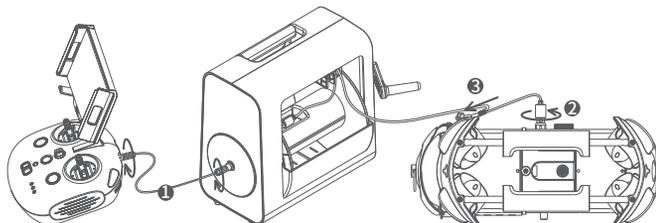
CHASING GO1 App:

Escanee el siguiente código QR o visite el sitio web de IOS APP Store/Google Play/Chasing para descargarlo. (Para IOS 9.0 o posterior/Android versión 4.4 o posterior)



2 Conectar el ROV con el controlador remoto

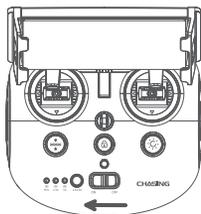
1. Conecte el cable de 3 m al recogecable manual y a la manivela respectivamente, y apriete las tuercas.
2. Conecte la línea de flotabilidad del recogecable manual al sumergible y apriete la tuerca.
3. Mantenga una longitud adecuada, enganche la hebilla de la cabeza del cable en el soporte para la hebilla en la cola del sumergible y apriétela.



*Nota: Compruebe si la junta tórica del conector del flotador se ha caído o está rota; si falta o está rota, sustitúyala inmediatamente.

3 Encender el ROV

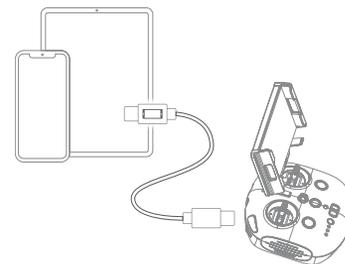
- a. Presione el botón de encendido del controlador remoto.
- b. Transcurridos unos segundos, se encenderá una de las luces, 5G o 2.4G, permaneciendo encendida. Las luces led del dron destellarán brevemente, acompañado de Tres avisos sonoros de auto comprobación.
- c. Compruebe todos los conectores y luces antes de la inmersión, y desbloquee el ROV cuando esté todo listo para sumergirlo.



4 Conecte el mando a distancia al teléfono/tableta

Método 1: Conexión directa por cable USB

Elija un cable adecuado al tipo de dispositivo móvil. El paquete incluye un cable con conector Lightning, un cable micro USB y un cable Tipo C. Conecte el extremo del cable con el logotipo del teléfono al dispositivo móvil.



ES

Nota: * Se recomienda utilizar

este tipo de conexión para el teléfono/tableta y el mando a distancia.

* Si falla la conexión, intente desactivar la red Wi-Fi y móvil de su teléfono. Si sigue fallando, puede ser un problema de compatibilidad del teléfono/tableta.

Seleccione el método

2 de conexión Wi-Fi. * El puerto tipo c del mando a distancia y los cables del mando a distancia conectados no admiten la carga.

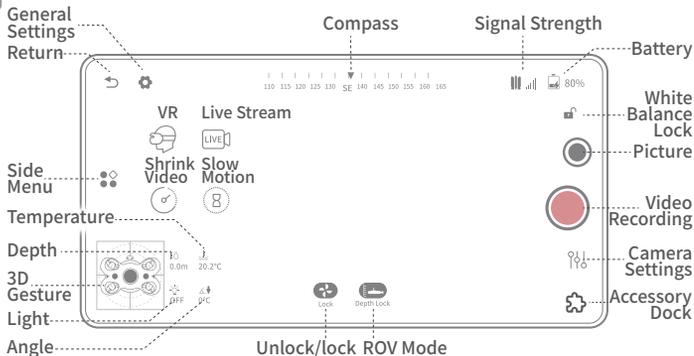
Método 2: Conexión Wi-Fi

- a. En el smartphone/tableta, acceda a los ajustes wifi.
- b. Espere de 5 a 10 segundos hasta que en las redes wifi disponibles aparezca la opción Chasing_xxxx.
- c. Selecciónela para conectar e introduzca la contraseña wifi: 12345678



5 Introducción a la interfaz de la aplicación

Abra la APP y entre en la cámara, verá la transmisión de escena en tiempo real .



- * Nota: 1. Como el dron se conectará a la Wi-Fi 2.4G de forma predeterminada, puede cambiar a 5G Wi-Fi para obtener un mejor Experiencia. (Encienda 5Ghz en el Ajuste-M2 S, el Wi-Fi del M2 S se reiniciará automáticamente y es posible que tenga que volver a conectarse a la Wi-Fi).
2. Puede consultar más videos de orientación en la página del sitio web <https://www.chasing.com/>, or puede ponerse en contacto con el equipo de soporte global con cualquier pregunta: support@chasing-innovation.com

6 Suelte el ROV en el agua

- Sujete las empuñaduras a ambos lados del ROV con ambas manos y tire suavemente el ROV al agua.
- Desbloquea el Propulsor (motores) para bucear.
- Para una mejor experiencia, se recomienda asegurarse de que la profundidad del agua supere 1 metro.

Descarga de vídeo y fotos

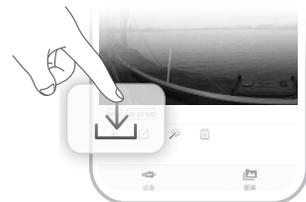
Conectar Wi-Fi

- 1) Conecte el ROV con el mando a distancia mediante la correa, Cambie el botón de encendido del mando a distancia.
- 2) Encuentra el M2 S_xxxxxxx Wi-Fi en la lista de Wi-Fi de teléfono / tableta / portátil.
- 3)Entrada M2 S Wi-Fi Contraseña :12345678



Descargar al teléfono/tableta

- 1) Abra la aplicación CHASING GO1, haga clic en el botón Medios en la esquina inferior derecha.
- 2) Encuentra el vídeo / foto que desea descargar. Haga clic en el botón de descarga y la imagen se guardará directamente en el álbum de fotos del teléfono / tableta (carpeta Descargar).



Descargar al computador

(portátil o el ordenador que podría utilizar Wi-Fi)

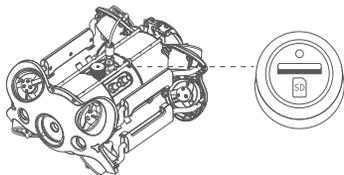
- 1)Abra el navegador web y escriba IP address :192.168.1.88
- 2)Encuentra el vídeo/foto que quieres descargar. Haga clic en el icono de descarga y guarde, a continuación, las imágenes se guardarán generalmente en la carpeta De descarga.
- 3)Se recomienda utilizar Firefox o Google Chrome navegador para una mejor experiencia.



Copia de la tarjeta micro SD

ES

- 1) Retire la cubierta del contador de tomas de la tarjeta SD en el sentido de las agujas del reloj, luego abra el tapón de goma impermeable, y presione suavemente la tarjeta SD. Aparecerá automáticamente, a continuación, extraiga la tarjeta SD.
- 2) Lea la tarjeta SD en un lector de tarjetas y copie las imágenes con computadora.
- 3) Inserte la tarjeta SD de nuevo en la ranura de la tarjeta SD después de haber copiado las imágenes, presione suavemente para asegurar el compartimiento. La tarjeta SD y el tapón de goma impermeable están bloqueados, y apriete la tapa en el sentido de las agujas del reloj hacia abajo.



- * Advertencia: 1. Antes de extraer o instalar la tarjeta Micro SD, cambie el botón de encendido del mando a distancia a la salida, y limpie el agua en el ROV;
2. Compruebe la junta tórica en el conector de la correa, asegúrese de que la junta tórica no se puede exprimir al apretar la cubierta. Si se pierde o se daña, reemplázelo a tiempo.

ES

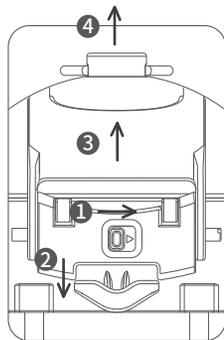
Actitud de navegación

M2 S tiene 8 propulsores con sistema vectorial, diseño que permite el movimiento OMNI (arriba, abajo, izquierda y derecha, atrás y adelante, cabeceo, balanceo y panorámica) en todas las direcciones. El valor predeterminado es el modo de control básico, adecuado para principiantes. Los parámetros de navegación y el control remoto son los siguientes:

Desmontar e instalar el compartimento de la batería

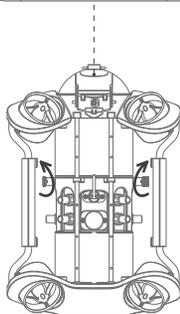
a Desmontar:

- 1) Gire las perillas de ambos lados del fuselaje 90° a la tarjeta de poca profundidad slot;
- 2) Gire el interruptor en el deslizador de la izquierda, y tirar del ensamblaje de la cerradura hacia arriba mientras se mantiene el seguro presionado;
- 3) Pliegue los lados inferiores de la placa de presión ③, a mano, tirar hacia a fuera haciendo presión ③, y sostener de la hebilla parte trasera;
- 4) Tire lentamente del compartimento de la batería para sacarlo de forma segura, sin provocar daño.



b Instalar:

- 1) Gire las perillas en ambos lados del fuselaje 90° a la ranura de la tarjeta profunda;
- 2) Instale lentamente el compartimento de la batería a lo largo del conducto debajo del fuselaje. Presione hacia abajo hasta que oiga un sonido de " clic" y las perillas se cierren en su lugar.
- 3) Tire de los lados inferiores de la placa de presión a mano, tire hacia abajo para deformar la placa de presión ③, hacer que la hebilla se apriete en el soporte trasero;
- 4) Presione firmemente el conducto del conjunto de bloqueo. Cuando se oye un sonido de " clic", la hebilla se ajusta correctamente y, a continuación, la instalación se ha completado.



Controlador	ROV (dirección de navegación)	Controlador	ROV (dirección de navegación)
Joystick izquierdo	Hacia adelante/ hacia atrás	Joystick izquierdo	Gire a la izquierda / derecha
Joystick Derecho	Paneo Izquierda y Derecha	Joystick Izquierdo	Arriba/Abajo
Desplácese por la rueda izquierda	Gire el dial para ajustar la actitud de inclinación	Desplácese por la rueda derecha	Desplácese por la rueda derecha

Si es necesario, los usuarios pueden cambiar de modo pulsando largamente el botón "One-key reset" del mando a distancia. Al cambiar al modo avanzado, el ROV puede lograr un movimiento completo de plena libertad. El modo avanzado se basa en la perspectiva de first-persona.

* Nota: en el modo básico, el ángulo máximo de inclinación y balanceo es de unos 80 grados.

Guía de carga de batería

ROV & controlador

Adapter (25.2V 2.9A) : Es un cargador 3 en 1 que podría cargar el ROV, el mando a distancia, la cabina de la batería y el carrete E-reel, La luz roja indica que está cargando, la luz verde indica que está totalmente cargado.

Reemplazo del motor

Cuando el motor no se puede utilizar debido a la oxidación y el atasco de arena, véase el video instructivo "Reemplazo del motor" en el sitio web oficial <http://www.chasing.com> y siga los pasos para reemplazar el motor por sí mismo.

Especificación

ROV

Tamaño	15*10.5*6.5 inch
Peso	4.5kg
Batería	97.68Wh
Maximo profundidad	328 ft
Maximo velocidad	1.5 m/s (3 Knots))
Duración batería	≤4h (Depende del entorno)
Siclo de batería	> 300tiempo
Temperatura operación	14°F~113°F

Sensor

IMU	Giroscopio de tres ejes
	accelerometro
	compass
Ptermofuenrida	< ±0.25m
Sensor de temperatura	< ±2°C

Carrete manual

Tamaño	296 x 189 x 279 mm
Peso	2,5 kg
Longitud máxima de almacenamiento de cable	200 m

Adaptador

Cargador adaptador	2.9A/25.2V
Tiempo de carga ROV	2.5h
Mando a distancia tiempo de carga	2h

Luces LED regulables

Brillo	2 x 2000lm
Color Temperatura	5000K~5500K
CRI	85
Dimming	Tres niveles de ajuste

Camera

CMOS	1/2.3
Apertura	F2.8
Longitud focal	3.2mm
Gama ISO	100-6400
Campo de visión	150°
Imagen máxima Resolución	12M
Tipos de archivos de imagen	JPEG/DNG
Vídeo normal	4K UHD:3840*2160 30fps
	FHD:1920*1080 30/60/120fps
Vídeo en Slow motion	720P: 8x (240fps)
	1080P: 4x (120fps)
Vídeo en Time-lapse	4K/1080P
Máximo de video Stream	60M
Tipo de video	MP4
Tarjeta Memoria SD	Standard 64G (apoyo máximo 512G)

Controlador remoto

Tamaño	160 x 155 x 125 mm
Peso	0,685 kg
Capacidad de la batería	2500 mAh
Duración de la batería	≥ 6 h (dependiendo de las condiciones de trabajo)
Inalámbrico	Wifi
HDMI	1080p
Tipo C	Comunicación USB

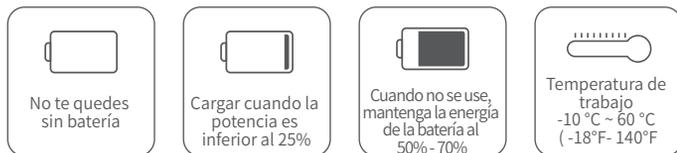
Mantenimiento y precauciones

ES

1 Seguridad de la navegación



2 Protección de la batería



3 Protección de carga

- Utilice únicamente el adaptador estándar Chasing
- Red light means charging.
- Luz verde significa completamente cargada.

4 Propulsores/Helices



- a.No toque las hélices del Propulsor
- b.No desbloquee el Propulsor durante más de 30 segundos en el aire para evitar el sobrecalentamiento.
- c.Después de usar el ROV en el agua salada, por favor póngalo en agua dulce durante aproximadamente 1 hora y enciéndalo, deje que el dron corra durante 10 minutos para descargar la sal, y pruebe el agua después de limpiar con una toalla.

5 Conectores / Conectores de anclaje

- Check the Connector socket and tether pre-dive, keep dry and clean. Salt and moisture may cause corrosion of the connector. Be sure to wash the socket with fresh water if the interface has water stains, and make the connectors dry after cleaning.

6 O-ring

- Compruebe la toma del conector y el anclaje antes de la inmersión, manténgalo seco y limpio. La sal y la humedad pueden causar corrosión del conector.
- Asegúrese de lavar la toma con agua dulce si la interfaz tiene manchas de agua, y hacer que los conectores se sequen después de la limpieza.

ES

Other

1. No encienda las luces LED antes de entrar en el agua para evitar daños. Comprueba si los propulsores se están atascando por algas o asuntos externos, enjuaga el ROV con agua fresca y luego sécalo y ponlo de nuevo en la caja de embalaje.
- 3.El mando a distancia no se puede lavar con agua, por favor límpialo con una toalla.
- 4.El anillo de tiro en el extremo de la batería sólo puede ser usado para quitar la batería, no para levantar el ROV, de lo contrario puede dañar el ROV.
- 5.No coloque objetos pesados sobre el dron o los accesorios para evitar posibles daños.
- 6.Las personas menores de 16 años sólo deben usar este dron bajo la supervisión de un adulto.
- 7.Cuando no lo use, por favor no esponga el dron y sus accesorios a la luz del sol. Guárdelo en un lugar fresco o en una caja especial.
- 8.El cloruro u otros químicos pueden erosionar el Chasing M2 S. No lo utilice si la piscina está bajo un alto nivel de cloro.
9. Desbloquea el bloqueo del compartimento de la batería antes de retirarlo; de lo contrario, la posventa no recupera los daños provocados por una extracción violenta.

Ayuda

Si tiene alguna duda o problema técnico, envíe un correo electrónico al servicio posventa de chasing o contáctenos por el sitio web oficial.

Servicio de postventa oficial del sitio web:

<https://www.chasing.com/> >> Contáctenos >> Atención al cliente en línea >> haga clic aquí

Correo electrónico posventa: support01@chasing-innovation.com-- Europa
support02@chasing-innovation.com --Asia y Oceanía
support03@chasing-innovation.com - América del Norte, del Sur y África

CHASING

Esta guía está sujeta a las actualizaciones sin previo aviso.

Puedes verificarlo en el sitio web oficial de Chasing para la última versión:
<https://www.chasing.com>

! Haftungsausschluss

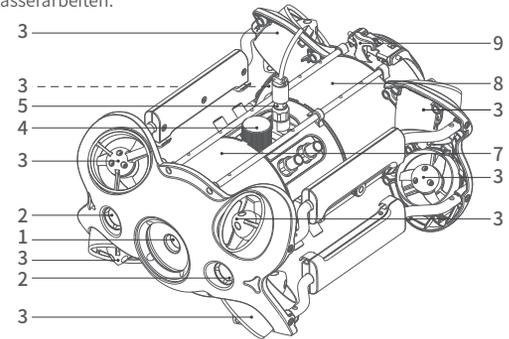
DE Vielen Dank, dass Sie sich für den Kauf der CHASING M2 S Unterwasser-Drohne entschieden haben. Bitte lesen Sie dieses gesamte Dokument aufmerksam durch, bevor Sie die Drohne einsetzen. Indem Sie dieses Produkt benutzen, bestätigen Sie hiermit, dass Sie diesen Haftungsausschluss und alle Anleitungen aufmerksam gelesen haben und dass Sie die hierin enthaltenen Bestimmungen und Bedingungen verstehen und ihnen zustimmen.

Chasing übernimmt keine Haftung für Schäden, Verletzungen oder die rechtliche Verantwortung, die direkt oder indirekt durch die Verwendung der CHASING M2 S unter den folgenden Bedingungen entstehen:

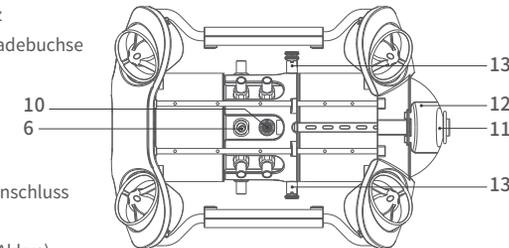
01. Schäden oder Verletzungen, die entstehen, wenn der Benutzer betrunken ist, Drogen nimmt, unter Narkose steht, Schwindel, Müdigkeit, Übelkeit und alle anderen Zustände, gleich ob körperlich oder geistig, die Ihre Fähigkeiten beeinträchtigen könnten.
02. Schäden oder Verletzungen, die durch subjektive vorsätzliche Handlungen verursacht wurden.
03. Jegliche Entschädigung für Schäden, die durch Unfall entstanden sind.
04. Nichtbeachtung der Hinweise in der Betriebsanleitung zur Montage oder Bedienung.
05. Fehlfunktionen, die durch Nachrüstung oder Austausch von Zubehör und Teilen, die nicht von Chasing stammen, oder durch unbefugtes Modifizieren, Zerlegen oder Öffnen des Gehäuses, das nicht den besonderen Anleitungen entspricht, verursacht wurden.
06. Schäden oder Verletzungen, die durch die Verwendung von Fremdprodukten oder gefälschten Chasing-Produkten verursacht wurden.
07. Schäden oder Verletzungen, die durch Fehlbedienung oder subjektive Fehleinschätzung verursacht wurden.
08. Schäden oder Verletzungen, die durch mechanisches Versagen in Verbindung mit Erosion und Alterung verursacht wurden.
09. Schäden oder Verletzungen, die durch den Betrieb des Geräts bei niedriger Akkuladung verursacht wurden.
10. Schäden oder Verletzungen, die durch den Betrieb der Drohne außerhalb der maximalen sicheren Reichweite und Tiefe verursacht wurden.
11. Schäden oder Verletzungen, die durch den wesentlichen Betrieb des Produkts unter anormalen Bedingungen verursacht wurden (z. B. wenn die Montage nicht abgeschlossen ist oder die Hauptkomponenten offensichtliche Fehler, Mängel oder fehlendes Zubehör aufweisen).
12. Schäden oder Verletzungen, die durch den Betrieb der Drohne in einer militärischen Kontrollzone oder in privaten Wasserflächen ohne offizielle Berechtigung verursacht wurden.
13. Schäden oder Verletzungen, die durch die Verwendung bei schlechten Wasserbedingungen (wie z. B. starker Wind oder trübes Wasser) verursacht wurden.
14. Schäden oder Verletzungen, die durch unkontrollierbare äußere Faktoren verursacht wurden, einschließlich schwerer Kollisionen, Flutwellen und Verschlucken durch Tiere.
15. Schäden, die durch die Verletzung von Daten-, Foto- oder Videomaterial verursacht wurden, die der Bediener mit der CHASING M2 S aufgenommen hat.
16. Sonstige Schäden, die nicht im Umfang der Haftung von Chasing eingeschlossen sind.

ROV

DE Die CHASING M2 S Unterwasserdrohne der Industrieklasse revolutioniert mit einem offenen Design des Körpers, einem erstklassigen geschlossenen Aufbau, einem CHASING Motor der dritten Generation, einer intelligenten Flugsteuerung und Bildverarbeitungsalgorithmen. Die CHASING M2 S hat eine maximale Geschwindigkeit von 3 Knoten, eine Tiefe von 100 Metern und einen maximalen horizontalen Radius von 200 Metern. Es unterstützt mehrere Befestigungsoptionen wie mechanische Arme, GOPROs, externe LED-Leuchten und Lasertaster. Es hat auch eine interne 4K / 12 Millionen Pixel EIS-Stabilisierungskamera, 4000 Lumen LED-Leuchten, austauschbare Batterien, einen abnehmbaren Micro SD-Speicherkartensteckplatz, eine kompakte Aluminiumlegierungskonstruktion (mit einem Gewicht von weniger als 5 kg), eine manuelle Aufwicklungseinheit und die Option für einen elektrischen Aufwickler. Das gesamte Gerät ist kompakt, leicht und einfach zu handhaben und eignet sich für verschiedene Unterwasserarbeiten.

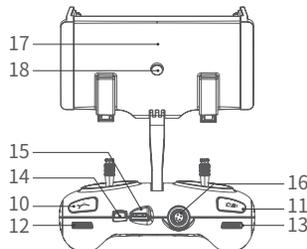
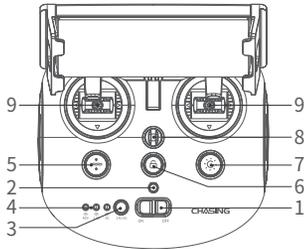


1. Kamera
2. LED-Leuchten
3. Propeller
4. MicroSD-Steckplatz
5. Leinenanschluss/Ladebuchse
6. Sensor
7. Hauptfach
8. Akkufach
9. Aufhängeöse
10. Peripheriegeräteanschluss
11. Akku-Ziehring
(zum Ausbau des Akkus)
12. Akku-Verschluss
13. Akku-Verschlussknopf



Fernsteuerung

DE Die Chasing M2 S Fernsteuerung verfügt über integrierte Kommunikation und Steuerung. Sie wird über die mitgelieferte Leine direkt mit der Drohne verbunden und stellt über WLAN eine drahtlose Verbindung zu Ihrem Handy/Tablet her. Sie ermöglicht es der Drohne, einen Live-Videofeed auf Ihrem Handy/Tablet anzuzeigen, wodurch Sie die Drohne in Echtzeit steuern können. Der HDMI-Ausgang kann auch zur Anzeige eines Live-Videofeeds auf einem größeren Bildschirm verwendet werden.



1. Ein/Aus-Schalter: Schaltet die Fernsteuerung ein und aus
2. Betriebsanzeige: Grün (hohe Leistung), blau (mittlere Leistung), rot (niedrige Leistung)
3. WLAN-Umschalttaste: Zum Umschalten zwischen 5-GHz- und 2,4-GHz-WLAN kurz drücken
4. Signalanzeige:
2,4G: 2,4 GHz-WLAN-Anzeige, leuchtet im Betrieb
5G: 5 GHz-WLAN-Anzeige, leuchtet im Betrieb
ROV (Drohne): Zeigt den Kommunikationsstatus zwischen der Fernsteuerung und der Drohne an (Dauerlicht zeigt erfolgreiche Verbindung; blinkende LED zeigt Trennung der Verbindung).
5. 1-Tasten-Rücksetzung: Drücken, um das ROV wieder in einen horizontalen Zustand zu bringen und gedrückt halten, um den Steuerungsmodus umzuschalten.
6. Entsperrten: Entsperrten/Sperren, der aktuelle Status des Propellers wird in der App
7. LED-Steuerung: LED-Beleuchtung ein/aus (0 % - 50 % - 100 %)
8. Sicherheitsöse: Kann mit einem Sicherheitsseil verwendet werden, um ein Herunterfallen der Fernsteuerung zu

9. Joysticks: Dienen der Navigation des ROV
10. Multifunktions-Tasten: zur Steuerung von Zubehörteilen
11. Foto/Video: Drücken, um Fotos aufzunehmen, gedrückt halten, um die Videoaufnahme zu starten/beenden
12. Winkeleinstellung rechts: Stellen Sie den Rollwinkel ein oder steuern Sie das Öffnen und Schließen der Greiferklaue
13. Winkeleinstellung links: Neigungswinkel einstellen
14. Typ C-Anschluss: Direkte Verbindung mit Handy/Tablet
15. HDMI-Port: 1080p HD-Bildausgabe in Echtzeit
16. Leinenanschluss/Ladebuchse
17. Handy-/Tablet-Klemme: Dient der Befestigung des Handys/Tablets an der Halterung
18. Knopf der Klemme: Ziehen Sie die beiden Enden auseinander und setzen Sie das Handy/Tablet ein, dann drücken Sie den Knopf zum Festziehen

* Hinweis: Tauchen Sie die Fernsteuerung nicht in Wasser, um Schäden am Gerät zu vermeiden. Schäden, die durch das Eindringen von Wasser verursacht werden, sind nicht von der Garantie abgedeckt.

LED-Anzeigen

Akku:

Rot: 10 % ↓ rote LED blinkt schnell; 10 - 29 % rote LED leuchtet.

Blau: 30 - 69 % blaue LED leuchtet.

Grün: 70 - 100 % grüne LED leuchtet.

Signalanzeige:

2,4G: 2,4-GHz-WLAN, leuchtet während des Betriebs.

5G: 5 GHz WLAN-Anzeige, leuchtet während des Betriebs.

ROV: Zeigt den Kommunikationsstatus zwischen der Steuerung und dem ROV an (Dauerlicht zeigt erfolgreiche Verbindung, Blinken zeigt Unterbrechung der Verbindung).

Geste Zurück-Taste:

Die blaue LED leuchtet, wenn sich das ROV in einer nicht-horizontalen Position befindet.

Entsperrtaste:

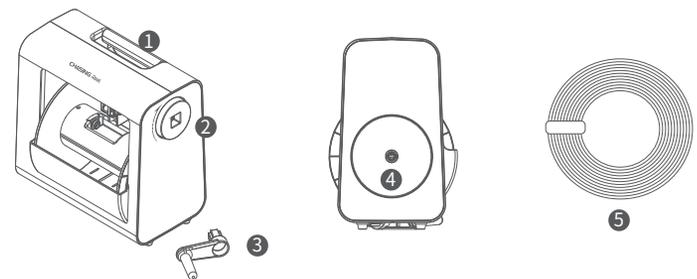
Sperren: Kein Licht, Entsperrten: blaue LED leuchtet.

LED-Steuertaste:

Helles Licht: blaue LED leuchtet, schwaches Licht: blaue LED blinkt, kein Licht: Blaue LED erloschen.

Handhaspel

Der manuelle Aufwickler (Haspel) verwendet insgesamt 14 spezielle kundenspezifische Edelstahlhager, verfügt über ein präzises Zahnriemengetriebe aus einer Aluminiumlegierung und eine hochwertige Wickeltechnik für das Kabel mit Schneckenkolben aus Edelstahl. Wasserdicht und staubdicht gemäß IP65, bis zu 200 Meter Kabel kann mitgeführt werden. Die Gesamtstruktur ist einfach und die Leistung ist zuverlässig, sodass Sie mehr Spaß an der Bedienung haben.

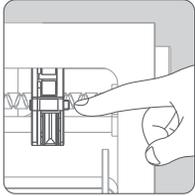


1. Griff
2. Anschluss Aufwickler
3. Abnehmbarer Griff
4. 4.3 m Kabelanschluss
5. 3 m Kabel: Verbindet Griff und Aufwickler

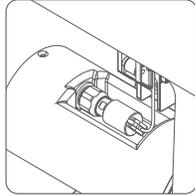
Abwickeln und Aufwickeln

DE

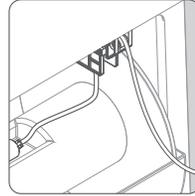
1) Installation



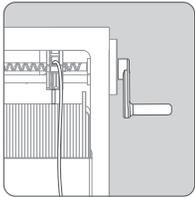
Drücken Sie die Taste auf der rechten Seite des Aufwicklers, um den Deckel zu öffnen.



Schließen Sie den Stecker der Schwimmleine in die Nut des Aufwicklers ein und ziehen Sie die Mutter fest.

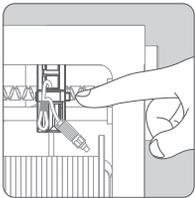


Legen Sie die Schwimmleine in den Aufwickler und schließen Sie den Deckel.

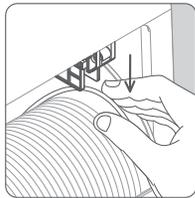


Setzen Sie den Griff ein.

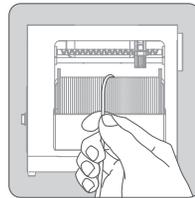
2) Abwickeln



Drücken Sie die Taste auf der rechten Seite des Aufwicklers, um den Deckel zu öffnen.

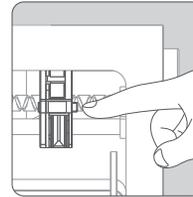


Entfernen Sie die Schwimmleine vom Aufwickler.

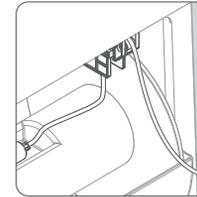


Schließen Sie den Deckel des Aufwicklers, befestigen Sie ihn und starten Sie das manuelle Abwickeln.

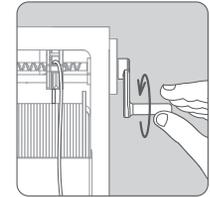
3) Aufwickeln



Drücken Sie die Taste auf der rechten Seite des Aufwicklers, um den Deckel zu öffnen.



Legen Sie die Schwimmleine in den Aufwickler und schließen Sie den Deckel.



Installieren Sie den Aufwickler und beginnen Sie mit dem manuellen Aufwickeln der Leine.

DE

Installation und Anschluss

DE 1 CHASING GO1-App herunterladen

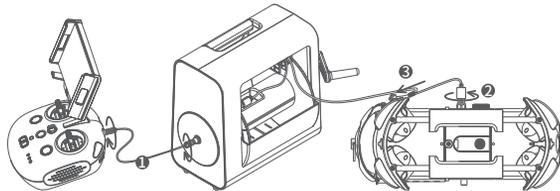
CHASING GO1-App:

Scannen Sie den folgenden QR-Code oder besuchen Sie den iOS App Store/Google Play/die Chasing-Website zum Herunterladen. (Für iOS 9.0 oder später/Android 4.4 oder später)



2 ROV mit Fernsteuerung verbinden

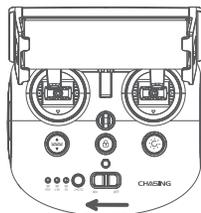
1. Schließen Sie das 3 m lange Kabel am Aufwickler bzw. am Griff an und ziehen Sie die Muttern fest.
2. Schließen Sie die Schwimmleine am Aufwickler an der Unterwasserdrohne an und ziehen Sie die Mutter fest.
3. Reservieren Sie eine geeignete Länge, hängen Sie die Schlaufe am Kopf des Kabels in die Halterung am Heck der Unterwasserdrohne und ziehen Sie sie fest.



*Warnung: Überprüfen Sie vor dem Tauchgang den O-Ring am Leinenanschluss. Wenn er fehlt oder beschädigt ist, ersetzen Sie ihn rechtzeitig.

3 ROV starten (einschalten)

- a. Schalten Sie die Fernsteuerung ein.
- b. Nach einigen Sekunden leuchtet die 5 GHz- oder 2,4 GHz-LED der Fernsteuerung auf. Die LEDs der Drohne blinken kurz auf, begleitet von zwei Selbsttesttönen.
- c. Überprüfen Sie alle Anschlüsse und Lichter vor dem Tauchgang und entsperren Sie das ROV, wenn alles unter Wasser bereit ist.

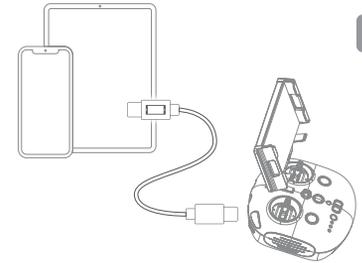


4 Verbinden Sie die Fernsteuerung mit Ihrem Handy/Tablet

Methode 1:

USB-Direktkabelverbindung

Wählen Sie je nach Typ des Mobilgeräts ein geeignetes Kabel für die Fernsteuerung. Ein Lightning-Anschlusskabel, ein Micro-USB-Kabel und ein TYPE-C-Kabel sind im Lieferumfang enthalten. Schließen Sie das Kabel mit dem Handy-Logo am Mobilgerät an.



Hinweis: * Wir empfehlen, diese Art zu verwenden, um Handy/Tablet und Fernsteuerung zu verbinden.

* Wenn die Verbindung fehlschlägt, versuchen Sie bitte, das WLAN und das Mobilfunknetz Ihres Telefons zu deaktivieren. Wenn die Verbindung immer noch fehlschlägt, kann es sich um ein Handy/Tablet-Kompatibilitätsproblem handeln. Bitte wählen Sie Methode 2 WLAN-Verbindung. * Der Typ-C-Anschluss der Fernsteuerung und die angeschlossenen Fernsteuerungskabel unterstützen das Laden nicht.

Methode 2: WLAN-Verbindung

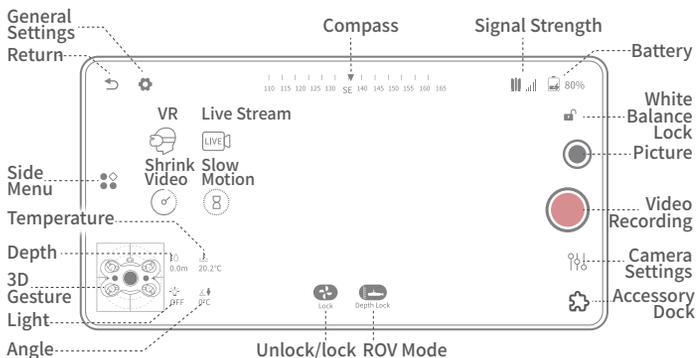
- a. Navigieren Sie auf dem Handy/Tablet zu den WLAN-Einstellungen.
- b. Warten Sie 5 - 10 Sekunden, dann wird das Chasing_xxxx Netzwerk als Option angezeigt.
- c. Antippen zum Verbinden und geben Sie das WLAN-Passwort ein: 12345678



5 Einführung App-Benutzeroberfläche

Öffnen Sie die App und rufen Sie die Kamera auf; Sie sehen die Übertragung der Szene in Echtzeit.

DE



* Hinweis: 1. Da sich die Drohne standardmäßig mit dem 2,4 GHz WLAN verbindet, können Sie auf 5G WLAN umschalten, um ein besseres Erlebnis zu erhalten. (Aktivieren Sie in den Einstellungen des ROV 5 GHz, damit wird das WLAN der Drohne automatisch neu gestartet. Sie müssen sich möglicherweise erneut mit dem WLAN der Gladius verbinden.)

2. Weitere Anleitungsvideos finden Sie auf der Website <https://www.chasing.com/> oder wenden Sie sich bei Fragen an das globale Support-Team : support@chasing-innovation.com

6 ROV ins Wasser setzen

- Fassen Sie die Griffe an beiden Seiten des ROV mit beiden Händen und setzen Sie das ROV vorsichtig ins Wasser.
- Entsperren Sie die Propeller (Motoren), um zu tauchen.
- Für ein besseres Erlebnis empfehlen wir eine Wassertiefe von mehr als 1 m.

Video- und Foto-Download

DE

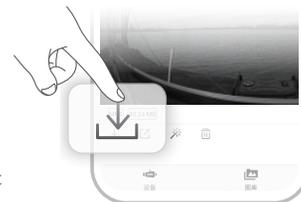
WLAN verbinden

- Verbinden Sie das ROV mit der Fernbedienung über die Leine und schalten Sie die Fernbedienung ein.
- Suchen Sie das Chasing_xxxxxxx WLAN in der WLAN-Liste des Handys/Tablets/Laptops.
- Geben Sie das M2 S-WLAN-Passwort ein: 12345678



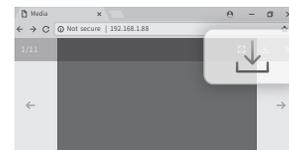
Auf Handy/Tablet herunterladen

- Öffnen Sie die CHASING GO1-App und tippen Sie auf Media in der unteren rechten Ecke.
- Suchen Sie das Video/Foto, das Sie herunterladen möchten. Tippen Sie auf Download, damit wird das Bild direkt im Fotoalbum des Handys/Tablets gespeichert (Download-Ordner).



Download auf Computer (Laptop oder Computer mit WLAN)

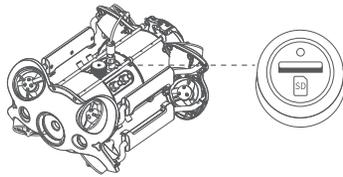
- Öffnen Sie den Webbrowser und geben Sie die IP-Adresse ein: 192.168.1.88
- Suchen Sie das Video/Foto, das Sie herunterladen möchten. Tippen Sie auf das Download-Symbol und speichern Sie, damit werden die Bilder in der Regel im Download-Ordner gespeichert.
- Wir empfehlen, den Browser Firefox oder Google Chrome zu verwenden.



MicroSD-Karte kopieren

DE

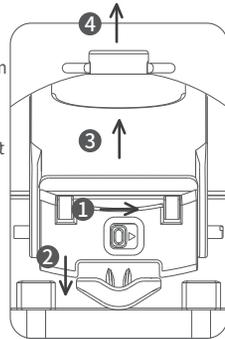
- 1) Entfernen Sie die Abdeckung des SD-Kartensteckplatzes gegen den Uhrzeigersinn, öffnen Sie den wasserdichten Gummistopfen und drücken Sie die SD-Karte vorsichtig an. Sie springt automatisch heraus und kann entfernt werden.
- 2) Lesen Sie die SD-Karte mit einem Kartenlesegerät ein und kopieren Sie die Bilder auf den Computer.
- 3) Setzen Sie die SD-Karte nach dem Kopieren der Bilder wieder in den SD-Kartensteckplatz zurück, drücken Sie leicht darauf, um zu gewährleisten, dass die SD-Karte und der wasserdichte Gummistopfen verriegelt sind und ziehen Sie die Abdeckung im Uhrzeigersinn nach unten fest.



Akku herausnehmen und installieren

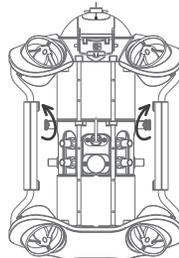
a Herausnehmen:

- 1) Drehen Sie die Knöpfe auf beiden Seiten des Rumpfes um 90° in Richtung des flachen Kartensteckplatzes.
- 2) Stellen Sie Schieber ① nach links und ziehen Sie die Verriegelungsbaugruppe nach oben, während Sie die Nut festhalten.
- 3) Ziehen Sie die Unterseiten der Druckplatte ② mit der Hand nach unten, um die Druckplatte zu verformen und nehmen Sie die Verriegelung von der hinteren Halterung ab.
- 4) Ziehen Sie das Akkufach langsam heraus.



b Installieren:

- 1) Drehen Sie die Knöpfe auf beiden Seiten des Rumpfes um 90° zum tiefen Kartensteckplatz.
- 2) Installieren Sie das Akkufach langsam entlang des Schachts unter dem Rumpf. Drücken Sie fest nach unten, bis die Knöpfe hörbar einrasten.
- 3) Ziehen Sie die Unterseiten der Druckplatte mit der Hand nach unten, um die Druckplatte ③ zu verformen und befestigen Sie die Öse auf der hinteren Halterung.
- 4) Drücken Sie fest auf die Nut der Verriegelungsbaugruppe. Die Öse rastet hörbar ein und die Installation ist abgeschlossen.



- * Warnung: 1. Schalten Sie vor dem Entnehmen oder Installieren der microSD-Karte die Fernsteuerung aus und wischen Sie das Wasser am ROV ab.
2. Überprüfen Sie den O-Ring am Anschluss und achten Sie darauf, dass der O-Ring beim Anziehen der Abdeckung nicht herausgedrückt wird. Wenn er fehlt oder beschädigt ist, ersetzen Sie ihn rechtzeitig.

DE

Navigation

Die M2 S verfügt über ein Layout mit 8 Vector-Propellern, die Bewegungen in alle Richtungen (nach oben, unten, links und rechts, vor und zurück, Neigung, Rollen und Schwenken) ermöglichen. Die Standardeinstellung ist der allgemeine Steuerungsmodus, der für Anfänger geeignet ist. Navigation und Fernsteuerung sind wie folgt eingestellt:

Fernsteuerung	ROV (Fahrrichtung)	Fernsteuerung	ROV (Fahrrichtung)
Linker Joystick 	Vorwärts/Rückwärts 	Linker Joystick 	Drehen nach links/rechts
Rechter Kipphebel 	Schwenk nach links und rechts 	Rechter Kipphebel 	Aufwärts/Abwärts
Linkes Rad drehen 	Rad drehen, um die Neigung einzustellen 	Rechtes Rad drehen 	Drehen Sie das Rad, um das Rollverhalten einzustellen und lassen Sie es los, um den Status zu fixieren.

Bei Bedarf können Sie den Modus durch Gedrückthalten der „One-key reset“ auf der Fernsteuerung umschalten. Beim Umschalten in den erweiterten Modus kann sich das ROV rundum frei bewegen. Der erweiterte Modus basiert auf der Ich-Perspektive.

* Hinweis: Im allgemeinen Modus beträgt der maximale Neigungs- und Rollwinkel etwa 80 Grad.

Anleitung zum Laden

DE

ROV und Fernsteuerung

Netzteil (25,2 V, 2,9 A): Es handelt sich um ein 3-in-1-Ladegerät, mit dem das ROV, die Fernsteuerung, der Akku und der Aufroller geladen werden können.

Motor ersetzen

Wenn der Motor aufgrund von Rost oder Sand nicht mehr funktioniert, besuchen Sie bitte die offizielle Website <http://www.chasing.com> und schauen Sie sich das Lernvideo "Motor ersetzen" an, um den Motor selbst gemäß den Schritten zu wechseln. Bei Fragen können Sie sich direkt per E-Mail an den globalen technischen Support wenden: support@chasing-innovation.com

Technische Daten

ROV

Abmessungen	38,1 x 26,7 x 16,5 cm
Gewicht	4,5 kg
Akku	97,68 Wh
Maximale Tauchtiefe	100 m
Maximale Geschwindigkeit	1,5 m/s (3 Knoten)
Akku-Laufzeit	≤4 Stunden (abhängig von Betriebsbedingungen)
Akku-Ladezyklus	>300 Mal
Betriebstemperatur	-10 °C bis +45 °C

Dimmbare LED-Leuchten

Helligkeit	2 x 2000 lm
Farbtemperatur	5000K - 5500K
CRI	85
Dimmen	Drei Stufen einstellbar

Handhaspel

Abmessungen	296 x 189 x 279 mm
Gewicht	2,5 kg
Maximale Kabellänge	200 m

Netzteil

Netzteil	2,9 A/25,2 V
Ladezeit ROV	2,5 Stunden
Fernsteuerung Ladezeit	2 Stunden

Sensor

IMU	Drei-Achsen-Gyroskop
	Beschleunigung
	Kompass
Tiefensensor	<±0,25 m
Temperatursensor	< ±2 °C

Kamera

CMOS	1/2,3
Blende	F2.8
Brennweite	3.2mm
ISO-Bereich	100 - 6400
Sichtfeld	150°
Maximale Bildauflösung	12 MP
Bilddateitypen	JPEG/DNG
Normales Video	4K UHD: 3840 x 2160 30 BpS
	FHD: 1920 x 1080 30/60/120 BpS
Zeitlupe	720p: 8 x (240 BpS)
	1080p: 4 x (120 BpS)
Zeitraffer	4K/1080p
Video maximaler Stream	60 M
Videotyp	MP4
SD-Speicherkarte	Standard 64 GB (maximale Unterstützung 512 GB)

Fernsteuerung

Abmessungen	160 x 155 x 125 mm
Gewicht	0,685 kg
Akku-Kapazität	2500 mAh
Akku-Laufzeit	≥6 Stunden (abhängig vom Betrieb)
Drahtlos	WLAN
HDMI	1080p
TYP-C	USB-Kommunikation

Wartungs- und Sicherheitshinweise

DE

1 Sichere Navigation



2 Schutz des Akkus



3 Schutz beim Aufladen

- Verwenden Sie nur das Chasing-Standardnetzteil.
- Rote LED bedeutet Ladevorgang.
- Grüne LED bedeutet vollständig geladen.

4 Propeller



- Berühren Sie nicht die Propeller
- Entsperrn Sie Propeller nicht länger als 30 Sekunden außerhalb des Wassers, um eine Überhitzung zu vermeiden
- Nachdem Sie das ROV im Salzwasser benutzt haben, geben Sie es bitte für ca. 1 Stunde in Süßwasser und schalten es ein. Lassen Sie die Drohne 10 Minuten lang laufen, um das Salz zu entfernen. Trocknen Sie das Wasser nach der Reinigung mit einem Handtuch ab.

5 Anschlüsse/Leinenanschlüsse

- Prüfen Sie den Anschluss und die Leine vor dem Tauchgang; halten Sie sie trocken und sauber.
- Salz und Feuchtigkeit können zur Korrosion des Anschlusses führen. Waschen Sie den Anschluss mit Süßwasser, wenn er Wasserflecken aufweist und lassen Sie die Stecker nach der Reinigung trocknen.

6 O-Ring

- Überprüfen Sie vor dem Tauchgang den O-Ring am Leinenanschluss/Akku/SD-Kartensteckplatz und tauschen Sie ihn aus, wenn er fehlt oder beschädigt ist.
- Wir empfehlen, den O-Ring an der Anschlussdichtung bei der Wartung jedes Mal einzufetten, wenn der Akku und die microSD-Karte herausgenommen und wieder installiert werden.

DE

Sonstiges

1. Schalten Sie die LED-Leuchten nicht ein, bevor das ROV im Wasser ist, um Schäden zu vermeiden.
2. Überprüfen Sie, ob die Propeller durch Algen oder andere äußere Einflüsse festsetzen, spülen Sie das ROV mit Süßwasser ab, trocknen Sie es ab und legen Sie es in den Originalkarton zurück.
3. Die Fernsteuerung darf nicht mit Wasser abgewaschen werden, bitte reinigen Sie sie mit einem Tuch.
4. Der Zugang am Ende des Akkus darf nur zum Entfernen des Akkus verwendet werden, nicht zum Anheben des ROV, da es sonst zu Schäden am ROV kommen kann.
5. Stellen Sie keine schweren Gegenstände auf die Drohne oder das Zubehör, um mögliche Schäden zu vermeiden.
6. Personen unter 16 Jahren dürfen diese Drohne nur unter Aufsicht von Erwachsenen verwenden.
7. Setzen Sie die Drohne und das Zubehör nicht direkter Sonneneinstrahlung aus, wenn sie nicht in Gebrauch sind. Bewahren Sie das Gerät an einem kühlen Ort oder in einem speziellen Karton auf.
8. Chlor oder andere Chemikalien können die Chasing M2 S beschädigen. Verwenden Sie die Drohne nicht, wenn der Pool einen hohen Chlorgehalt aufweist.
9. Achten Sie darauf, dass der Verschluss des Akkufachs entriegelt wurde, bevor Sie den Akku entfernen. Wenn Sie das Akkufach mit übermäßiger Kraftanwendung öffnen, kann es beschädigt werden und dieser Schaden wird nicht durch die Gewährleistung abgedeckt.

Support

Wenn Sie Fragen oder technische Probleme haben, senden Sie eine E-Mail an den Kundendienst von Chasing oder kontaktieren Sie uns über die offizielle Website. Kundendienst auf der offiziellen Website: <https://www.chasing.com/> >> Contact us >> Online Customer Support >> hier klicken
E-Mail-Adressen des Kundendienstes: support01@chasing-innovation.com für Europa, support02@chasing-innovation.com für Asien und Ozeanien und support03@chasing-innovation.com für Südamerika, Nordamerika und Afrika.

CHASING

Diese Bedienungsanleitung kann ohne vorherige Ankündigung aktualisiert werden. Besuchen Sie die offizielle Chasing-Website, um die neueste Version zu erhalten: <https://www.chasing.com>

! ОТКАЗ ОТ ОТВЕТСТВЕННОСТИ

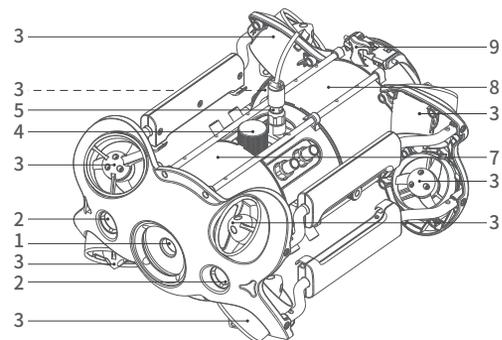
RU Благодарим вас за покупку подводного дрона CHASING M2 S. Пожалуйста, внимательно прочитайте весь этот документ, прежде чем использовать дрон. Используя этот продукт, вы тем самым подтверждаете, что внимательно прочитали этот отказ от ответственности и все инструкции, и что вы понимаете и соглашаетесь соблюдать приведенные здесь условия и положения.

Компания Chasing не несет ответственности за ущерб, травмы или любую юридическую ответственность, понесенную прямо или косвенно в результате использования CHASING M2 S в следующих условиях:

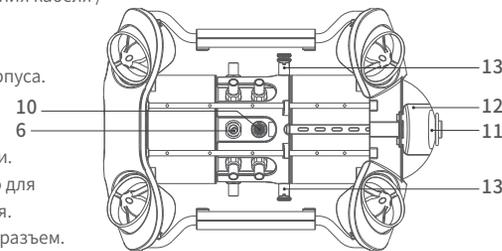
- Ущерб(ы) или травмы, понесенные, в случаях применения пользователями устройства алкоголя, наркотических препаратов, анестезии; а также головокружения, усталости, тошноты и любых других физических или психических состояний, которые могут ухудшить их способности.
- Ущерб или травмы, вызванные объективно преднамеренными действиями.
- Любое психическое перевозбуждение, вызванное несчастным случаем.
- Несоблюдение указаний данной инструкции касательно сборки или эксплуатации.
- Неисправности, вызванные установкой или заменой аксессуаров и деталей на несертифицированные компанией Chasing; или же несанкционированной модификацией, разборкой или вскрытием корпуса, которые не предусмотрены официальными пользовательскими инструкциями.
- Повреждения или травмы, вызванные использованием сторонних продуктов или подделок продуктов компании Chasing.
- Повреждения или травмы, вызванные неправильной эксплуатацией или на основе ошибочных решений.
- Повреждения или травмы, вызванные механическими повреждениями в результате эрозии, старения устройства.
- Повреждения или травмы, вызванные работой устройства при низком заряде батареи, если высветился индикатор низкого заряда.
- Повреждения или травмы, вызванные работой дрона за пределами максимально безопасного диапазона и глубины.
- Повреждения или травмы, вызванные сознательной эксплуатацией изделия в ненормальных условиях (например, сборка не завершена или основные компоненты имеют явные неисправности, явные дефекты или недостающие принадлежности).
- Повреждения или травмы, вызванные эксплуатацией дрона в специфических местах, таких как военная зона или частные воды без официального разрешения.
- Повреждения или травмы, вызванные использованием в плохих водных условиях (например, сильный ветер или участок под водой с ухудшенной видимостью).
- Повреждения или травмы, вызванные неконтролируемыми внешними факторами, включая сильные столкновения, приливную волну, проглатывание подводными животными.
- Повреждения или травмы, вызванные вторжением в частную собственность и записью с использованием CHASING M2 S любых данных: фото или видео материалы.
- Другие убытки, которые не покрываются сферой ответственности компанией Chasing.

Инструкция CHASING M2 S

RU CHASING M2 S - это профессиональный подводный дрон, разработанный для профессиональных пользователей и промышленного использования. M2 S имеет 8 направленных движителей, которые позволяют двигаться во всех направлениях. Максимальная скорость - 3 узла, глубина - 100 метров (330 футов), а максимальный горизонтальный радиус - 200 метров (660 футов). Совместимость со сложными насадками, такими как механическая рука-манипулятор (Robotic Arm), камера GoPro, внешние светодиодные фонари, лазерный дальномер и т. д. CHASING M2 S предлагает встроенную камеру разрешением 12-мегапикселей со электронным стабилизатором изображения для записи 4K/1080p видео, светодиодные фонари мощностью светового потока 4000 люмен, съемный аккумулятор и съемную карту памяти SD. Компактный корпус из алюминиевого сплава (весит менее 5 кг / 10 фунтов) позволяет вести работу одному человеку и быструю подготовку к использованию за 3 минуты. CHASING M2 S - ваш портативный, удобный и надежный легкий промышленный подводный дрон.



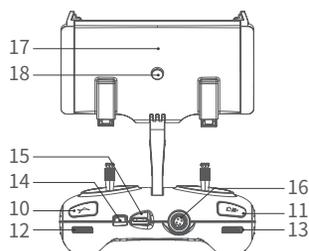
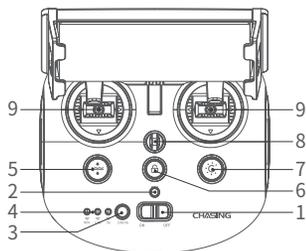
- Камера.
- Светодиодные фонари.
- Движитель с пропеллером.
- Слот для карты памяти micro-SD.
- Гнездо подключения кабеля / Гнездо зарядки.



- Датчик
- Главная часть корпуса.
- Отсек для батареи.
- Страховочное ухо для крепления кабеля.
- Периферийный разъем.
- Кольцо для вынимания батареи.
- Корпус батареи.
- Фиксатор батареи.

Пульт дистанционного управления

RU Пульт дистанционного управления Chasing M2 S имеет встроенную связь и управление. Он подключается напрямую к дрону через прилагаемый кабель и подключается по беспроводной сети к вашему мобильному телефону / планшету через Wi-Fi. Это позволяет дрону отображать на телефоне / планшете, что позволяет пользователям управлять дроном в режиме реального времени. Выход HDMI базовой станции также можно использовать для отображения живого видео на большом экране.



1. Выключатель: Включает/выключает контроллер
2. Индикатор мощности: Зеленый (высокая мощность), синий (средняя мощность), красный (низкая мощность)
3. Кнопка переключения Wi-Fi: Короткое нажатие для переключения Wi-Fi 5 ГГц/2,4 ГГц
4. Индикатор сигнала: 2.4G: Индикатор Wi-Fi 2,4 ГГц, всегда включен при работе. 5G: Индикатор Wi-Fi 5 ГГц, всегда включен при работе. ROV (дрон): Указывает состояние связи между контроллером и дроном (полстоянная работа сигнала указывает на успешное соединение; мигающий сигнал указывает на отключение).
5. Сброс одним нажатием кнопки: короткое нажатие для возврата ROV в горизонтальное положение. Длительное нажатие для переключения режима управления.
6. Разблокировка: разблокировать/блокировать, текущее состояние подруливающего устройства. Состояние будет отображаться в приложении.
7. Светодиодный прожектор: включение/выключение светодиодной подсветки (0% 50% 100%)
8. Предохранительная пряжка: может использоваться со страховочным шнуром для предотвращения падения пульта дистанционного управления.
9. Джойстики управления: используются для управления дроном (ROV).
10. Многофункциональная клавиша: используется для управления аксессуарами
11. Видео/Фото: Короткое нажатие для фотосъемки; Длительное нажатие для старта/конца видеозаписи.
12. Правое колесико: Регулировка угла поворота или управление раскрытием и закрытием манипулятора с захватом.
13. Регулировка слева: регулировка угол наклона.
14. Порт Туре-С: прямое подключение к мобильному телефону / планшету.
15. Гнездо HDMI: вывод изображения 1080P HD в реальном времени.
16. Разъем для подключения модема / разъем для зарядки
17. Зажим для телефона/планшета: используется для прикрепления телефона/планшета на монтажном кронштейне.
18. Кнопка зажима: разведите два конца и вставьте телефон/планшет, затем нажмите эту кнопку, чтобы зафиксировать.

* Примечание : не кладите контроллер в воду, чтобы не повредить устройство. Повреждения, вызванные попаданием воды, не покрываются гарантией.

Описание индикаторов

Аккумулятор:

Красный: 10% ↓ Красный свет быстро мигает; 10-29% Красный свет всегда горит.

Синий: 30-69% Синий свет всегда горит.

Зеленый: 70-100% Непрерывный зеленый свет.

Индикатор сигнала:

2.4G: Индикатор Wi-Fi 2,4 ГГц, всегда включен при работе.

5G: Индикатор Wi-Fi 5 ГГц, всегда включен при работе.

ROV – подводный аппарат с дистанционным управлением: Указывает состояние связи между контроллером и ROV (непрерывный свет указывает на успешное соединение; мигающий свет указывает на отключение).

Кнопка жестикуляционного возврата:

Синий свет всегда горит, когда ROV находится в негоризонтальном положении.

Кнопка разблокировки:

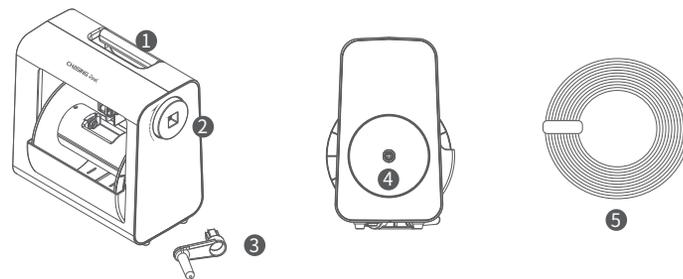
Блокировка: Нет света; Разблокировка: Синий свет горит.

Светодиодный контроль Кнопка:

Синий свет: Синий свет всегда горит; Слабый свет: Синий свет мигает; Нет света: Синий свет не горит.

Устройство для ручной намотки кабеля

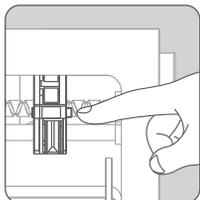
Устройство для ручной намотки (Reel) содержит 14 специально подобранных подшипников из нержавеющей стали, прецизионный привод из алюминиевого сплава с зубчатым ремнем и направляющий механизм из нержавеющей стали с возвратно-поступательным шнеком. Устройство вмещает до 200 метров кабеля. Класс защиты от воды и пыли: IP65. Конструкция устройства отличается простотой и надежностью, что гарантирует вам удовольствие от работы с ним.



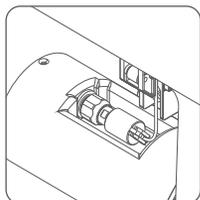
1. Ручка для переноски
2. Гнездо для приводной рукоятки
3. Съемная рукоятка
4. Гнездо для подключения 3-метрового кабеля
5. 3-метровый кабель: подключите один штекер к пульта управления, а другой — к устройству для ручной намотки

Размотка и намотка

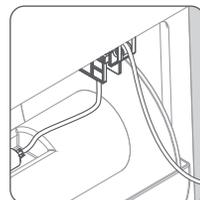
1) Монтаж



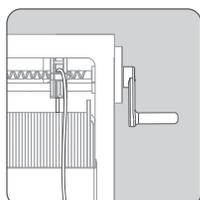
Нажмите кнопку на правой стороне направляющего устройства, чтобы открыть его крышку.



Вставьте штекер кабеля в гнездо устройства для намотки и затяните гайку.

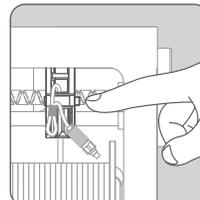


Поместите кабель в направляющее устройство и закройте крышку.



Установите приводную рукоятку.

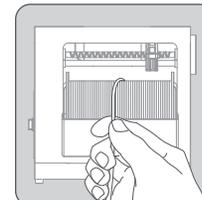
2) Размотка



Нажмите кнопку на правой стороне направляющего устройства, чтобы открыть его крышку.

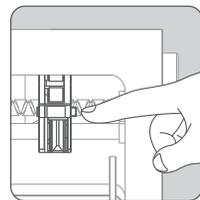


Поместите кабель в направляющее устройство и закройте его крышку.

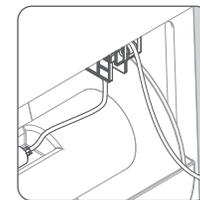


Установите рукоятку и начните наматывать кабель вручную.

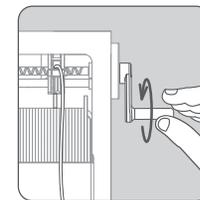
3) Намотка



Нажмите кнопку на правой стороне направляющего устройства, чтобы открыть его крышку.



Извлеките кабель из направляющего устройства.



Закройте крышку направляющего устройства, расположите устройство для намотки в устойчивом положении и начните размотку кабеля вручную.

Установка и подключение

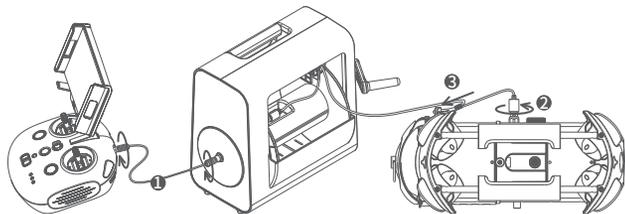
RU 1 Загрузка приложения CHASING GO1

Приложение CHASING GO1 App:
Отсканируйте следующий QR-код или посетите веб-сайт IOS APP Store / Google Play / Chasing для его загрузки. (Для IOS 9.0 или новее / Android версии 4.4 или новее)



2 Подключите ROV с пультом дистанционного управления

1. Подключите один штекер 3-метрового кабеля к устройству для ручной намотки, а другой — к пульту управления и затяните гайки.
2. Подключите кабель от устройству для ручной намотки к подводному аппарату и затяните гайку.
3. Выберите подходящую длину, повесьте пряжку в начале кабеля на скобу пряжки в хвостовой части подводного аппарата и затяните ее.



* Предупреждение: Перед погружением проверьте уплотнительное кольцо на соединителе шнура. Если он отсутствует или поврежден, своевременно замените его.

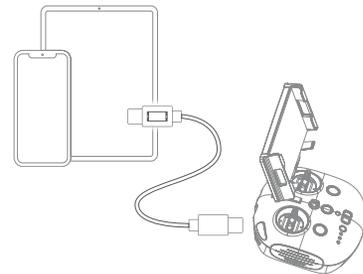
3 Запустить (включить) ROV

- a. Включите кнопку питания пульта дистанционного управления.
- b. Через несколько секунд на пульте дистанционного управления загорится индикатор, индикатор 5G или 2,4G будет постоянно гореть. Светодиодные индикаторы дрона на короткое время будут мигать в сопровождении двух звуков самопроверки.
- c. Перед погружением проверьте все разъемы и фары и разблокируйте ROV, когда все будет готово под водой.

4 Подключите пульт дистанционного управления к вашему телефону/планшету

Способ 1: Прямое подключение с помощью USB-кабеля

Выберите подходящий кабель для пульта дистанционного управления в зависимости от типа мобильного устройства. В комплект поставки входят шнур с разъемом Lightning («молния»), шнур micro-USB и шнур TYPE-C. Подключите конец кабеля с символом мобильного телефона к мобильному устройству.



Примечание: * Рекомендуется использовать этот способ подключения мобильного телефона / планшета и пульта дистанционного управления.

* Если не удастся установить подключение, попробуйте отключить Wi-Fi и мобильную сеть на вашем телефоне. Если по-прежнему не удастся, это может быть проблема совместимости телефона/ планшета. Выберите способ 2 подключение Wi-Fi. * Порт пульта дистанционного управления типа «с» и подключенные кабели пульта дистанционного управления не поддерживают зарядку.

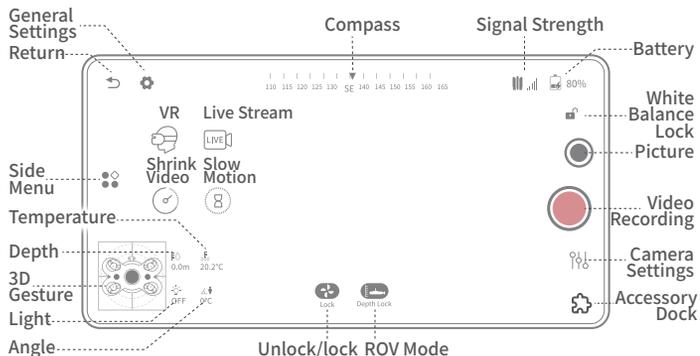
Способ 2: Подключение по Wi-Fi

- a. На телефоне/планшете перейдите в настройки Wi-Fi.
- b. Подождите 5-10 секунд, и сеть Chasing_xxxx появится как опция.
- c. Нажмите, чтобы подключиться и введите пароль Wi-Fi: 12345678



5 Интерфейс приложения. Введение

Откройте приложение и войдите в камеру, вы увидите в изображении с камеры дрона в режиме реального времени.



- * Примечание: 1) поскольку дрон будет подключаться к Wi-Fi 2.4G по умолчанию, вы можете переключиться на Wi-Fi 5G для более высокой скорости соединения. (Включите 5GHz в настройках дрона, Wi-Fi модуль дрона будет автоматически перезапущен, и вам может понадобиться повторно подключиться к его Wi-Fi сети);
2) вы можете ознакомиться с дополнительными видео-руководствами на странице <https://www.chasing.com/>, или же обратиться с любыми вопросами в службу поддержки по адресу support@chasing-innovation.com.

6 Погружение дрона в воду

- Возьмитесь за ручки с обеих сторон дрона и осторожно бросьте дрон в воду;
- разблокируйте движители для погружения;
- рекомендуется, чтобы глубина воды превышала 1 метр.

Скачивание Видео и фото

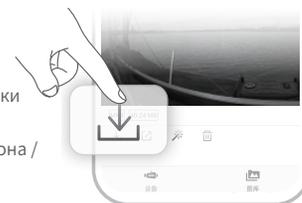
Подключитесь к устройству по Wi-Fi

- На телефоне / планшете перейдите в настройки Wi-Fi;
- подождите 5-10 секунд, и в списке доступных сетей появится сеть Chasing_XXXX;
- нажмите на нее для подключения и введите пароль Wi-Fi: 12345678



Скачивание на телефон/планшет

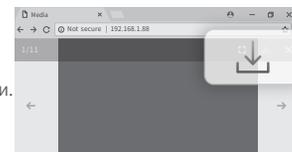
- Откройте приложение CHASING GO1, нажмите кнопку «Медиа» в правом нижнем углу;
- выберите видео / фото, которое вы хотите скачать. Нажмите кнопку загрузки и изображение будет сохранено непосредственно в фотоальбом телефона / планшета (папка загрузки).



Скачивание на компьютер

(ноутбук или компьютер, который может использовать Wi-Fi)

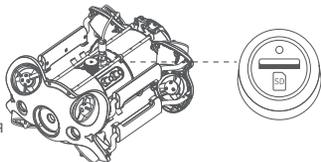
- Откройте веб-браузер и введите IP-адрес: 192.168.1.88.
- Найдите видео / фото, которое вы хотите скачать. Нажмите на значок загрузки и сохраните, затем изображения, как правило, будут сохранены в папке загрузки.
- Рекомендуется использовать браузер Firefox или Google Chrome для лучшей работы.



Копирование с карты памяти Micro SD

RU

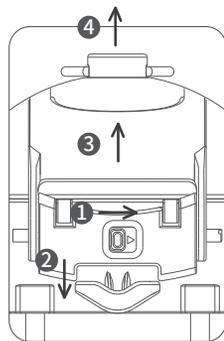
- 1) Снимите крышку гнезда SD-карты вращением против часовой стрелки, затем снимите водонепроницаемую резиновую заглушку и аккуратно нажмите на SD-карту. Извлеките SD-карту после того, как она отщелкнется в разъем.
- 2) Считайте SD-карту в картридере и скопируйте изображения на компьютер.
- 3) Вставьте SD-карту обратно в гнездо SD-карты после копирования изображений, аккуратно нажмите, чтобы убедиться, что SD-карта защелкнулась в разъем, поместите водонепроницаемая резиновую заглушку, и затяните крышку вращением по часовой стрелке.



Снятие и установка батарей

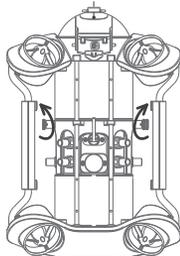
а Снятие:

- 1) Поверните ручки с обеих сторон корпуса на 90° в направлении ниши;
- 2) Сдвиньте переключатель ① влево и потяните батарею вверх, удерживая корпус дрона ② ; (Можно посмотреть учебное видео в сайте www.chasing.com)
- 3) Аккуратно потяните за корпус батареи чтобы вытащить его.



б Установка:

- 1) Поверните ручки с обеих сторон корпуса на 90° в направлении от ниши;
- 2) Аккуратно установите корпус батареи по направляющим в батарейном отсеке. Поверните его до щелчка, фиксаторы защелкнутся.



* Предупреждение:

- 1) Перед извлечением или установкой карты Micro SD, пожалуйста, выключите питание пульта дистанционного управления и вытрите воду с дрона.
- 2) Проверьте уплотнительное кольцо на штекере кабеля, убедитесь, что уплотнительное кольцо не будет смещено или выдавлено при затягивании разъема. Если оно отсутствует или повреждено, пожалуйста, замените его.

RU

Навигация

M2 S имеет 8 двигателей, которые позволяют перемещаться во всех направлениях (вверх, вниз, влево и вправо, назад и вперед, наклон, поворот и панорамирование). По умолчанию используется базовый режим управления, подходящий для начинающих. Навигация и дистанционное управление описаны ниже:

Пульт дистанционного управления	Позу дрона	Пульт дистанционного управления	Позу дрона
<p>Рычаг слева</p>	<p>Вперед/назад</p>	<p>Рычаг слева</p>	<p>Поворот влево/вправо</p>
<p>Рычаг справа</p>	<p>Панорамирование влево и вправо</p>	<p>Рычаг справа</p>	<p>Вверх/вниз</p>
<p>Роллер слева</p>	<p>Наклон: поверните колесико, чтобы настроить угол крена дрона</p>	<p>Роллер справа</p>	<p>Вращение: чтобы повернуть дрон относительно продольной оси рулона</p>

При необходимости пользователи могут переключать режимы длительным нажатием кнопки «Сброс одной кнопкой» на пульте дистанционного управления. При переключении в расширенный режим, дрон получает возможность движения во всех направлениях. Расширенный режим основан на перспективе от первого лица.

* Примечание: в базовом режиме максимальный угол тангажа и крена составляет около 80 градусов.

Руководство по зарядке

RU

Дрон и пульт дистанционного управления

Адаптер (25,2 В, 2,9 А): это зарядное устройство 3 в 1, которое может заряжать дрон, пульт дистанционного управления, батарею отдельно и электронную катушку, Красный индикатор указывает на зарядку, зеленый индикатор указывает на полную зарядку.

Замена электродвигателя

Если электродвигатель заржавел или застрял, то не можно его использовать, пожалуйста, посетите официальный веб-сайт <http://www.chasing.com> для получения обучающего видео "Замена электродвигателя" и замените электродвигатель самостоятельно по порядку.

Если у Вас есть какие-либо вопросы, непосредственно свяжитесь с отделом глобальной технической поддержки:
support@chasing-innovation.com

Спецификация

Дрон

Размер	15×10,5×6,5 дюймов
Вес	4,5 кг
Емкость аккумулятора	97,68 Вт/ч
Макс. глубина погружения	100 метров
Макс. скорость	1,5 м/с (3 узла)
Время работы от аккумулятора	≤4 часа (В зависимости от условий эксплуатации)
Количество циклов заряда батареи	>300
Температура эксплуатации	-10°C - 45°C

Адаптер

Параметры тока	2,9А / 25,2В
Время зарядки дрона	2,5 часа
Зарядка пульта управления	2 часа

Датчик

Гиростабилизатор	Трехосевой гироскоп, датчик ускорения, компас
Погрешность датчика глубины	< ±0,25 м
Погрешность датчика температуры	< ±2°C

Пульт дистанционного управления

Размеры	6,3×6,1×4,9 дюймов
Вес	685 г
Емкость аккумулятора	2500 мАч
Время работы от аккумулятора	≥6 часов (Зависит от условий эксплуатации)
Беспроводной режим	Wi-Fi
HDMI – выход	1080P
ТИП-C	Связь по USB

RU

Характеристики светодиодных фонарей

Яркость	2 x 2000 люмен
Температура цвета	5000K–5500K
Индекс цветопередачи	85
Затухание	Три режима

Устройство для ручной намотки кабеля

Размер	296 x 189 x 279 мм
Масса	2,5 кг
Максимальная длина кабеля	200 м

Камера

Тип сенсора	CMOS
Размер сенсора	1/2.3
Диафрагма	F2.8
Фокусное расстояние	3.2mm
ISO диапазон	100–6400
Угол обзора	150°
Макс. разрешение изображения	12М (4000×3000)
Типы файлов изображения	JPEG/DNG
Обычный режим записи видео	UHD:3840*2160(4K) 30fps ; FHD:1920*1080(1080p) 30/60/120 к/с
Режим записи замедленного видео	720р: 8x (240 к/с) ; 1080р:4x (120 к/с)
Режим записи тайм-лапс	4К/1080р
Макс. объем вещания	60М
Формат видео	MP4
Память SD карты	64 Гб (Максимальный поддерживаемый размер 512 Гб)

Обслуживание и меры предосторожности

RU

1 Безопасность навигации



2 Защита батареи



3 Работа зарядного устройства

- Используйте только оригинальный адаптер Chasing.
- Красный индикатор означает идущий процесс зарядки.
- Зеленый индикатор означает полностью заряженный аккумулятор.

4 Винтовой движитель



- в. после использования дрона в соленой воде, поместите его в пресную воду примерно на 1 час и включите его, дав поработать 10 минут, чтобы промыть соль, затем, протрите воду с корпуса полотенцем.

5 Соединительные разъемы

Перед погружением проверьте разъемы дрона и кабеля, сохраняйте их сухим и чистым. Соль и влага могут вызвать коррозию разъема. Обязательно промойте розетку пресной водой, если на интерфейсе есть пятна от воды, и после очистки высушите разъемы.

6 Уплотнительное кольцо

- Перед погружением проверьте состояние уплотнительных колец на разъеме кабеля / разъеме батареи / слоте microSD- карты, и произведите их замену, если они отсутствуют или повреждены.
- Рекомендуется смазывать уплотнительное кольцо на разъеме интерфейса для технического обслуживания каждый раз, когда батарейный модуль и карта microSD-карта извлекаются и устанавливаются.

RU

Прочее

1. Не включайте светодиодные фонари перед погружением, чтобы избежать их повреждений.
2. После эксплуатации проверьте, не заблокированы ли пропеллеры движителей из-за водорослей или других посторонних объектов, промойте дрон пресной водой, а затем высушите и положите обратно в упаковочную коробку.
3. Пульс дистанционного управления нельзя мыть водой, пожалуйста, протрите его полотенцем.
4. Кольцо на торце батареи можно использовать только для извлечения батареи, а не для подъема всего дрона, в противном случае это может повредить дрон.
5. Не кладите тяжелые предметы на дрон или аксессуары, чтобы избежать их возможного повреждения.
6. Люди в возрасте до 16 лет могут использовать этот дрон только под наблюдением взрослых.
7. Если прибор не используется, пожалуйста, не подвергайте дрон и аксессуары воздействию солнечного света. Храните его в прохладном месте или в специальной коробке.
8. Хлор или другие химические вещества могут разрушить Chasing M2 S. Не используйте его в бассейне, если вода содержит высокий уровень хлора.
9. Перед извлечением батарейного отсека необходимо разблокировать замок батарейного отсека, в противном случае не может быть гарантирован искусственный ущерб, вызванный насильственным извлечением.

Поддержка

Если у вас есть какие-либо вопросы или технические проблемы, пожалуйста, отправьте электронное письмо, чтобы связаться с нами после продажи или свяжитесь с нами через службу поддержки официального сайта.

Поддержка официального сайта после продажи:

<https://www.chasing.com/> >> Свяжитесь с нами >> Онлайн-служба поддержки клиентов >> Нажмите здесь

Адрес электронной почты после продажи:

support01@chasing-innovation.com-Европа
support02@chasing-innovation.com-- Азия и Океания
support03@chasing-innovation.com--Северная и Южная Америка и Африка

CHASING

Данное руководство может быть обновлено без предварительного уведомления. Вы можете проверить последнюю версию на официальном сайте погружаемого аппарата: <https://www.chasing.com>